

SANMOTION

SERVO SYSTEMS

R **ADVANCED
MODEL**

AC 100 V 30 W - 200 W, AC 200 V 30 W - 15 kW

伺服系统



SANYO DENKI

SANMOTION R

SERVO SYSTEMS

ADVANCED MODEL

伺服系统 SANMOTION R

电源电压 AC100 V, 200 V

伺服驱动器



驱动器容量

15A · 30A · 50A · 100A · 150A · 300A

伺服电机



法兰尺寸

40mm · 60mm · 80mm · 86mm · 100mm · 120mm ·
130mm · 180mm · 220mm



额定功率

30W · 50W · 80W · 100W · 200W · 400W · 550W ·
750W · 1.0kW · 1.2kW · 1.5kW · 1.8kW · 2.0kW ·
2.5kW · 3.0kW · 3.5kW · 4.0kW · 4.5kW · 5.0kW ·
5.5kW · 7.0kW · 7.5kW · 11kW · 15kW



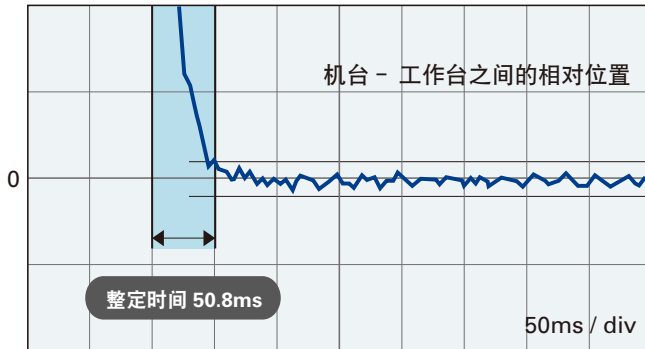
目 录

| | | |
|---------|--------------|-----------------|
| 特长 | · · · · · | P. 3 |
| 标准型号一览 | · · · · · | P. 7 |
| 型号的辨识 | · · · · · | P. 15 |
| 系统构成图 | · · · · · | P. 17 |
| 伺服驱动器规格 | · · · · · | P. 21 |
| 输出规格 | · · · · · | P. 22 |
| 一般规格 | 伺服驱动器 + | |
| | R2伺服电机 (中惯量) | · · · · · P. 23 |
| | Q2伺服电机 (中惯量) | · · · · · P. 33 |
| | R1伺服电机 (低惯量) | · · · · · P. 35 |
| | Q1伺服电机 (低惯量) | · · · · · P. 37 |
| 编码器接线图 | · · · · · | P. 41 |
| 外部接线图 | · · · · · | P. 42 |
| 外形图 | · · · · · | P. 44 |
| | R2伺服电机 (中惯量) | · · · · · P. 44 |
| | R1伺服电机 (低惯量) | · · · · · P. 48 |
| | Q2伺服电机 (中惯量) | · · · · · P. 49 |
| | Q1伺服电机 (低惯量) | · · · · · P. 49 |
| | 伺服驱动器 | · · · · · P. 51 |
| 设置软件 | · · · · · | P. 53 |
| 任选项 | · · · · · | P. 55 |

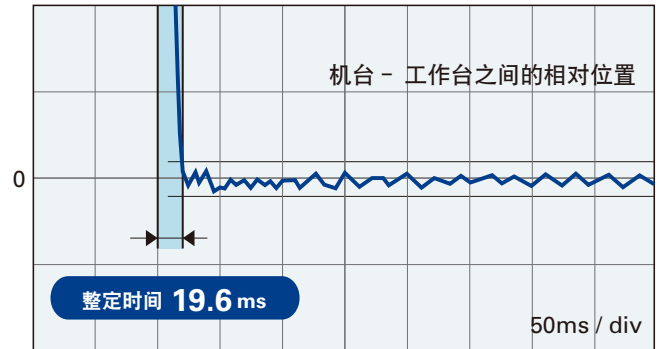
定位整定时间缩短 50%[※]

通过抑制低刚性机台所产生的振动，缩短定位整定时间。
适合贴片机等要求高速定位的设备。

※ 与我司以往 AC 伺服驱动器「SANMOTION R」的比较



我司以往产品

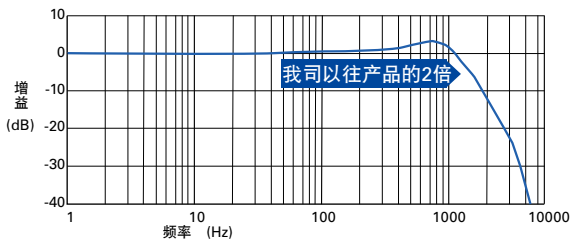


SANMOTION R ADVANCED MODEL

频率响应特性提高两倍

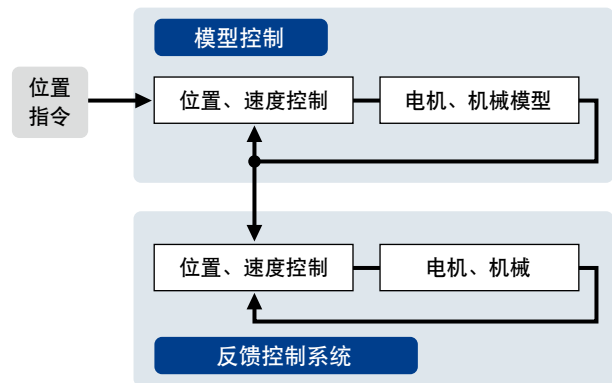
频率响应特性较我司以往产品[※]提升了 2 倍，达到 1200Hz。

※ 我司以往 AC 伺服驱动器「SANMOTION R」的比较



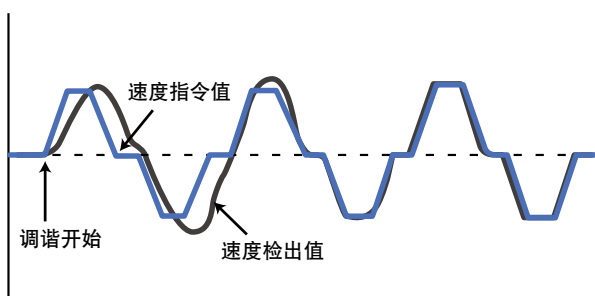
搭载模型跟随控制

通过模型跟踪控制，多维空间上实现了目标响应特性、外部干扰抑制特性、鲁棒性、稳健性。



自动调谐

运行过程中驱动器实时自动调谐伺服增益、滤波频率。



小型伺服电机

R2 系列伺服电机尺寸比以往型号缩短了 30%，体积缩小了 25%。实现了高转矩、高性能。

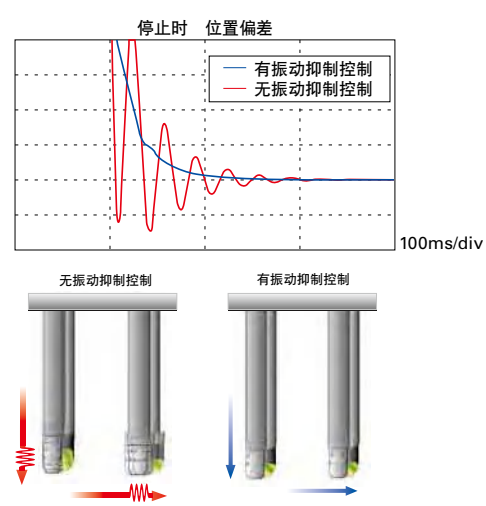
※ 与我司以往 AC 伺服电机「SANMOTION Q」的比较



缩短 30%

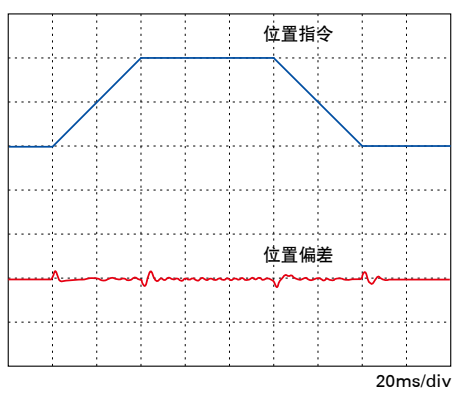
前馈抑振控制

使用前馈抑振控制时，通过简单的调试即可抑制机械前端的振动以及机台振动。且可选择设置抑振频率。



指令跟踪控制

由于采用了新位置和速度控制器，与公司的以往機種相比，位置控制的跟随性能提高到以往的2倍。并实现了位置偏差 ≈ 0 。



共振的抑制

通过内置的4组陷波滤波器，可以有效的抑制机械部分所存在的多个共振点。另外也配置了减小相位延迟功能的参数。

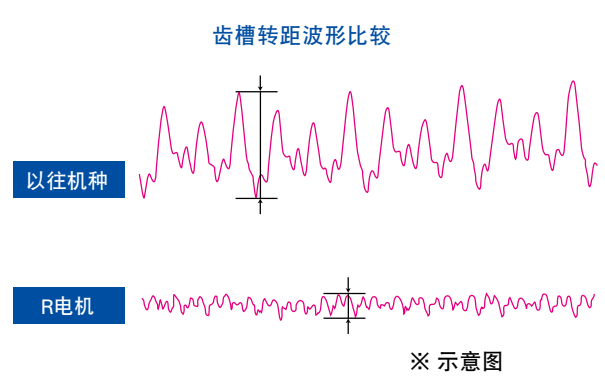
抑制外部干扰

通过扩宽了适用频率的新扰动观察功能，可有效地抑制多轴应用时来自其他轴的影响。



电机的低齿槽转矩

本公司采用独自开发的技术，使R2系列伺服电机的齿槽转矩大幅降低。由于旋转平稳，因此适用于高精度加工、不允许有振动发生的搬运等用途。



高分辨率

搭载17bit (131,072P/R) 的编码器。另外，也可应需求选配20bit (1,048,576P/R) 编码器。适用于需要高分辨率控制的应用。

配备了 EtherCAT 接口的机种

EtherCAT 是 100Mbps 的高速现场总线。
有效缩短系统节拍时间。
可同 Ethernet 互换，通用性高，有助于构筑多种设备共存的系统应用。
可以通过 EtherCAT 升级伺服驱动器的固件。
且已取得第三方机构颁发的 EtherCAT 性能测试认证。

EtherCAT®
Conformance tested



配备了带安全功能的机种

搭载了安全切断电机转矩功能的机种。可帮助设备引入安全系统。此功能按「IEC61800-5-2：安全转矩切断」和「IEC60204-1：停止范围 0」进行定义。且已取得「IEC61508, SIL2 / IEC62061, SILCL2」和「ISO13849-1：Cat.3, PL=d」的安全规格。



防水·防尘性能

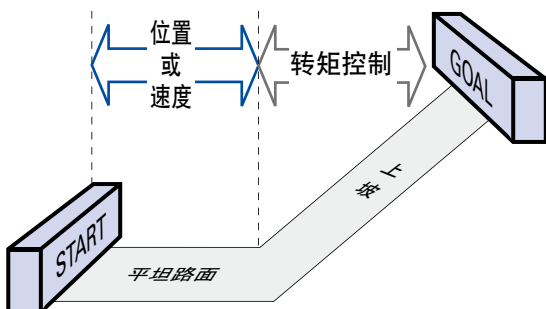
高防水、防尘性能。R2伺服电机 □130mm~□220mm保护等级为IP65，其他伺服电机保护等级均为IP67。



※ 不包括轴贯通部分和电缆端。

一体化控制

可以通过参数的更改，实现转矩、位置和速度控制间的切换。



5 位数字显示 LED，内置操作键盘

可以用内置操作键盘变更参数，以及监视驱动器状态和报警追踪等。



试运转功能 (JOG 功能)

搭载有可确认伺服电机和伺服驱动器间连接状态的 JOG 功能，不需和上位控制器连接即可试运转。



设置软件

可以通过设定软件设定参数，图表式显示位置、速度、转矩等监视波形。



多轴监控功能

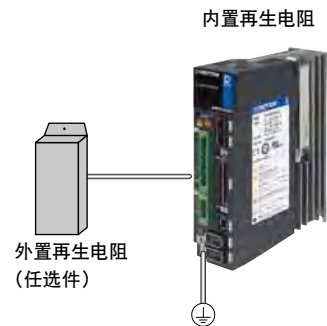
设置软件 (SETUP) 可以对最多 15 轴的伺服驱动器进行监控。配备了通信转换器和与驱动器通信用电缆等选配件，以用于监视多轴伺服驱动器。

※ 仅适用于模拟量 / 脉冲输入型驱动器



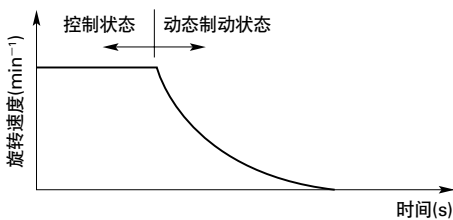
内置再生电阻

可选配再生电阻的配备与非配备。当内置再生电阻的能力不足时，还可使用外置再生电阻。



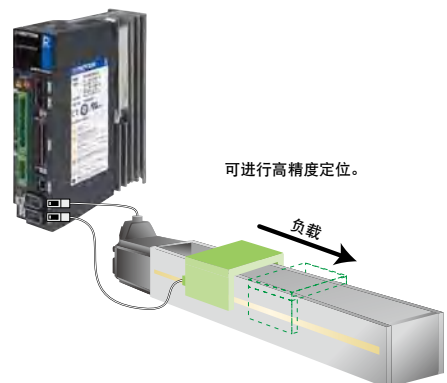
内置动态制动器

内置急停制动用动态制动器。可通过参数来选择动态制动器的 6 种动作模式。



全闭环应用

支持装置侧安装光栅尺、高分辨率编码器的全闭环应用。



R2 伺服电机 100V 系列 小容量、中惯量

标准规格…输出轴：直通型，油封：无 连接方式：引线型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | 记载页 | |
|------|--------|------|-----------|-------|----------------------|-----------------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 增量式系统用绝对值编码器 (PA035S) | 规格 | 外形尺寸 |
| 30W | □40mm | IP67 | — | — | R2EA04003FXP00 | R2EA04003FXH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04003FXP00M | R2EA04003FXH00M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04003FCP00 | R2EA04003FCH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04003FCP00M | R2EA04003FCH00M | P.23 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2EA04003FXP03 | R2EA04003FXH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04003FXP03M | R2EA04003FXH03M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04003FCP03 | R2EA04003FCH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04003FCP03M | R2EA04003FCH03M | P.23 | P.44 |
| 50W | □40mm | IP67 | — | — | R2EA04005FXP00 | R2EA04005FXH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04005FXP00M | R2EA04005FXH00M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04005FCP00 | R2EA04005FCH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04005FCP00M | R2EA04005FCH00M | P.23 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2EA04005FXP03 | R2EA04005FXH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04005FXP03M | R2EA04005FXH03M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04005FCP03 | R2EA04005FCH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04005FCP03M | R2EA04005FCH03M | P.23 | P.44 |
| 80W | □40mm | IP67 | — | — | R2EA04008FXP00 | R2EA04008FXH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04008FXP00M | R2EA04008FXH00M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04008FCP00 | R2EA04008FCH00 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04008FCP00M | R2EA04008FCH00M | P.23 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2EA04008FXP03 | R2EA04008FXH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04008FXP03M | R2EA04008FXH03M | P.23 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA04008FCP03 | R2EA04008FCH03 | P.23 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA04008FCP03M | R2EA04008FCH03M | P.23 | P.44 |
| 100W | □60mm | IP67 | — | — | R2EA06010FXP00 | R2EA06010FXH00 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06010FXP00M | R2EA06010FXH00M | P.24 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA06010FCP00 | R2EA06010FCH00 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06010FCP00M | R2EA06010FCH00M | P.24 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2EA06010FXP03 | R2EA06010FXH03 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06010FXP03M | R2EA06010FXH03M | P.24 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA06010FCP03 | R2EA06010FCH03 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06010FCP03M | R2EA06010FCH03M | P.24 | P.44 |
| 200W | □60mm | IP67 | — | — | R2EA06020FXP00 | R2EA06020FXH00 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06020FXP00M | R2EA06020FXH00M | P.24 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA06020FCP00 | R2EA06020FCH00 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06020FCP00M | R2EA06020FCH00M | P.24 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2EA06020FXP03 | R2EA06020FXH03 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06020FXP03M | R2EA06020FXH03M | P.24 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2EA06020FCP03 | R2EA06020FCH03 | P.24 | P.44 |
| | | | | 带 | R2EA06020FCP03M | R2EA06020FCH03M | P.24 | P.44 |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

伺服驱动器 100V 系列

| 类型 | 主电路电源 | 控制电源 | 编码器种类 | 通用输出 | 内部再生电阻 | 安全转矩切断功能 | 驱动器容量 | 型号 | 记载页 | | |
|--------------|---------------------------------|---------------------------------|-------|-------|--------|--------------|-------|-------------|-------------|------|------|
| | | | | | | | | | 驱动器规格 | 外形尺寸 | |
| 模拟量 / 脉冲输入型 | AC100V 系列 AC100 ~ 115V 单相 | AC100V 系列 AC100 ~ 115V 单相 | 串行编码器 | NPN | — | — | 15A | RS2E01A0AL0 | P.21 | P.51 | |
| | | | | | | | 30A | RS2E03A0AL0 | P.21 | P.51 | |
| | | | | | | | 带 | 15A | RS2E01A0AA0 | P.21 | P.51 |
| | | | | | | | | 30A | RS2E03A0AA0 | P.21 | P.51 |
| | | | | | | | PNP | 15A | RS2E01A0BL0 | P.21 | P.51 |
| | | | | | | | | 30A | RS2E03A0BL0 | P.21 | P.51 |
| EtherCAT 接口型 | AC100V 系列 AC100 ~ 115V 单相 | AC100V 系列 AC100 ~ 115V 单相 | 串行编码器 | 光耦继电器 | — | 带 (带延迟电路) | 15A | RS2E01A0KL4 | P.21 | P.51 | |
| | | | | | | | 30A | RS2E03A0KL4 | P.21 | P.51 | |
| | | | | | | | 带 | 15A | RS2E01A0KA4 | P.21 | P.51 |
| | | | | | | | | 30A | RS2E03A0KA4 | P.21 | P.51 |

※伺服驱动器的标准规格符合对应国外 (UL, c-UL, EN 规格) 标准。
※对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

R2 伺服电机 200V 系列 小容量、中惯量

标准规格…输出轴：直通型，油封：无 连接方式：引线型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | 记载页 | |
|------|--------|------|-----------|-------|----------------------|-----------------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 增量式系统用绝对值编码器 (PA035S) | 规格 | 外形尺寸 |
| 30W | □ 40mm | IP67 | — | — | R2AA04003FXP00 | R2AA04003FXH00 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04003FXP00M | R2AA04003FXH00M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04003FCP00 | R2AA04003FCH00 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04003FCP00M | R2AA04003FCH00M | P.25 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA04003FXP03 | R2AA04003FXH03 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04003FXP03M | R2AA04003FXH03M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04003FCP03 | R2AA04003FCH03 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04003FCP03M | R2AA04003FCH03M | P.25 | P.44 |
| 50W | □ 40mm | IP67 | — | — | R2AA04005FXP00 | R2AA04005FXH00 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04005FXP00M | R2AA04005FXH00M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04005FCP00 | R2AA04005FCH00 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04005FCP00M | R2AA04005FCH00M | P.25 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA04005FXP03 | R2AA04005FXH03 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04005FXP03M | R2AA04005FXH03M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04005FCP03 | R2AA04005FCH03 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04005FCP03M | R2AA04005FCH03M | P.25 | P.44 |
| 100W | □ 40mm | IP67 | — | — | R2AA04010FXP00 | R2AA04010FXH00 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04010FXP00M | R2AA04010FXH00M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04010FCP006* | R2AA04010FCH006* | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04010FCP00M6* | R2AA04010FCH00M6* | P.25 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA04010FXP03 | R2AA04010FXH03 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA04010FXP03M | R2AA04010FXH03M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA04010FCP036* | R2AA04010FCH036* | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA04010FCP03M6* | R2AA04010FCH03M6* | P.25 | P.44 |
| | □ 60mm | IP67 | — | — | R2AA06010FXP00 | R2AA06010FXH00 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06010FXP00M | R2AA06010FXH00M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06010FCP00 | R2AA06010FCH00 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06010FCP00M | R2AA06010FCH00M | P.25 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA06010FXP03 | R2AA06010FXH03 | P.25 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06010FXP03M | R2AA06010FXH03M | P.25 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06010FCP03 | R2AA06010FCH03 | P.25 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06010FCP03M | R2AA06010FCH03M | P.25 | P.44 |
| 200W | □ 60mm | IP67 | — | — | R2AA06020FXP00 | R2AA06020FXH00 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06020FXP00M | R2AA06020FXH00M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06020FCP00 | R2AA06020FCH00 | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06020FCP00M | R2AA06020FCH00M | P.26 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA06020FXP03 | R2AA06020FXH03 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06020FXP03M | R2AA06020FXH03M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06020FCP03 | R2AA06020FCH03 | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06020FCP03M | R2AA06020FCH03M | P.26 | P.44 |
| | □ 80mm | IP67 | — | — | R2AA08020FXP00 | R2AA08020FXH00 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA08020FXP00M | R2AA08020FXH00M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08020FCP00 | R2AA08020FCH00 | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA08020FCP00M | R2AA08020FCH00M | P.26 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA08020FXP03 | R2AA08020FXH03 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA08020FXP03M | R2AA08020FXH03M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08020FCP03 | R2AA08020FCH03 | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA08020FCP03M | R2AA08020FCH03M | P.26 | P.44 |
| 400W | □ 60mm | IP67 | — | — | R2AA06040FXP00 | R2AA06040FXH00 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06040FXP00M | R2AA06040FXH00M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06040FCP006* | R2AA06040FCH006* | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06040FCP00M6* | R2AA06040FCH00M6* | P.26 | P.44 |
| | | | — | — | R2AA06040HXP00 | R2AA06040HXH00 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06040HXP00M | R2AA06040HXH00M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06040HCP006* | R2AA06040HCH006* | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06040HCP00M6* | R2AA06040HCH00M6* | P.26 | P.44 |
| | | IP65 | — | — | R2AA06040FXP03 | R2AA06040FXH03 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06040FXP03M | R2AA06040FXH03M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06040FCP036* | R2AA06040FCH036* | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06040FCP03M6* | R2AA06040FCH03M6* | P.26 | P.44 |
| | | | — | — | R2AA06040HXP03 | R2AA06040HXH03 | P.26 | P.44 |
| | | | 带 | — | R2AA06040HXP03M | R2AA06040HXH03M | P.26 | P.44 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA06040HCP036* | R2AA06040HCH036* | P.26 | P.44 |
| | | | | 带 | R2AA06040HCP03M6* | R2AA06040HCH03M6* | P.26 | P.44 |

※ 带※号的型号产品请降额使用。降额时功率为表中额定功率的90%。
 ※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

特
长

标准型号一览·型号的辨别

系统构成图

规格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任选项

R2 伺服电机 200V 系列 小容量、中惯量

标准规格…输出轴：直通型，油封：无 连接方式：引线型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | 记载页 | | |
|--------|--------|-------|-----------|-----------|----------------------|-----------------------|-----------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 增量式系统用绝对值编码器 (PA035S) | 规格 | 外形尺寸 | |
| 400W | □80mm | IP67 | — | — | R2AA08040FXP00 | R2AA08040FXH00 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA08040FXP00M | R2AA08040FXH00M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08040FCP00 | R2AA08040FCH00 | P.27 | P.44 | |
| | | IP65 | — | — | R2AA08040FXP03 | R2AA08040FXH03 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA08040FXP03M | R2AA08040FXH03M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08040FCP03 | R2AA08040FCH03 | P.27 | P.44 | |
| | 750W | □80mm | IP67 | — | — | R2AA08075FXP00 | R2AA08075FXH00 | P.27 | P.44 |
| | | | | 带 | 带 | R2AA08075FXP00M | R2AA08075FXH00M | P.27 | P.44 |
| | | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08075FCP00 | R2AA08075FCH00 | P.27 | P.44 |
| | | | IP65 | — | — | R2AA08075FXP03 | R2AA08075FXH03 | P.27 | P.44 |
| | | | | 带 | 带 | R2AA08075FXP03M | R2AA08075FXH03M | P.27 | P.44 |
| | | | | 带 (DC24V) | — | R2AA08075FCP03 | R2AA08075FCH03 | P.27 | P.44 |
| □86mm | | IP67 | — | — | R2AAB8075FXP00 | R2AAB8075FXH00 | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8075FXP00M | R2AAB8075FXH00M | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8075FCP00 | R2AAB8075FCH00 | P.28 | P.44 | |
| | | IP65 | — | — | R2AAB8075FXP03 | R2AAB8075FXH03 | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8075FXP03M | R2AAB8075FXH03M | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8075FCP03 | R2AAB8075FCH03 | P.28 | P.44 | |
| □100mm | | IP67 | — | — | R2AA10075FXP00 | R2AA10075FXH00 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10075FXP00M | R2AA10075FXH00M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10075FCP00 | R2AA10075FCH00 | P.27 | P.44 | |
| | | IP65 | — | — | R2AA10075FXP03 | R2AA10075FXH03 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10075FXP03M | R2AA10075FXH03M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10075FCP03 | R2AA10075FCH03 | P.27 | P.44 | |
| 1kW | □86mm | IP67 | — | — | R2AAB8100FXP00 | R2AAB8100FXH00 | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8100FXP00M | R2AAB8100FXH00M | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8100FCP00 | R2AAB8100FCH00 | P.28 | P.44 | |
| | | | — | — | R2AAB8100HXP00 | R2AAB8100HXH00 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8100HXP00M | R2AAB8100HXH00M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8100HCP00 | R2AAB8100HCH00 | P.27 | P.44 | |
| | | IP65 | — | — | R2AAB8100FXP03 | R2AAB8100FXH03 | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8100FXP03M | R2AAB8100FXH03M | P.28 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8100FCP03 | R2AAB8100FCH03 | P.28 | P.44 | |
| | | | — | — | R2AAB8100HXP03 | R2AAB8100HXH03 | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AAB8100HXP03M | R2AAB8100HXH03M | P.27 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AAB8100HCP03 | R2AAB8100HCH03 | P.27 | P.44 | |
| | □100mm | IP67 | — | — | R2AA10100FXP00 | R2AA10100FXH00 | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10100FXP00M | R2AA10100FXH00M | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10100FCP00 | R2AA10100FCH00 | P.29 | P.44 | |
| | | | — | — | R2AA10100FXP03 | R2AA10100FXH03 | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10100FXP03M | R2AA10100FXH03M | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10100FCP03 | R2AA10100FCH03 | P.29 | P.44 | |
| | | IP65 | — | — | R2AA10100FXP03 | R2AA10100FXH03 | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10100FXP03M | R2AA10100FXH03M | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10100FCP03 | R2AA10100FCH03 | P.29 | P.44 | |
| | | | — | — | R2AA10100FXP03M | R2AA10100FXH03M | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 | 带 | R2AA10100FCP03M | R2AA10100FCH03M | P.29 | P.44 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA10100FCP03M | R2AA10100FCH03M | P.29 | P.44 | |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

R2 伺服电机 200V 系列 中容量、中惯量

标准规格…输出轴：带插销，油封：有 连接方式：CANON 插头型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | 记载页 | | | | |
|-----------|-----------|-----------------|-----------------|-----------------|----------------------|-----------------------|------|-----------------|-----------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 增量式系统用绝对值编码器 (PA035S) | 规格 | 外形尺寸 | | | |
| 550W | □ 130mm | IP65 | — | — | R2AA13050HXP00 | R2AA13050HXH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13050HXP00M | R2AA13050HXH00M | P.28 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13050HCP00 | R2AA13050HCH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13050HCP00M | R2AA13050HCH00M | P.28 | P.45 | | | |
| | | | — | — | R2AA13050DXP00 | R2AA13050DXH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13050DXP00M | R2AA13050DXH00M | P.28 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13050DCP00 | R2AA13050DCH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13050DCP00M | R2AA13050DCH00M | P.28 | P.45 | | | |
| 1.2kW | □ 130mm | IP65 | — | — | R2AA13120BXP00 | R2AA13120BXH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120BXP00M | R2AA13120BXH00M | P.28 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13120BCP00 | R2AA13120BCH00 | P.28 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120BCP00M | R2AA13120BCH00M | P.28 | P.45 | | | |
| | | | — | — | R2AA13120LXP00 | R2AA13120LXH00 | P.29 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120LXP00M | R2AA13120LXH00M | P.29 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13120LCP00 | R2AA13120LCH00 | P.29 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120LCP00M | R2AA13120LCH00M | P.29 | P.45 | | | |
| | | | — | — | R2AA13120DXP00 | R2AA13120DXH00 | P.29 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120DXP00M | R2AA13120DXH00M | P.29 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13120DCP00 | R2AA13120DCH00 | P.29 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13120DCP00M | R2AA13120DCH00M | P.29 | P.45 | | | |
| | | | 1.8kW | □ 130mm | IP65 | — | — | R2AA13180HXP00 | R2AA13180HXH00 | P.29 | P.45 |
| | | | | | | | 带 | R2AA13180HXP00M | R2AA13180HXH00M | P.29 | P.45 |
| 带 (DC24V) | — | R2AA13180HCP00 | | | | R2AA13180HCH00 | P.29 | P.45 | | | |
| | 带 | R2AA13180HCP00M | | | | R2AA13180HCH00M | P.29 | P.45 | | | |
| — | — | R2AA13180DXP00 | | | | R2AA13180DXH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | 带 | R2AA13180DXP00M | | | | R2AA13180DXH00M | P.30 | P.45 | | | |
| 带 (DC24V) | — | R2AA13180DCP00 | | | | R2AA13180DCH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | 带 | R2AA13180DCP00M | | | | R2AA13180DCH00M | P.30 | P.45 | | | |
| 2kW | □ 130mm | IP65 | — | — | R2AA13200LXP00 | R2AA13200LXH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13200LXP00M | R2AA13200LXH00M | P.30 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13200LCP00 | R2AA13200LCH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13200LCP00M | R2AA13200LCH00M | P.30 | P.45 | | | |
| | | | — | — | R2AA13200DXP00 | R2AA13200DXH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13200DXP00M | R2AA13200DXH00M | P.30 | P.45 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA13200DCP00 | R2AA13200DCH00 | P.30 | P.45 | | | |
| | | | | 带 | R2AA13200DCP00M | R2AA13200DCH00M | P.30 | P.45 | | | |
| 3.5kW | □ 180mm | IP65 | — | — | R2AA18350LXP00 | R2AA18350LXH00 | P.30 | P.46 | | | |
| | | | | 带 | R2AA18350LXP00M | R2AA18350LXH00M | P.30 | P.46 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA18350LCP00 | R2AA18350LCH00 | P.30 | P.46 | | | |
| | | | | 带 | R2AA18350LCP00M | R2AA18350LCH00M | P.30 | P.46 | | | |
| | | | — | — | R2AA18350DXP00 | R2AA18350DXH00 | P.31 | P.46 | | | |
| | | | | 带 | R2AA18350DXP00M | R2AA18350DXH00M | P.31 | P.46 | | | |
| | 带 (DC24V) | — | R2AA18350DCP00 | R2AA18350DCH00 | P.31 | P.46 | | | | | |
| | | 带 | R2AA18350DCP00M | R2AA18350DCH00M | P.31 | P.46 | | | | | |
| | | □ 220mm | IP65 | — | R2AA22350LXP00 | R2AA22350LXH00 | P.31 | P.47 | | | |
| | | | | 带 | R2AA22350LXP00M | R2AA22350LXH00M | P.31 | P.47 | | | |
| 带 (DC24V) | — | R2AA22350LCP00 | R2AA22350LCH00 | P.31 | P.47 | | | | | | |
| | 带 | R2AA22350LCP00M | R2AA22350LCH00M | P.31 | P.47 | | | | | | |
| 4.5kW | □ 180mm | IP65 | — | — | R2AA18450HXP00 | R2AA18450HXH00 | P.31 | P.46 | | | |
| | | | | 带 | R2AA18450HXP00M | R2AA18450HXH00M | P.31 | P.46 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA18450HCP00 | R2AA18450HCH00 | P.31 | P.46 | | | |
| | | | | 带 | R2AA18450HCP00M | R2AA18450HCH00M | P.31 | P.46 | | | |
| 5kW | □ 220mm | IP65 | — | — | R2AA22500LXP00 | R2AA22500LXH00 | P.32 | P.47 | | | |
| | | | | 带 | R2AA22500LXP00M | R2AA22500LXH00M | P.32 | P.47 | | | |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA22500LCP00 | R2AA22500LCH00 | P.32 | P.47 | | | |
| | | | | 带 | R2AA22500LCP00M | R2AA22500LCH00M | P.32 | P.47 | | | |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

特
长

标准型号一览·型号的辨识

系统构成图

规格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任选项

R2 伺服电机 200V 系列 中容量、中惯量 标准规格…输出轴：带插销，油封：有 连接方式：CANON 插头型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | 记载页 | |
|-------|---------|------------------|-----------|-------|----------------------|-----------------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 增量式系统用绝对值编码器 (PA035S) | 规格 | 外形尺寸 |
| 5.5kW | □ 180mm | IP65 | — | — | R2AA18550RXP00 | R2AA18550RXH00 | P.31 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18550RXP00M | R2AA18550RXH00M | P.31 | P.46 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA18550RCP00 | R2AA18550RCH00 | P.31 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18550RCP00M | R2AA18550RCH00M | P.31 | P.46 |
| | | | — | — | R2AA18550HXP00 | R2AA18550HXH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18550HXP00M | R2AA18550HXH00M | P.32 | P.46 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA18550HCP00 | R2AA18550HCH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18550HCP00M | R2AA18550HCH00M | P.32 | P.46 |
| 7.5kW | □ 180mm | IP65 | — | — | R2AA18750HXP00 | R2AA18750HXH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18750HXP00M | R2AA18750HXH00M | P.32 | P.46 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA18750HCP00 | R2AA18750HCH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA18750HCP00M | R2AA18750HCH00M | P.32 | P.46 |
| 11kW | □ 180mm | IP65 (冷却风扇除外) | — | — | R2AA1811KRX00 | R2AA1811KRXH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA1811KRX00M | R2AA1811KRXH00M | P.32 | P.46 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R2AA1811KRCP00 | R2AA1811KRCH00 | P.32 | P.46 |
| | | | | 带 | R2AA1811KRCP00M | R2AA1811KRCH00M | P.32 | P.46 |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

Q2 伺服电机 200V 系列 中容量、中惯量 标准规格…输出轴：带插销，油封：有 连接方式：CANON 插头型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | | 记载页 | |
|-------|---------|------|-----------|-------|----------------------|------------------------------|---------------------------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 旋转变压器式 无电池绝对值编码器 (RA035C) | 省配线增量式编码器 (PP031T/PP038H/PP062) | 规格 | 外形尺寸 |
| 2kW | □ 180mm | IP67 | — | — | Q2AA18200HXP00 | Q2AA18200HXW00 | Q2AA18200HXS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA18200HXP00M | Q2AA18200HXW00M | Q2AA18200HXS00M | P.33 | P.49 |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q2AA18200HCP00 | Q2AA18200HCW00 | Q2AA18200HCS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA18200HCP00M | Q2AA18200HCW00M | Q2AA18200HCS00M | P.33 | P.49 |
| 5.5kW | □ 220mm | IP67 | — | — | Q2AA22550BXP00 | Q2AA22550BXW00 | Q2AA22550BXS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA22550BXP00M | Q2AA22550BXW00M | Q2AA22550BXS00M | P.33 | P.49 |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q2AA22550BCP00 | Q2AA22550BCW00 | Q2AA22550BCS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA22550BCP00M | Q2AA22550BCW00M | Q2AA22550BCS00M | P.33 | P.49 |
| 7kW | □ 220mm | IP67 | — | — | Q2AA22700SXP00 | Q2AA22700SXW00 | Q2AA22700SXS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA22700SXP00M | Q2AA22700SXW00M | Q2AA22700SXS00M | P.33 | P.49 |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q2AA22700SCP00 | Q2AA22700SCW00 | Q2AA22700SCS00 | P.33 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA22700SCP00M | Q2AA22700SCW00M | Q2AA22700SCS00M | P.33 | P.49 |
| 11kW | □ 220mm | IP67 | — | — | Q2AA2211KVXP00 | Q2AA2211KVXW00 | Q2AA2211KVXS00 | P.34 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA2211KVXP00M | Q2AA2211KVXW00M | Q2AA2211KVXS00M | P.34 | P.49 |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q2AA2211KVCP00 | Q2AA2211KVCW00 | Q2AA2211KVCS00 | P.34 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA2211KVCP00M | Q2AA2211KVCW00M | Q2AA2211KVCS00M | P.34 | P.49 |
| 15kW | □ 220mm | IP67 | — | — | Q2AA2215KVXP00 | Q2AA2215KVXW00 | Q2AA2215KVXS00 | P.34 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA2215KVXP00M | Q2AA2215KVXW00M | Q2AA2215KVXS00M | P.34 | P.49 |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q2AA2215KVCP00 | Q2AA2215KVCW00 | Q2AA2215KVCS00 | P.34 | P.49 |
| | | | | 带 | Q2AA2215KVCP00M | Q2AA2215KVCW00M | Q2AA2215KVCS00M | P.34 | P.49 |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

R1 伺服电机 200V 系列 中容量、低惯量

标准规格…输出轴：带插销，油封：有 连接方式：CANON 插头型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | | 记载页 | |
|-------|---------|----------------------|-----------|-------|-------------------------|---------------------------------|------------------------------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 旋转变压器式 无电池绝对值编码器 (RA035C) | 省配线增量式编码器 (PP031T/PP038H/PP062) | 规格 | 外形尺寸 |
| 5.5kW | □ 180mm | IP65 (冷却风扇 除外) | — | — | R1AA18550HXP00 | R1AA18550HXW00 | R1AA18550HXS00 | P.35 | P.48 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R1AA18550HCP00 | R1AA18550HCW00 | R1AA18550HCS00 | P.35 | P.48 |
| 7.5kW | □ 180mm | | — | — | R1AA18750HXP00 | R1AA18750HXW00 | R1AA18750HXS00 | P.35 | P.48 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R1AA18750HCP00 | R1AA18750HCW00 | R1AA18750HCS00 | P.35 | P.48 |
| 11kW | □ 180mm | | — | — | R1AA1811KRX00 | R1AA1811KRXW00 | R1AA1811KRXS00 | P.36 | P.48 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R1AA1811KRCP00 | R1AA1811KRCS00 | R1AA1811KRCS00 | P.36 | P.48 |
| 15kW | □ 180mm | | — | — | R1AA1815KBX00 | R1AA1815KBXW00 | R1AA1815KBXS00 | P.36 | P.48 |
| | | | 带 (DC24V) | — | R1AA1815KBX00 | R1AA1815KBXW00 | R1AA1815KBXS00 | P.36 | P.48 |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

特
长

标准型号一览
型号的辨识

系统构成图

规格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任选项

Q1 伺服电机 200V 系列 中容量、低惯量 标准规格…输出轴：带插销，油封：有 连接方式：CANON 插头型

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 防护等级 | 制动器 | CE·UL | 型号 | | | 记载页 | | |
|--------|--------|--------|-----------|-----------|----------------------|--------------------------|---------------------------------|-----------------|------|------|
| | | | | | 备用电池式绝对值编码器 (PA035C) | 旋转变压器式无电池绝对值编码器 (RA035C) | 省配线增量式编码器 (PP031T/PP038H/PP062) | 规格 | 外形尺寸 | |
| 1kW | □100mm | IP67 | — | — | Q1AA10100DXP00 | Q1AA10100DXW00 | Q1AA10100DXS00 | P.37 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10100DXP00M | Q1AA10100DXW00M | Q1AA10100DXS00M | P.37 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA10100DCP00 | Q1AA10100DCW00 | Q1AA10100DCS00 | P.37 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10100DCP00M | Q1AA10100DCW00M | Q1AA10100DCS00M | P.37 | P.49 | |
| | □120mm | IP67 | — | — | Q1AA12100DXP00 | Q1AA12100DXW00 | Q1AA12100DXS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA12100DXP00M | Q1AA12100DXW00M | Q1AA12100DXS00M | P.38 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA12100DCP00 | Q1AA12100DCW00 | Q1AA12100DCS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA12100DCP00M | Q1AA12100DCW00M | Q1AA12100DCS00M | P.38 | P.49 | |
| 1.5kW | □100mm | IP67 | — | — | Q1AA10150DXP00 | Q1AA10150DXW00 | Q1AA10150DXS00 | P.37 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10150DXP00M | Q1AA10150DXW00M | Q1AA10150DXS00M | P.37 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA10150DCP00 | Q1AA10150DCW00 | Q1AA10150DCS00 | P.37 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10150DCP00M | Q1AA10150DCW00M | Q1AA10150DCS00M | P.37 | P.49 | |
| | 2kW | □100mm | IP67 | — | — | Q1AA10200DXP00 | Q1AA10200DXW00 | Q1AA10200DXS00 | P.37 | P.49 |
| | | | | | 带 | Q1AA10200DXP00M | Q1AA10200DXW00M | Q1AA10200DXS00M | P.37 | P.49 |
| | | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA10200DCP00 | Q1AA10200DCW00 | Q1AA10200DCS00 | P.37 | P.49 |
| | | | | | 带 | Q1AA10200DCP00M | Q1AA10200DCW00M | Q1AA10200DCS00M | P.37 | P.49 |
| □120mm | | IP67 | — | — | Q1AA12200DXP00 | Q1AA12200DXW00 | Q1AA12200DXS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA12200DXP00M | Q1AA12200DXW00M | Q1AA12200DXS00M | P.38 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA12200DCP00 | Q1AA12200DCW00 | Q1AA12200DCS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA12200DCP00M | Q1AA12200DCW00M | Q1AA12200DCS00M | P.38 | P.49 | |
| 2.5kW | □100mm | IP67 | — | — | Q1AA10250DXP00 | Q1AA10250DXW00 | Q1AA10250DXS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10250DXP00M | Q1AA10250DXW00M | Q1AA10250DXS00M | P.38 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA10250DCP00 | Q1AA10250DCW00 | Q1AA10250DCS00 | P.38 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA10250DCP00M | Q1AA10250DCW00M | Q1AA10250DCS00M | P.38 | P.49 | |
| | 3kW | □120mm | IP67 | — | — | Q1AA12300DXP00 | Q1AA12300DXW00 | Q1AA12300DXS00 | P.39 | P.49 |
| | | | | | 带 | Q1AA12300DXP00M | Q1AA12300DXW00M | Q1AA12300DXS00M | P.39 | P.49 |
| | | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA12300DCP00 | Q1AA12300DCW00 | Q1AA12300DCS00 | P.39 | P.49 |
| | | | | | 带 | Q1AA12300DCP00M | Q1AA12300DCW00M | Q1AA12300DCS00M | P.39 | P.49 |
| □130mm | | IP67 | — | — | Q1AA13300DXP00 | Q1AA13300DXW00 | Q1AA13300DXS00 | P.39 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13300DXP00M | Q1AA13300DXW00M | Q1AA13300DXS00M | P.39 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA13300DCP00 | Q1AA13300DCW00 | Q1AA13300DCS00 | P.39 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13300DCP00M | Q1AA13300DCW00M | Q1AA13300DCS00M | P.39 | P.49 | |
| 4kW | □130mm | IP67 | — | — | Q1AA13400DXP00 | Q1AA13400DXW00 | Q1AA13400DXS00 | P.40 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13400DXP00M | Q1AA13400DXW00M | Q1AA13400DXS00M | P.40 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA13400DCP00 | Q1AA13400DCW00 | Q1AA13400DCS00 | P.40 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13400DCP00M | Q1AA13400DCW00M | Q1AA13400DCS00M | P.40 | P.49 | |
| | □130mm | IP67 | — | — | Q1AA13500DXP00 | Q1AA13500DXW00 | Q1AA13500DXS00 | P.40 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13500DXP00M | Q1AA13500DXW00M | Q1AA13500DXS00M | P.40 | P.49 | |
| | | | 带 (DC24V) | — | Q1AA13500DCP00 | Q1AA13500DCW00 | Q1AA13500DCS00 | P.40 | P.49 | |
| | | | | 带 | Q1AA13500DCP00M | Q1AA13500DCW00M | Q1AA13500DCS00M | P.40 | P.49 | |

※ 对于未收录型号的规格问题，请与我司联系。

伺服驱动器 200V 系列

| 类型 | 主电路电源 | 控制电源 | 编码器种类 | 通用输出 | 内部再生电阻 | 安全转矩切断功能 | 驱动器容量 | 型号 | 记载页 | | | | | | |
|--------------|----------------------------------|---------------------------------|-------|-------------|--------|--------------|-------|-------------|-------|------|---|---|---|---|---|
| | | | | | | | | | 驱动器规格 | 外形尺寸 | | | | | |
| 模拟量 / 脉冲输入型 | AC200V 系列 AC200 ~ 230V 3 相 | AC200V 系列 AC200 ~ 230V 单相 | 串行编码器 | NPN | — | — | 15A | RS2A01A0AL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 30A | RS2A03A0AL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 50A | RS2A05A0AL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 100A | RS2A10A0AL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 150A | RS2A15A0AL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 300A | RS2A30A0AL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 15A | RS2A01A0AA0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 30A | RS2A03A0AA0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 50A | RS2A05A0AA0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 100A | RS2A10A0AA0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 150A | RS2A15A0AA0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 300A | RS2A30A0AA0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | PNP | — | — | 15A | RS2A01A0BL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 30A | RS2A03A0BL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 50A | RS2A05A0BL0 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 100A | RS2A10A0BL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 150A | RS2A15A0BL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 300A | RS2A30A0BL0 | P.21 | P.52 | | | | | |
| 带 | — | — | 15A | RS2A01A0BA0 | P.21 | P.51 | | | | | | | | | |
| | | | 30A | RS2A03A0BA0 | P.21 | P.51 | | | | | | | | | |
| | | | 50A | RS2A05A0BA0 | P.21 | P.51 | | | | | | | | | |
| | | | 100A | RS2A10A0BA0 | P.21 | P.52 | | | | | | | | | |
| | | | 150A | RS2A15A0BA0 | P.21 | P.52 | | | | | | | | | |
| | | | 300A | RS2A30A0BA0 | P.21 | P.52 | | | | | | | | | |
| EtherCAT 接口型 | AC200V 系列 AC200 ~ 230V 3 相 | AC200V 系列 AC200 ~ 230V 单相 | 串行编码器 | 光耦继电器 | — | 带 (带延迟电路) | 15A | RS2A01A0KL4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 30A | RS2A03A0KL4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 50A | RS2A05A0KL4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 100A | RS2A10A0KL4 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 150A | RS2A15A0KL4 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 300A | RS2A30A0KL4 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 15A | RS2A01A0KA4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 30A | RS2A03A0KA4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 50A | RS2A05A0KA4 | P.21 | P.51 | | | | | |
| | | | | | | | 100A | RS2A10A0KA4 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 150A | RS2A15A0KA4 | P.21 | P.52 | | | | | |
| | | | | | | | 带 | — | — | — | — | — | — | — | — |
| | | | | | | | 带 | — | — | — | — | — | — | — | — |

※伺服驱动器的标准规格符合对应国外 (UL, c-UL, EN 规格) 标准。
 ※对于未收录型号的规格问题, 请与我司联系。

特
长

标准型号一览・型号的辨识

系统构成图

规格

编码器接线图

外部接线图

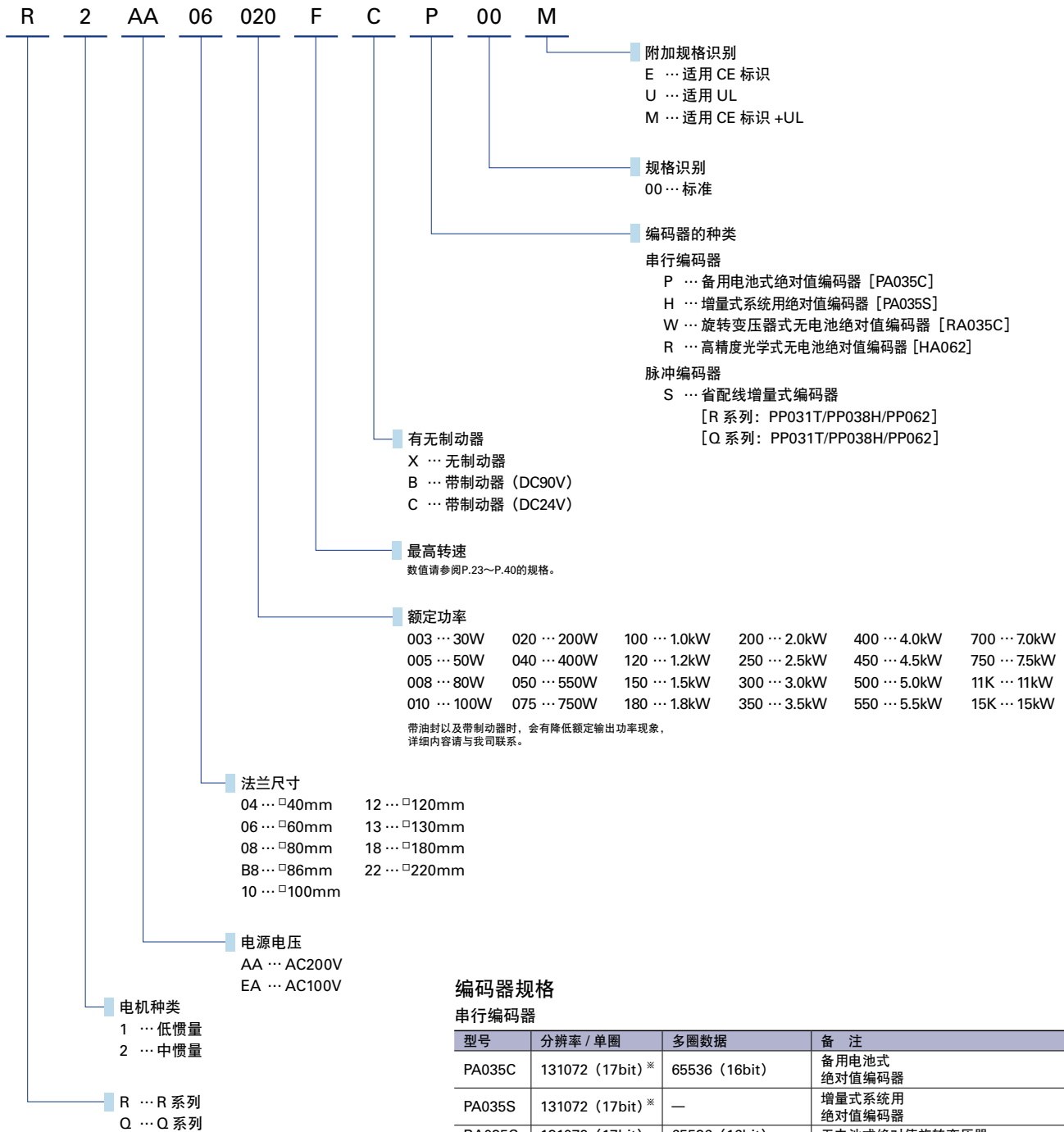
外形图

设置软件

任选项

■ 伺服电机

例) R2系列伺服电机, 法兰边长60mm、额定功率200W、最高转速6000min⁻¹、制动器 (24V)、备用电池式绝对值编码器 (131072P/R)、对应 CE 标识 +UL 的型号。



编码器规格

串行编码器

| 型号 | 分辨率 / 单圈 | 多圈数据 | 备注 |
|--------|-----------------------------------|---------------|--------------------------------------|
| PA035C | 131072 (17bit) ※ | 65536 (16bit) | 备用电池式绝对值编码器 |
| PA035S | 131072 (17bit) ※ | — | 增量式系统用绝对值编码器 |
| RA035C | 131072 (17bit) | 65536 (16bit) | 无电池式绝对值旋转变压器 |
| HA062 | 1048576 (20bit) 131072 (17bit) | 65536 (16bit) | 高精度光学式无电池绝对值编码器 适合电机尺寸: □100mm 以上 |

※ 我公司同时备有20bit产品可供选择。

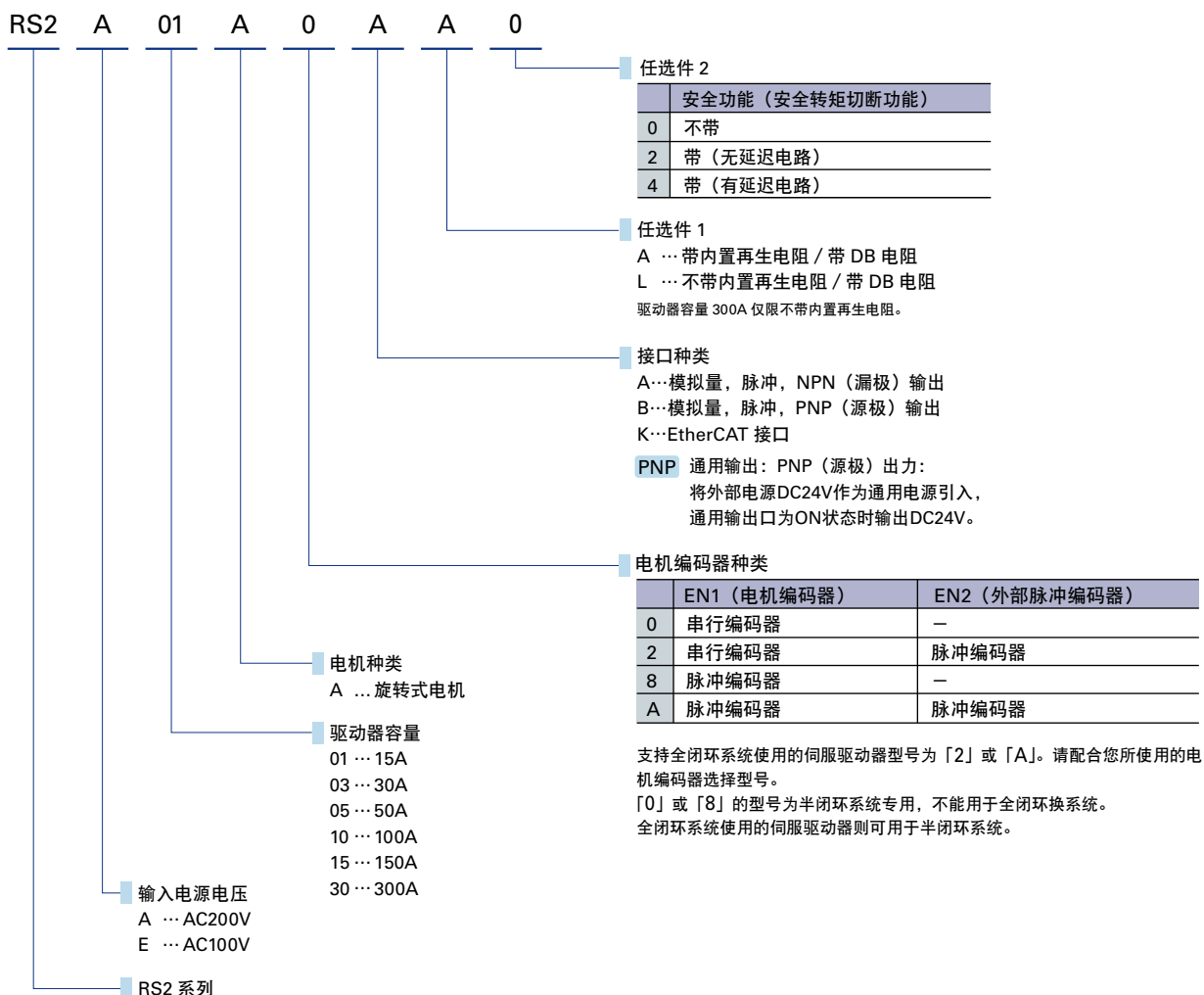
脉冲编码器

| 型号 | 分辨率 / 单圈 | 多圈数据 | 备注 |
|---------------------------|----------------|------|-----------------------|
| PP031T PP038H PP062 | 8000 (2000P/R) | — | 省配线增量式编码器、最高 40000P/R |

· 对于减速机的安装, 请与我司联系。

■ 伺服驱动器

例) RS2系列伺服驱动器, 输入电源 AC200V, 驱动器容量15A, 带内置再生电阻, 无安全功能的型号。



· 在使用伺服驱动器时, 请使用我司安装设置软件对所选定电机的参数进行设置。

对应国外规格

标准规格的伺服驱动器已通过 UL、c-UL、EN 标准的安全认证。

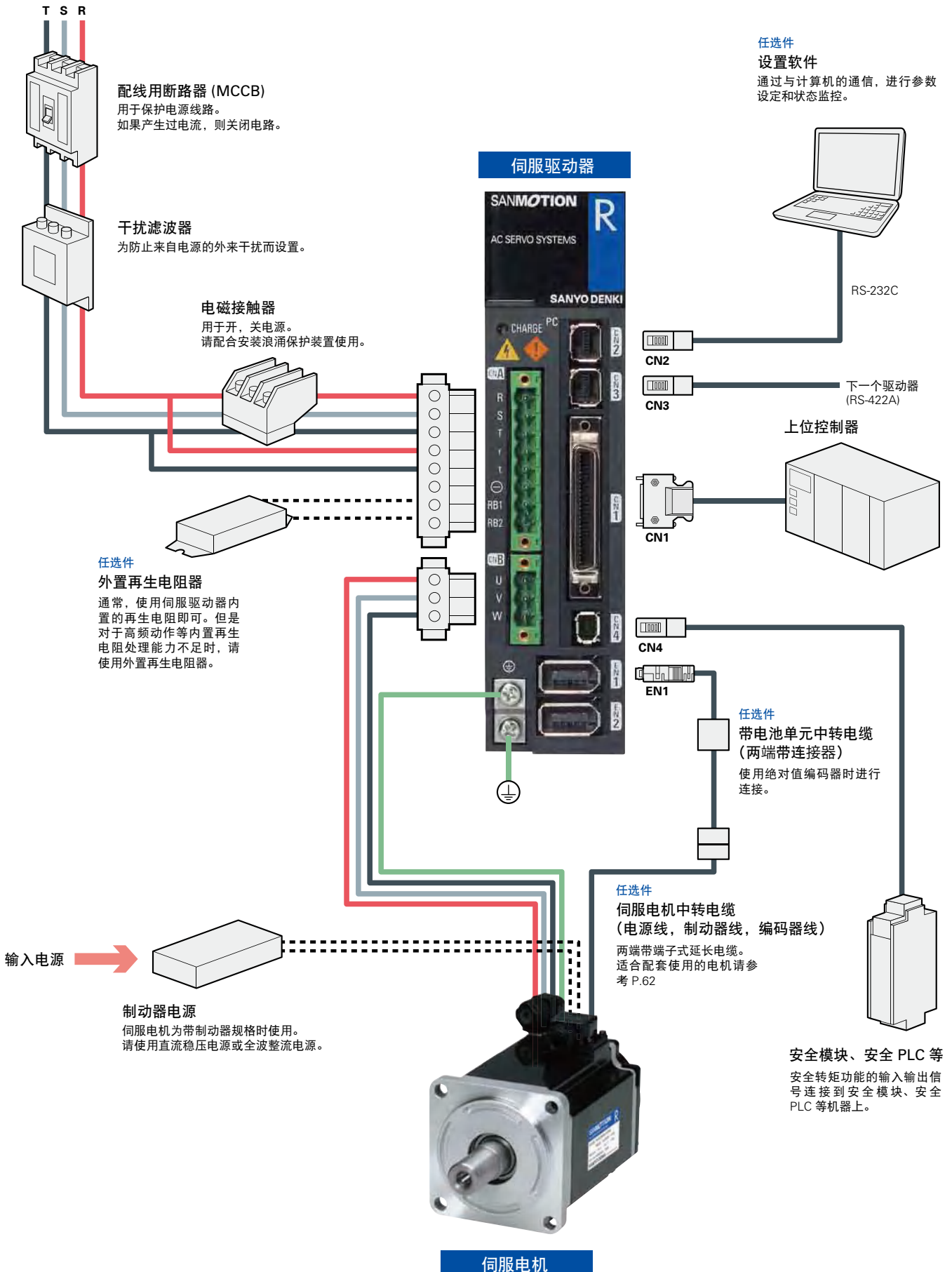
同时, 我公司还备有通过 UL、c-UL、EN 标准的伺服电机产品可供选择。

※ 以下型号的标准规格在申请准备中。

正在申请 UL、EN 标准认证: R1 伺服电机 □ 180mm (R1AA18 □□□□)

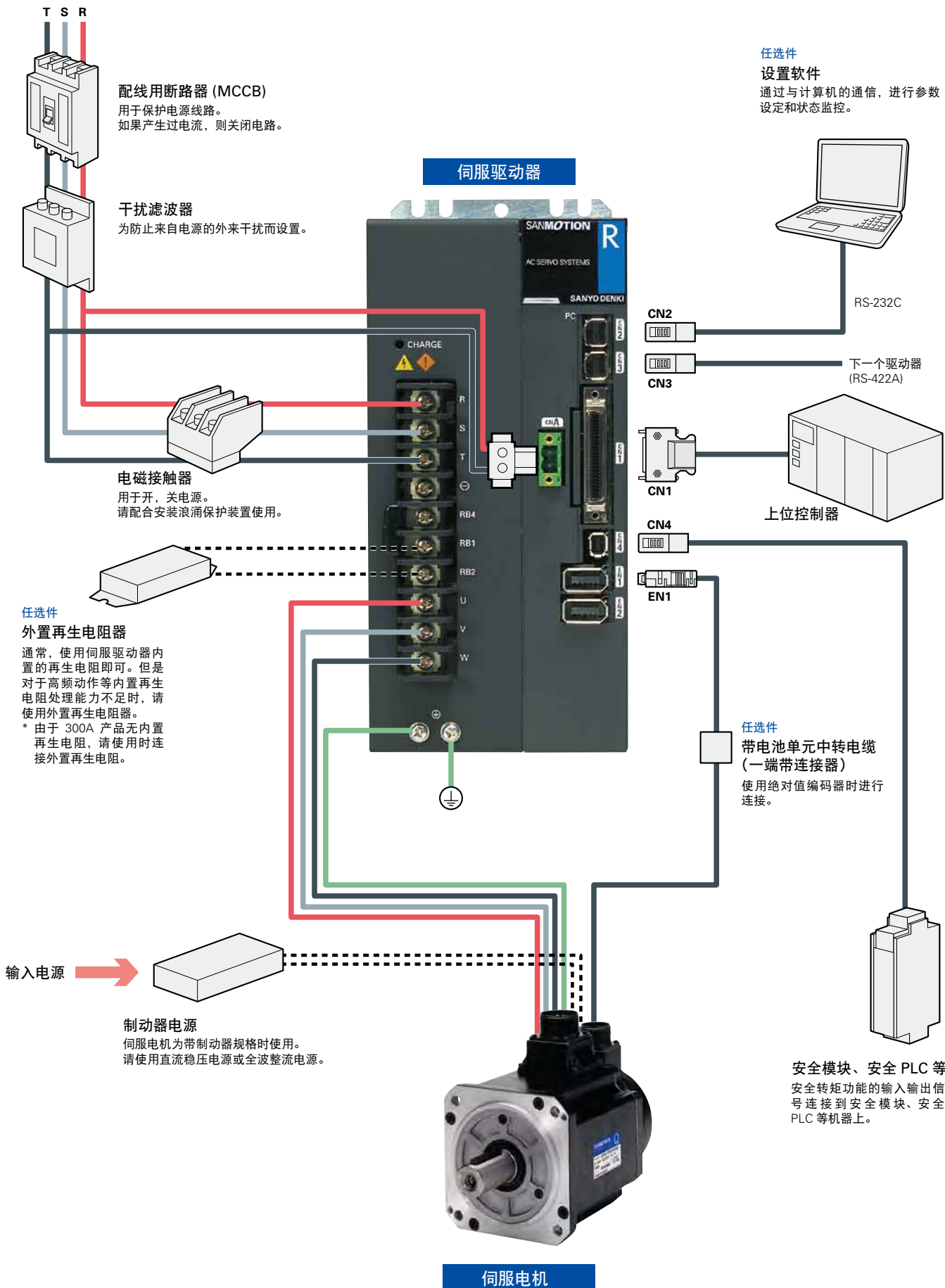


模拟量 / 脉冲输入型 伺服驱动器
15A ~ 50A 为15A图片

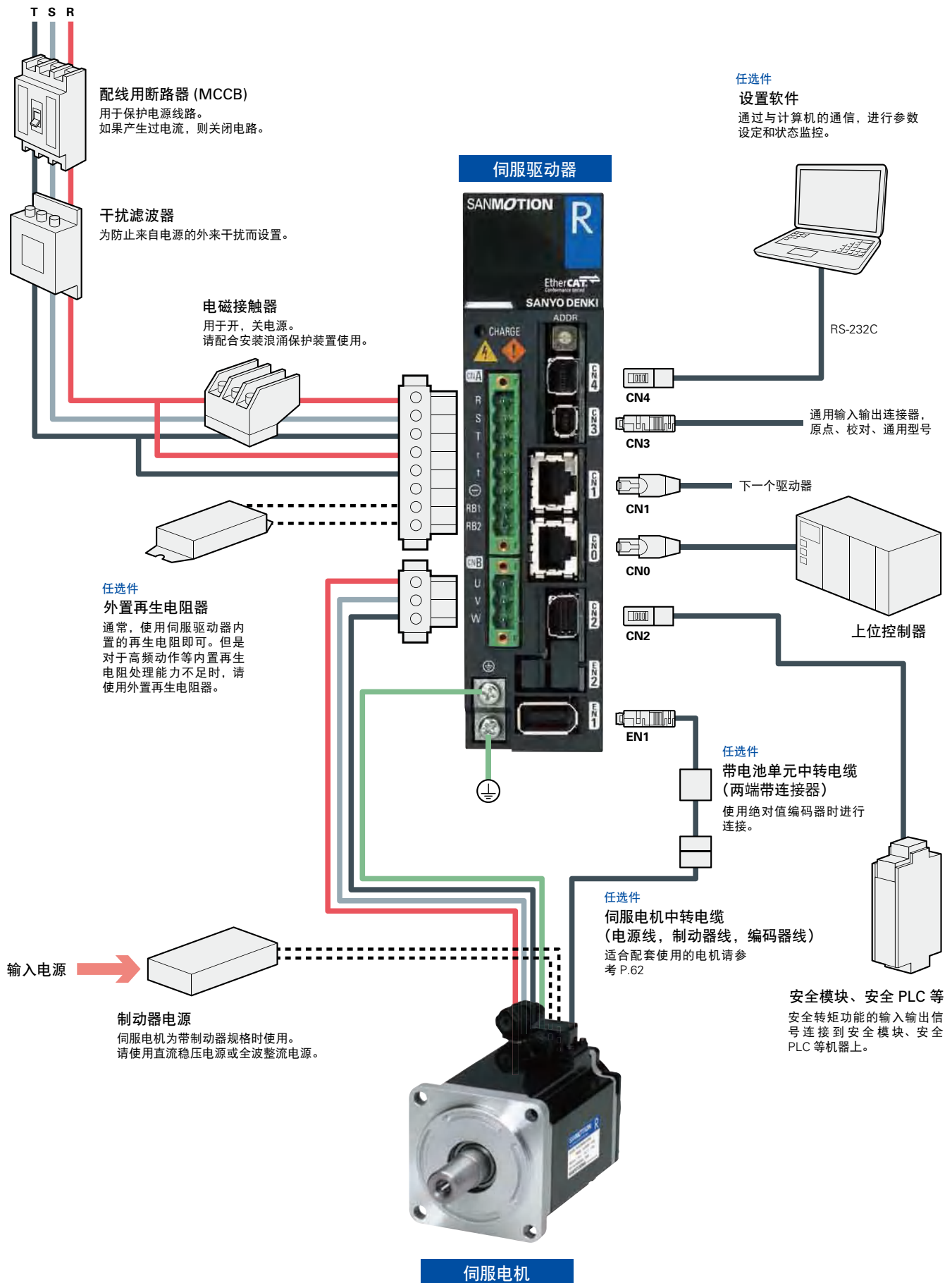


模拟量 / 脉冲输入型 伺服驱动器

100A ~ 300A 为100A图片

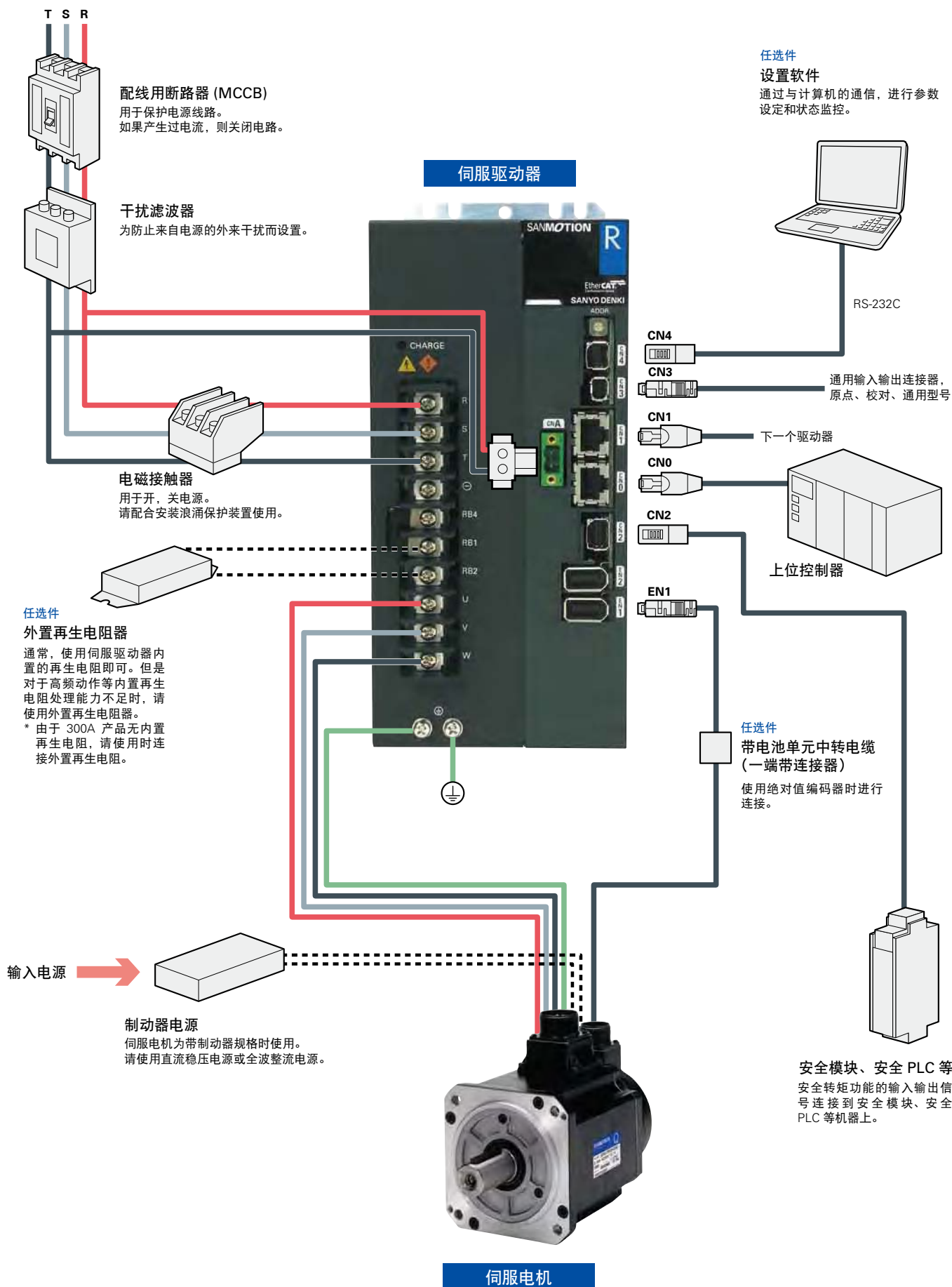


EtherCAT 接口型 伺服驱动器 15A ~ 50A 为15A图片



EtherCAT 接口型 伺服驱动器

100A ~ 300A 为100A图片



伺服电机

伺服驱动器规格

| | | |
|----------|--|---|
| 控制功能 | 位置控制 / 速度控制 / 转矩控制 (需切换参数) | |
| 控制方式 | IGBT: PWM制御 正弦波驱动 | |
| 主电路电源 ※1 | 三相: AC200~230V+10, -15%, 50/60Hz±3Hz 单相: AC200~230V+10, -15%, 50/60Hz±3Hz ※2 单相: AC100~115V+10, -15%, 50/60Hz±3Hz ※3 | |
| 控制电源 ※1 | 单相: AC200~230V+10, -15%, 50/60Hz±3Hz 单相: AC100~115V+10, -15%, 50/60Hz±3Hz ※3 | |
| 环境 | 使用时环境温度 | 0~55℃ |
| | 保存温度 | -20~65℃ |
| | 使用·保存湿度 | 90%RH以下 (无结露) |
| | 海拔 | 1000m以下 |
| | 振动 | 4.9m/s ² 频率范围10~55Hz X.Y.Z各方向做2H试验 |
| | 冲击 | 19.6m/s ² |
| 构造 | 内置托盘型电源 | |

※1
电源电压必须满足要求规格范围。
AC200V电源输入型规格 电源范围 = AC170V ~ AC253V
AC100V电源输入型规格 电源范围 = AC85V ~ AC127V
※2
AC200V单相输入型仅对应RS2□01(15A), RS2□03(30A), RS2□05(50A)。
※3
AC100V单相输入型仅对应RS2□01/RS2□03。

性能

| | |
|--------|--------------------------|
| 速度控制范围 | 1:5000 (内部速度指令) |
| 频率特性 | 1200Hz (高速采样模式时) *因机种而异。 |

内置功能

| | | |
|---------|---|--------------------------------------|
| 保护功能 | 过电流, 电流异常检测, 过载, 再生异常, 驱动器过热, 外部异常, 过电压, 主电路电压不足, 主电路电源缺相, 控制电源电压不足, 编码器异常, 超速, 速度控制异常, 速度反馈异常, 位置偏差过大, 位置指令脉冲异常, 内置存储器异常, 参数设置异常 | |
| 数字操作面板 | 状态显示, 监视显示, 报警显示, 参数设定, 试运行, 调试模式 | |
| 动态制动器电路 | 内置 | |
| 再生处理电路 | 内置 | |
| 监视 | 速度监视(VMON) | 2.0V±10% (at 1000min ⁻¹) |
| | 转矩(推力)指令监视(TCMON) | 2.0V±10% (at 100%) |

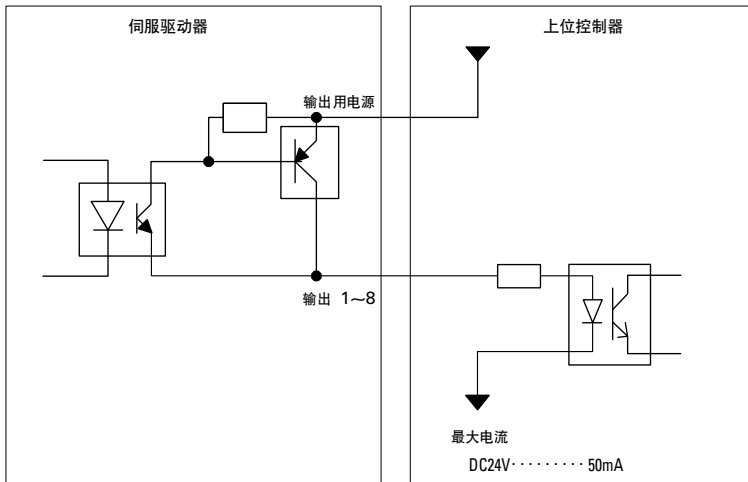
符合安全规格

| 伺服驱动器种类 | 符合安全规格 | | |
|---------|-------------|---|---|
| 全部机种 | 北美·安全规格(UL) | UL508C | |
| | 欧洲指令 | 低压指令 | · EN61800-5-1 |
| EMC指令 | | · EN55011 G1 ClassA · EN61000-6-2 · EN61800-3 | |
| 带安全功能机种 | 功能安全规格 | · IEC61508, SIL2 · IEC62061, SILCL2 | · ISO13849-1, Cat.3, PL=d · EN954-1, Cat.3 |

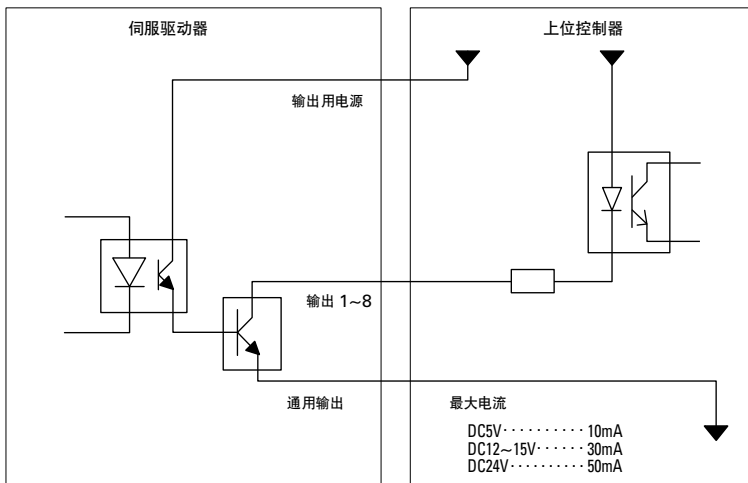
EtherCAT接口规格

| | |
|-------------|--|
| 物理层 | IEC61158-2 IEEE802.3u 100BASE-TX |
| 数据链路层 | IEC61158-3,-4 Type12 |
| 应用层 | IEC61158-5,-6 Type12 |
| 设备配置文件 | IEC61800-7 Profile type1(CiA402) · CoE (CANopen over EtherCAT) · FoE (File access over EtherCAT) |
| 通信端口 | RJ45 connector (2 ports) |
| 比特率 | 100 Mbps (Full duplex) |
| 最大节点数 | 65535节点 |
| 传送距离 / 拓扑结构 | 最大100m (节点间) / 菊花链式 |
| 通信电缆 | 双绞线 CAT5e (直通式或交叉式) |
| 通信对象 | SDO (Service Data Object) PDO (Process Data Object) |
| PDO数据长度 | 输出: 最大64byte, 输入: 最大64byte 总计: 最大128byte |
| 同步类型 | SYNC0事件同步, SYNC1事件同步, 非同步 |
| 操作模式 | 曲线位置模式, 曲线速度模式, 曲线转矩模式, 原点复位模式, 周期同步位置模式, 周期同步速度模式, 周期同步转矩模式 |
| LED显示 | 端口0/1链接显示, RUN显示, ERROR显示 |
| 通用输入输出 | 输入×2点, 输出×2点 (共计4点) |

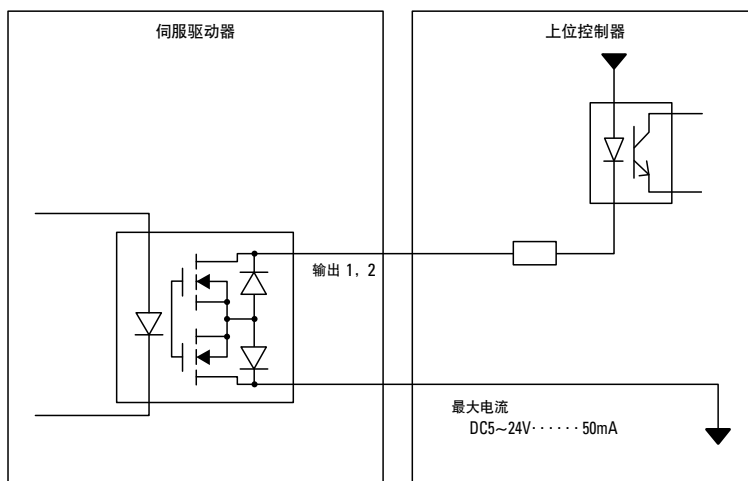
PNP输出(模拟量 / 脉冲输入型)



NPN输出(模拟量 / 脉冲输入型)



光耦继电器输出(EtherCAT接口型)



特
长

标准型号一览
型号的辨识

系统构成图

规
格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任选项



伺服驱动器

+



R2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC100V

使用电压范围 AC85V ~ AC127V

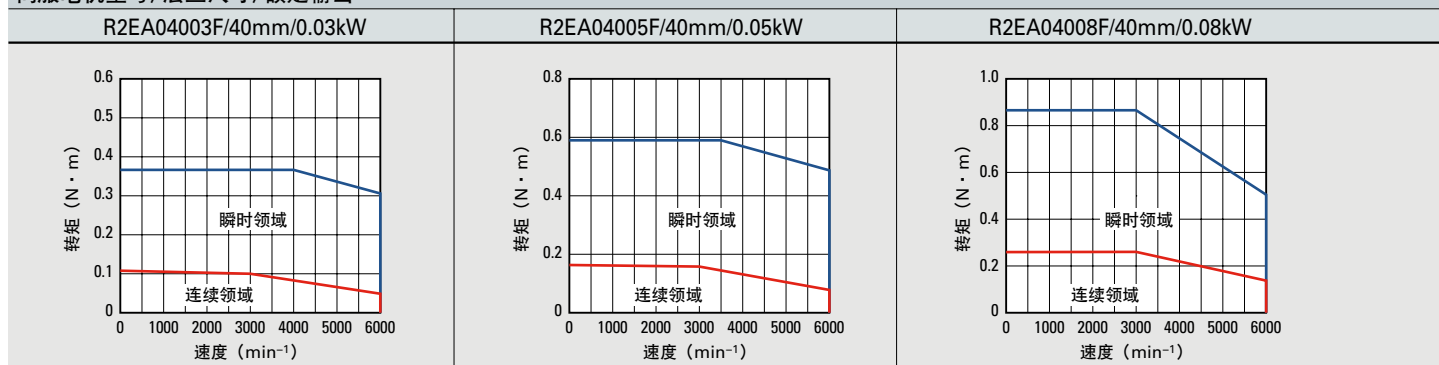
| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2E01□□ | | |
|-----------------------------|----|------------------|--|--------------------------|-----------------------|-----------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R2EA04003F 《□40mm》 | R2EA04005F 《□40mm》 | R2EA04008F 《□40mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | |
| 额定功率 | ★ | PR | kW | 0.03 | 0.05 | 0.08 |
| 额定转速 | ★ | NR | min ⁻¹ | 3000 | 3000 | 3000 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 6000 | 6000 | 6000 |
| 额定转矩 | ★ | TR | N·m | 0.098 | 0.159 | 0.255 |
| 连续失速转矩 | ★ | TS | N·m | 0.108 | 0.167 | 0.255 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | TP | N·m | 0.37 | 0.59 | 0.86 |
| 额定电流 | ★ | IR | Arms | 0.94 | 1.2 | 1.3 |
| 连续失速电流 | ★ | IS | Arms | 1.0 | 1.3 | 1.3 |
| 瞬时最大电流 | ★ | IP | Arms | 3.7 | 4.9 | 4.5 |
| 转矩常数 | ☆ | KT | N·m/Arms | 0.116 | 0.142 | 0.22 |
| 感应电压常数 | ☆ | KE _φ | mV/min ⁻¹ | 4.04 | 4.97 | 7.7 |
| 相电枢电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 4.0 | 3.0 | 2.9 |
| 额定功率比 | ★ | QR | kW/s | 3.9 | 6.7 | 10 |
| 电气性时间常数 | ☆ | te | ms | 0.55 | 0.67 | 0.81 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | tm | ms | 2.2 | 1.7 | 0.98 |
| 转动惯量 ^{※1} | | J _M | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0247 | 0.0376 | 0.0627 |
| 绝对值编码器惯量 | | J _S | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0033 ^{※1} | | |
| 伺服电机质量 ^{※1} | | WE | kg | 0.35 | 0.39 | 0.51 |
| 制动器保持扭矩 | | TB | N·m | 0.32 以上 | | |
| 制动器励磁电压 | | VB | V | DC90V / DC24V±10% | | |
| 制动器励磁电流 | | IB | A | 0.07 / 0.27 | | |
| 制动器惯量 | | JB | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0078 | | |
| 制动器质量 | | W | kg | 0.27 | 0.27 | 0.27 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 0.2 | 0.2 | 0.3 |
| 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} | | | | 符合 | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67, IP65 | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t6×□250mm | | |

※1 采用备用电池式绝对值编码器 [PA035C] 时。
 如有下列编码器需求, 请与我司联系。
 · 无电池式绝对值旋转变压器
 · 省配线增量式编码器
 此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※4 带油封及制动器时, 电机有降低额定值的现象。
 详情请与我司联系。
 ※5 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

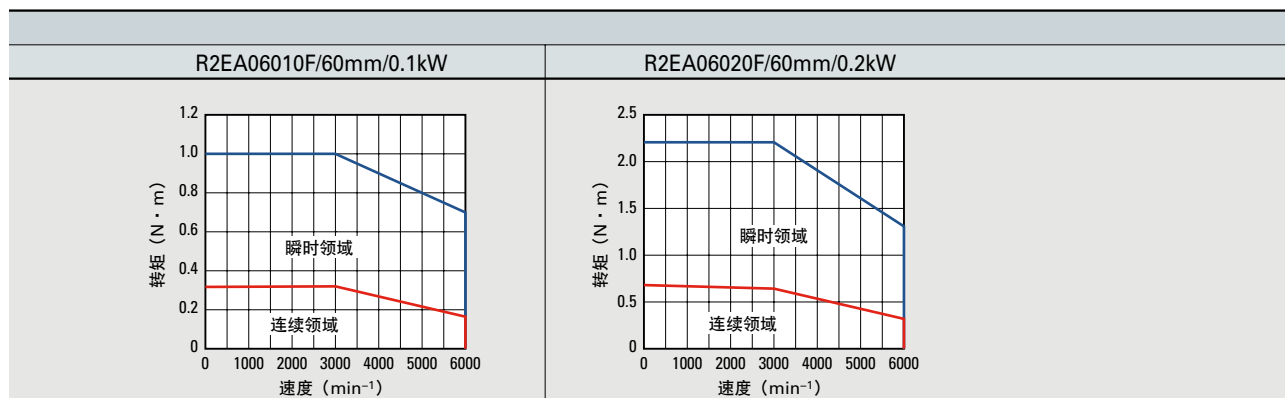
速度·转矩特性图

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



输入电源为AC100V时的数值。电源电压不足AC100V时, 瞬时输出领域将会相应下降。

| RS2E01□□ | RS2E03□□ | 适用伺服驱动器型号 | | | |
|---------------------------|-----------------------|--|------------------|----|-----------------------------|
| R2EA06010F 《□60mm》 | R2EA06020F 《□60mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | |
| | | 单位 | 符号 | 条件 | |
| 0.1 | 0.2 | kW | P _R | ★ | 额定功率 |
| 3000 | 3000 | min ⁻¹ | N _R | ★ | 额定转速 |
| 6000 | 6000 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ | 最高转速 |
| 0.318 | 0.637 | N·m | T _R | ★ | 额定转矩 |
| 0.318 | 0.686 | N·m | T _S | ★ | 连续失速转矩 |
| 1.0 | 2.2 | N·m | T _P | ★ | 瞬时最大失速转矩 |
| 1.7 | 3.1 | Arms | I _R | ★ | 额定电流 |
| 1.7 | 3.2 | Arms | I _S | ★ | 连续失速电流 |
| 5.6 | 11.9 | Arms | I _P | ★ | 瞬时最大电流 |
| 0.206 | 0.224 | N·m/Arms | K _T | ☆ | 转矩常数 |
| 7.2 | 7.82 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ | 感应电压常数 |
| 1.5 | 0.6 | Ω | R _φ | ☆ | 相电阻 |
| 8.6 | 19 | kW/s | Q _R | ★ | 额定功率比 |
| 1.9 | 2.6 | ms | t _e | ☆ | 电气性时间常数 |
| 1.2 | 0.79 | ms | t _m | ☆ | 机械性时间常数 (不含编码器) |
| 0.117 | 0.219 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | | 转动惯量 ^{※1} |
| 0.0033 ^{※1} | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _S | | 绝对值编码器惯量 |
| 0.71 | 0.96 | kg | WE | | 伺服电机质量 ^{※1} |
| 0.36 以上 | 1.37 以上 | N·m | TB | | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | V | VB | | 制动器励磁电压 |
| 0.07 / 0.27 | 0.11 / 0.32 | A | IB | | 制动器励磁电流 |
| 0.06 | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | JB | | 制动器惯量 |
| 0.34 | 0.39 | kg | W | | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下 (无结露) | | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 0.4 | 0.6 | kVA | | | 驱动器电源容量 (额定时) |
| 符合 | | | | | 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} |
| IP67, IP65 | | | | | 电机保护等级 |
| t6×□250mm | | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |





伺服驱动器

+



R2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

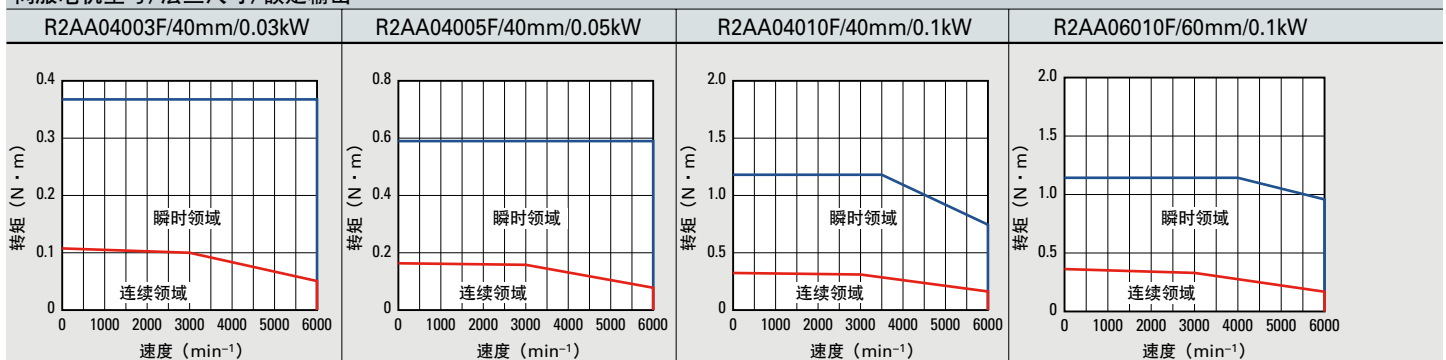
| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A01□□ | | | |
|-----------------------------|----|------------------|--|--------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R2AA04003F 《□40mm》 | R2AA04005F 《□40mm》 | R2AA04010F 《□40mm》 | R2AA06010F 《□60mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | | |
| 额定功率 | ★ | PR | kW | 0.03 | 0.05 | 0.1 | 0.1 |
| 额定转速 | ★ | NR | min ⁻¹ | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 6000 | 6000 | 6000 | 6000 |
| 额定转矩 | ★ | TR | N·m | 0.098 | 0.159 | 0.318 | 0.318 |
| 连续失速转矩 | ★ | TS | N·m | 0.108 | 0.167 | 0.318 | 0.353 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | TP | N·m | 0.37 | 0.59 | 1.18 | 1.13 |
| 额定电流 | ★ | IR | Arms | 0.51 | 0.67 | 0.81 | 0.86 |
| 连续失速电流 | ★ | IS | Arms | 0.56 | 0.69 | 0.81 | 0.86 |
| 瞬时最大电流 | ★ | IP | Arms | 2.15 | 2.8 | 3.3 | 3.5 |
| 转矩常数 | ☆ | KT | N·m/Arms | 0.201 | 0.246 | 0.424 | 0.375 |
| 感应电压常数 | ☆ | KEφ | mV/min ⁻¹ | 7.0 | 8.6 | 14.8 | 13.1 |
| 相电阻 | ☆ | Rφ | Ω | 12 | 9 | 9.3 | 4.8 |
| 额定功率比 | ★ | QR | kW/s | 3.9 | 6.7 | 16 | 8.6 |
| 电气性时间常数 | ☆ | te | ms | 0.55 | 0.67 | 0.82 | 2 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | tm | ms | 2.2 | 1.7 | 0.97 | 1.2 |
| 转动惯量 ^{※1} | | JM | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0247 | 0.0376 | 0.0627 | 0.117 |
| 绝对值编码器惯量 | | JS | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0033 ^{※1} | | | |
| 伺服电机质量 ^{※1} | | WE | kg | 0.35 | 0.39 | 0.51 | 0.71 |
| 制动器保持扭矩 | | TB | N·m | 0.32 以上 | | | 0.36 以上 |
| 制动器励磁电压 | | VB | V | DC90V / DC24V±10% | | | |
| 制动器励磁电流 | | IB | A | 0.07 / 0.27 | | | |
| 制动器惯量 | | JB | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0078 | | | 0.06 |
| 制动器质量 | | W | kg | 0.27 | 0.27 | 0.27 | 0.34 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 0.2 | 0.2 | 0.4 | 0.4 |
| 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} | | | | 符合 | | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67, IP65 | | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t6 × □250mm | | | |

※1 采用备用电池式绝对值编码器 [PA035C] 时。
 如有下列编码器需求, 请与我司联系。
 · 无电池式绝对值旋转变压器
 · 省配线增量式编码器
 此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※4 带油封及制动器时, 电机有降低额定值的现象。
 详情请与我司联系。
 ※5 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

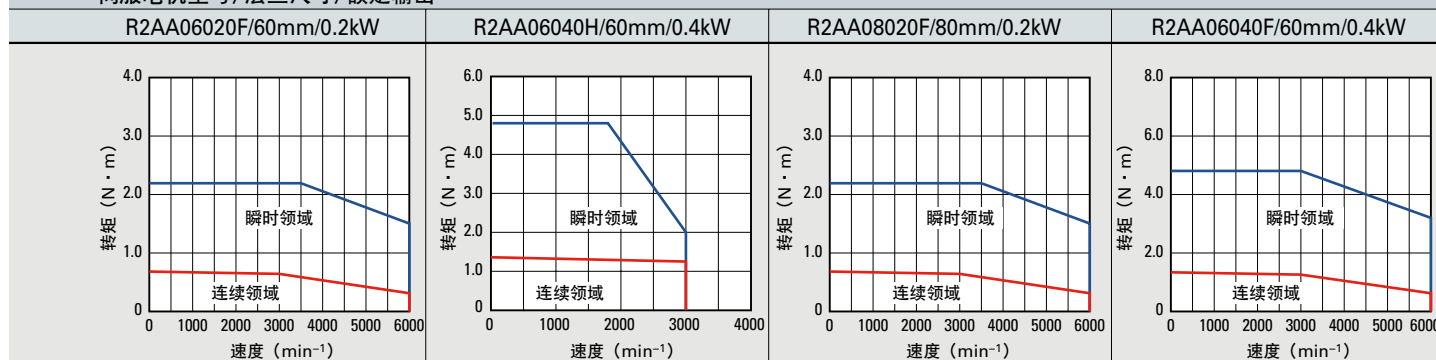
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



输入电源为三相AC200V时的数值。电源电压不足AC200V时, 瞬时输出领域将会相应下降。
 伺服驱动器电源为单相AC200V时, 请与我司联络。

| RS2A01□□ | | | | RS2A03□□ | 适用伺服驱动器型号 | | |
|------------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|--|------------------|----|-----------------------------|
| R2AA06020F 《□60mm》 | R2AA06040H 《□60mm》 | R2AA08020F 《□80mm》 | R2AA06040F 《□60mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | |
| | | | | 单位 | 符号 | 条件 | |
| 0.2 | 0.4 | 0.2 | 0.4 | kW | P _R | ★ | 额定功率 |
| 3000 | 3000 | 3000 | 3000 | min ⁻¹ | N _R | ★ | 额定转速 |
| 6000 | 3000 | 6000 | 6000 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ | 最高转速 |
| 0.637 | 1.27 | 0.637 | 1.27 | N·m | T _R | ★ | 额定转矩 |
| 0.686 | 1.37 | 0.686 | 1.37 | N·m | T _S | ★ | 连续失速转矩 |
| 2.2 | 4.8 | 2.2 | 4.8 | N·m | T _P | ★ | 瞬时最大失速转矩 |
| 1.5 | 1.7 | 1.5 | 2.8 | Arms | I _R | ★ | 额定电流 |
| 1.6 | 1.8 | 1.5 | 2.8 | Arms | I _S | ★ | 连续失速电流 |
| 5.6 | 7.1 | 4.8 | 10.8 | Arms | I _P | ★ | 瞬时最大电流 |
| 0.476 | 0.816 | 0.516 | 0.524 | N·m/Arms | K _T | ☆ | 转矩常数 |
| 16.6 | 28.5 | 18.0 | 18.3 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ | 感应电压常数 |
| 2.7 | 3.3 | 2.3 | 1.36 | Ω | R _φ | ☆ | 相电枢电阻 |
| 19 | 39 | 8 | 39 | kW/s | Q _R | ★ | 额定功率比 |
| 2.6 | 3.2 | 2.2 | 3.2 | ms | te | ☆ | 电气性时间常数 |
| 0.78 | 0.61 | 1.3 | 0.61 | ms | tm | ☆ | 机械性时间常数(不含编码器) |
| 0.219 | 0.412 | 0.52 | 0.412 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | | 转动惯量 ^{※1} |
| 0.0033 ^{※1} | | | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _S | | 绝对值编码器惯量 |
| 0.96 | 1.4 | 1.3 | 1.4 | kg | WE | | 伺服电机质量 ^{※1} |
| 1.37 以上 | 1.37 以上 | 2.55 以上 | 1.37 以上 | N·m | TB | | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | | | V | VB | | 制动器励磁电压 |
| 0.11 / 0.32 | 0.11 / 0.32 | 0.12 / 0.37 | 0.11 / 0.32 | A | IB | | 制动器励磁电流 |
| 0.06 | 0.060 | 0.25 | 0.06 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | JB | | 制动器惯量 |
| 0.39 | 0.39 | 0.89 | 0.39 | kg | W | | 制动器质量 |
| 温度:0~40℃ 湿度:90%以下(无结露) | | | | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 0.8 | 1.0 | 0.8 | 1.0 | kVA | | | 驱动器电源容量(额定值) |
| 符合 | | | | | | | 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} |
| IP67, IP65 | | | | | | | 电机保护等级 |
| t6 × □250mm | | | | | | | 测定散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





伺服驱动器

+



R2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

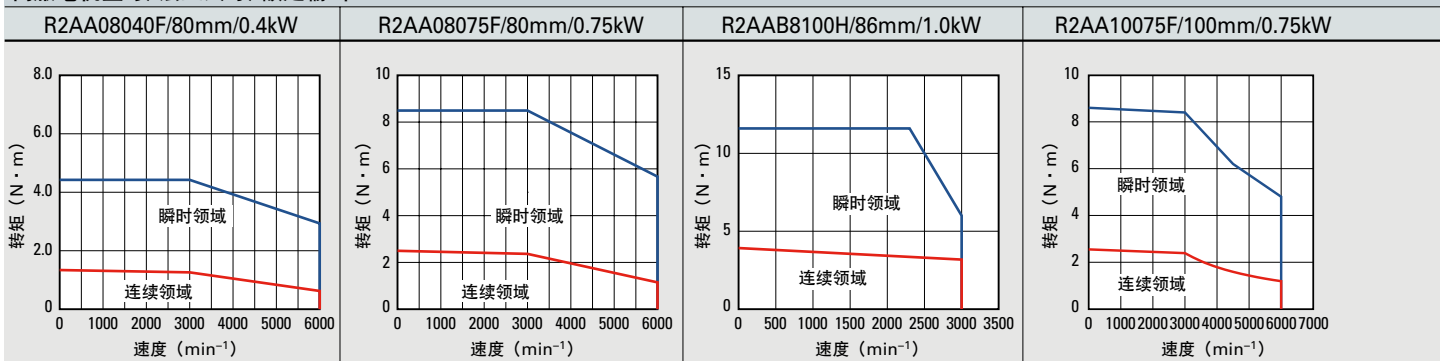
| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A03□□ | | | |
|-----------------------------|----|------------------|--|--------------------------|-----------------------|-----------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R2AA08040F 《□80mm》 | R2AA08075F 《□80mm》 | R2AAB8100H 《□86mm》 | R2AA10075F 《□100mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | | |
| 额定功率 | ★ | PR | kW | 0.4 | 0.75 | 1.0 | 0.75 |
| 额定转速 | ★ | NR | min ⁻¹ | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 6000 | 6000 | 3000 | 6000 |
| 额定转矩 | ★ | TR | N·m | 1.27 | 2.39 | 3.18 | 2.39 |
| 连续失速转矩 | ★ | TS | N·m | 1.37 | 2.55 | 3.92 | 2.55 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | TP | N·m | 4.4 | 8.5 | 11.6 | 8.6 |
| 额定电流 | ★ | IR | Arms | 2.6 | 4.6 | 4.6 | 4.4 |
| 连续失速电流 | ★ | IS | Arms | 2.6 | 4.6 | 4.7 | 4.6 |
| 瞬时最大电流 | ★ | IP | Arms | 8.9 | 15.5 | 15.5 | 15.5 |
| 转矩常数 | ☆ | KT | N·m/Arms | 0.559 | 0.559 | 0.825 | 0.582 |
| 感应电压常数 | ☆ | KE _φ | mV/min ⁻¹ | 19.5 | 19.5 | 28.8 | 20.3 |
| 相电枢电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.93 | 0.4 | 0.85 | 0.69 |
| 额定功率比 | ★ | QR | kW/s | 16 | 31 | 42 | 29 |
| 电气性时间常数 | ☆ | te | ms | 2.5 | 3 | 4.6 | 7.0 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | tm | ms | 0.93 | 0.7 | 0.89 | 1.2 |
| 转动惯量 ^{※1} | | J _M | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 1.04 | 1.82 | 2.38 | 2.00 |
| 绝对值编码器惯量 | | J _S | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0033 ^{※1} | | | |
| 伺服电机质量 ^{※1} | | WE | kg | 1.7 | 2.7 | 3.6 | 3.3 |
| 制动器保持扭矩 | | TB | N·m | 2.55 以上 | | 3.92 以上 | |
| 制动器励磁电压 | | VB | V | DC90V / DC24V±10% | | | |
| 制动器励磁电流 | | IB | A | 0.12 / 0.37 | | 0.09 / 0.30 | |
| 制动器惯量 | | JB | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.25 | | 0.343 | |
| 制动器质量 | | W | kg | 0.89 | 0.89 | 0.84 | 0.9 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | |
| 驱动器电容量(额定值) | | | kVA | 1.0 | 1.7 | 2.0 | 1.7 |
| 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} | | | | 符合 | | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67, IP65 | | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t6 × □250mm | | t12 × □305mm | |

※1 采用备用电池式绝对值编码器 [PA035C] 时。
 如有下列编码器需求, 请与我司联系。
 · 无电池式绝对值旋转变压器
 · 省配线增量式编码器
 此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※4 带油封及制动器时, 电机有降低额定值的现象。
 详情请与我司联系。
 ※5 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

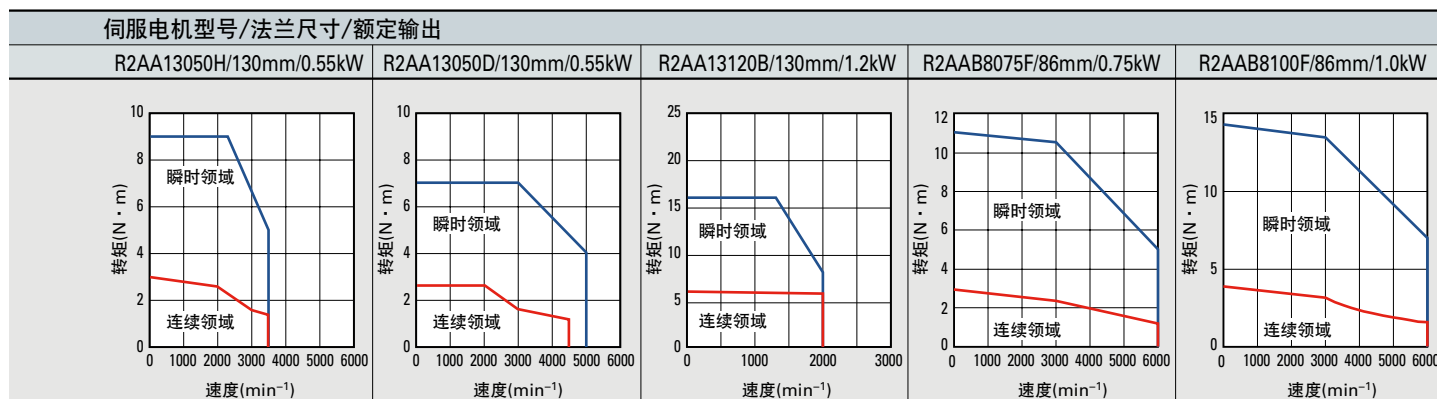
速度·转矩特性图

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



输入电源为三相AC200V时的数值。电源电压不足AC200V时, 瞬时输出领域将会相应下降。
 伺服驱动器电源为单相AC200V时, 请与我司联络。

| RS2A03□□ | | | RS2A05□□ | | 适用伺服驱动器型号 | | |
|--------------------------|------------------------|------------------------|-----------------------|-----------------------|--|------------------|-----------------------------|
| R2AA13050H 《□130mm》 | R2AA13050D 《□130mm》 | R2AA13120B 《□130mm》 | R2AAB8075F 《□86mm》 | R2AAB8100F 《□86mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | |
| 单位 | 符号 | 条件 | | | | | |
| 0.55 | 0.55 | 1.2 | 0.75 | 1.0 | kW | P _R | ★ 额定功率 |
| 2000 | 2000 | 2000 | 3000 | 3000 | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 |
| 3500 | 5000 | 2000 | 6000 | 6000 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 |
| 2.6 | 2.6 | 5.7 | 2.38 | 3.18 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 |
| 3.0 | 2.6 | 6.0 | 2.94 | 3.92 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 |
| 9.0 | 7.0 | 16 | 11.0 | 14.3 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 |
| 4.2 | 5.2 | 5.2 | 4.7 | 6.0 | Arms | I _R | ★ 额定电流 |
| 4.6 | 5.2 | 5.2 | 5.5 | 6.8 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 |
| 15.5 | 15.5 | 15.5 | 23.7 | 25.7 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 |
| 0.67 | 0.53 | 1.09 | 0.547 | 0.582 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 |
| 23.5 | 18.5 | 37.8 | 19.1 | 20.3 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 |
| 0.65 | 0.39 | 0.64 | 0.62 | 0.44 | Ω | R _φ | ☆ 相电阻 |
| 22 | 22 | 54 | 35 | 42 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 |
| 14 | 14 | 16 | 4.2 | 4.3 | ms | te | ☆ 电气性时间常数 |
| 1.3 | 1.3 | 0.98 | 1.00 | 0.93 | ms | tm | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) |
| 3.1 | 3.1 | 6.0 | 1.64 | 2.38 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量 ^{※1} |
| 0.0033 ^{※1} | | | | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _S | 绝对值编码器惯量 |
| 4.5 | 4.5 | 6.1 | 2.9 | 3.6 | kg | WE | 伺服电机质量 ^{※1} |
| 3.5 以上 | 3.5 以上 | 9.0 以上 | 3.92 以上 | 3.92 以上 | N·m | TB | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | | | | V | VB | 制动器励磁电压 |
| 0.15 / 0.41 | 0.15 / 0.41 | 0.17 / 0.51 | 0.09 / 0.30 | 0.09 / 0.30 | A | IB | 制动器励磁电流 |
| 0.5 | 0.5 | 0.5 | 0.34 | 0.34 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | JB | 制动器惯量 |
| 1.3 | 1.3 | 1.5 | 0.84 | 0.84 | kg | W | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 1.5 | 1.5 | 2.7 | 1.6 | 2.5 | kVA | | 驱动器电源容量(额定) |
| 符合 | | | 符合 | | | | 电机符合 CE·UL 标准 ^{※5} |
| IP65 | | | IP67, IP65 | | | | 电机保护等级 |
| t20 × □305mm | | t20 × □400mm | t12 × □305mm | | | | 测定散热用铝板尺寸 |





伺服驱动器

+



R2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

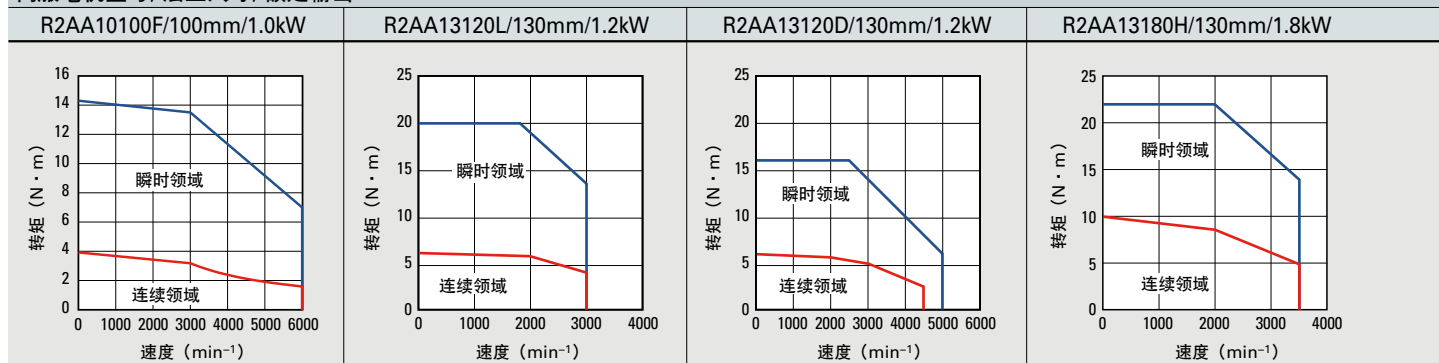
| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A05□□ | | | |
|-----------------------------|----|------------------|--|--------------------------|------------------------|------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R2AA10100F 《□100mm》 | R2AA13120L 《□130mm》 | R2AA13120D 《□130mm》 | R2AA13180H 《□130mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | | |
| 额定功率 | ★ | PR | kW | 1.0 | 1.2 | 1.2 | 1.8 |
| 额定转速 | ★ | NR | min ⁻¹ | 3000 | 2000 | 2000 | 2000 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 6000 | 3000 | 5000 | 3500 |
| 额定转矩 | ★ | TR | N·m | 3.18 | 5.7 | 5.7 | 8.6 |
| 连续失速转矩 | ★ | TS | N·m | 3.92 | 6.0 | 6.0 | 10.0 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | TP | N·m | 14.3 | 20 | 16 | 22 |
| 额定电流 | ★ | IR | Arms | 5.7 | 7.6 | 9.1 | 11.0 |
| 连续失速电流 | ★ | IS | Arms | 6.8 | 8.4 | 9.3 | 11.8 |
| 瞬时最大电流 | ★ | IP | Arms | 25.7 | 26.5 | 25.4 | 26.5 |
| 转矩常数 | ☆ | KT | N·m/Arms | 0.584 | 0.77 | 0.65 | 0.89 |
| 感应电压常数 | ☆ | KEφ | mV/min ⁻¹ | 20.4 | 27.0 | 22.7 | 31.1 |
| 相电阻 | ☆ | Rφ | Ω | 0.35 | 0.35 | 0.23 | 0.23 |
| 额定功率比 | ★ | QR | kW/s | 29 | 54 | 54 | 82 |
| 电气性时间常数 | ☆ | te | ms | 8.3 | 15 | 16 | 18 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | tm | ms | 1.1 | 1.1 | 0.98 | 0.78 |
| 转动惯量 ^{※1} | | JM | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 3.50 | 6.0 | 6.0 | 9.0 |
| 绝对值编码器惯量 | | JS | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0033 ^{※1} | | | |
| 伺服电机质量 ^{※1} | | WE | kg | 4.1 | 6.1 | 6.1 | 7.7 |
| 制动器保持扭矩 | | TB | N·m | 3.92 以上 | 9.0 以上 | 9.0 以上 | 9.0 以上 |
| 制动器励磁电压 | | VB | V | DC90V / DC24V±10% | | | |
| 制动器励磁电流 | | IB | A | 0.09 / 0.30 | 0.17 / 0.51 | 0.17 / 0.51 | 0.17 / 0.51 |
| 制动器惯量 | | JB | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.343 | 0.5 | 0.5 | 0.5 |
| 制动器质量 | | W | kg | 0.9 | 1.5 | 1.5 | 1.5 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 2.3 | 2.7 | 2.7 | 3.6 |
| 电机符合 CE·UL 标准 ^{※4} | | | | 符合 | | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67, IP65 | IP65 | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t12×□305mm | t20×□400mm | | t20×□470mm |

※1 采用备用电池式绝对值编码器 [PA035C] 时。
 如有下列编码器需求, 请与我司联系。
 · 无电池式绝对值旋转变压器
 · 省配线增量式编码器
 此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。
 ※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

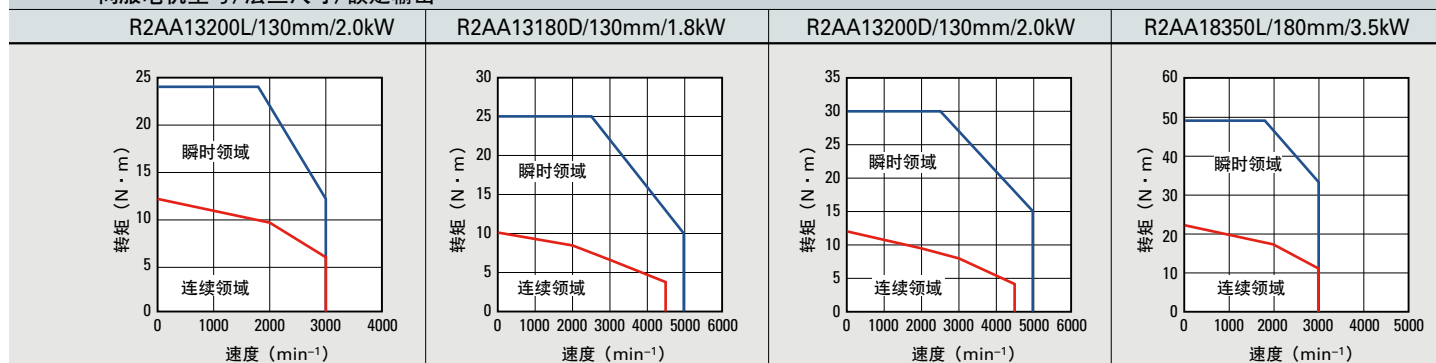
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



输入电源为三相AC200V时的数值。电源电压不足AC200V时, 瞬时输出领域将会相应下降。
 伺服驱动器电源为单相AC200V时, 请与我司联络。

| RS2A05□□ | | RS2A10□□ | | 适用伺服驱动器型号 | | |
|--------------------------|------------------------|------------------------|------------------------|--|------------------|-----------------------------|
| R2AA13200L 《□130mm》 | R2AA13180D 《□130mm》 | R2AA13200D 《□130mm》 | R2AA18350L 《□180mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | |
| | | | | 单位 | 符号 | 条件 |
| 2 | 1.8 | 2 | 3.5 | kW | P _R | ★ 额定功率 |
| 2000 | 2000 | 2000 | 2000 | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 |
| 3000 | 5000 | 5000 | 3000 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 |
| 9.5 | 8.6 | 9.5 | 17 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 |
| 12 | 10.0 | 12 | 22.0 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 |
| 24 | 25 | 30 | 49 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 |
| 11.0 | 15.6 | 14.3 | 19.1 | Arms | I _R | ★ 额定电流 |
| 12.0 | 17.3 | 17.5 | 23.7 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 |
| 26.5 | 43.0 | 45.5 | 55.0 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 |
| 0.97 | 0.63 | 0.70 | 1.00 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 |
| 33.7 | 21.8 | 24.3 | 34.8 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 |
| 0.22 | 0.13 | 0.11 | 0.085 | Ω | R _φ | ☆ 相电枢电阻 |
| 74 | 82 | 74 | 72 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 |
| 17 | 16 | 18 | 18 | ms | te | ☆ 电气性时间常数 |
| 0.86 | 0.89 | 0.83 | 1.0 | ms | tm | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) |
| 12.2 | 9.0 | 12.2 | 40 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量※ ¹ |
| 0.0033※ ¹ | | | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _S | 绝对值编码器惯量 |
| 10 | 7.7 | 10 | 15.5 | kg | WE | 伺服电机质量※ ¹ |
| 12 以上 | 9.0 以上 | 12 以上 | 22 以上 | N·m | TB | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | | | V | VB | 制动器励磁电压 |
| 0.17 / 0.66 | 0.17 / 0.51 | 0.17 / 0.66 | 0.32 / 1.2 | A | IB | 制动器励磁电流 |
| 0.5 | 0.5 | 0.5 | 5.1 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | JB | 制动器惯量 |
| 1.5 | 1.5 | 1.5 | 2.4 | kg | W | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 5.0 | 4.0 | 5.0 | 6.0 | kVA | | 驱动器电源容量(额定值) |
| 符合 | 符合 | 符合 | 符合 | | | 电机符合 CE·UL 标准※ ⁴ |
| IP65 | | | | | | 电机保护等级 |
| t20×□470mm | | | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





伺服驱动器

+



R2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

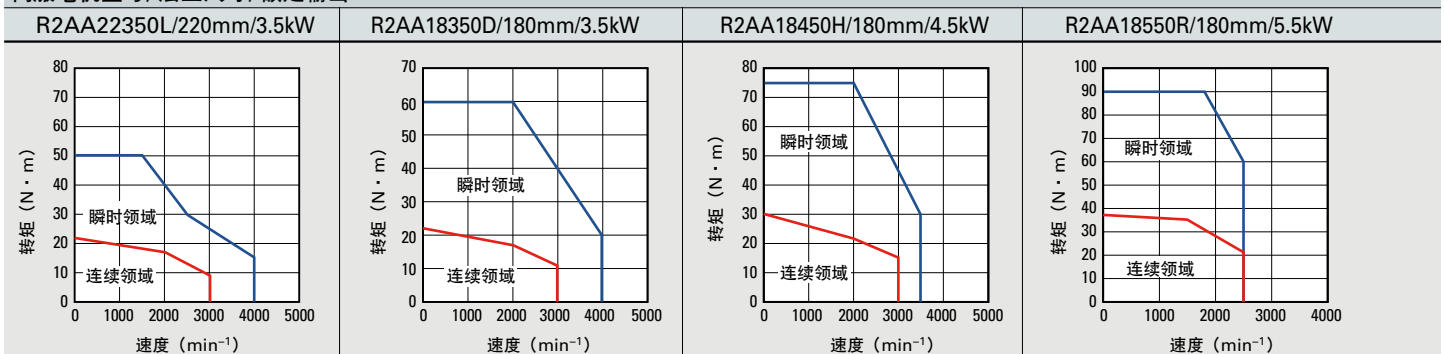
| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A10□□ | RS2A15□□ | | |
|-----------------|----|------------------|--|--------------------------|------------------------|------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R2AA22350L 《□220mm》 | R2AA18350D 《□180mm》 | R2AA18450H 《□180mm》 | R2AA18550R 《□180mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | | |
| 额定功率 | ★ | P _R | kW | 3.5 | 3.5 | 4.5 | 5.5 |
| 额定转速 | ★ | N _R | min ⁻¹ | 2000 | 2000 | 2000 | 1500 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 4000 | 4000 | 3500 | 2500 |
| 额定转矩 | ★ | T _R | N·m | 17 | 17 | 21.5 | 35 |
| 连续失速转矩 | ★ | T _S | N·m | 22 | 22.0 | 30.0 | 37.3 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | T _P | N·m | 50 | 60 | 75 | 90 |
| 额定电流 | ★ | I _R | Arms | 18.0 | 21.7 | 23.7 | 31.6 |
| 连续失速电流 | ★ | I _S | Arms | 22.0 | 27.0 | 31.7 | 32.9 |
| 瞬时最大电流 | ★ | I _P | Arms | 55.0 | 83.0 | 83.0 | 83.0 |
| 转矩常数 | ☆ | K _T | N·m/Arms | 1.04 | 0.88 | 1.02 | 1.23 |
| 感应电压常数 | ☆ | K _{Eφ} | mV/min ⁻¹ | 36.2 | 30.6 | 35.6 | 42.8 |
| 相电枢电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.094 | 0.075 | 0.065 | 0.059 |
| 额定功率比 | ★ | Q _R | kW/s | 69 | 72 | 92 | 180 |
| 电气性时间常数 | ☆ | te | ms | 34 | 16 | 18 | 22 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | tm | ms | 1.1 | 1.2 | 0.94 | 0.80 |
| 转动惯量※1 | | J _M | x10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 42 | 40 | 50 | 68 |
| 绝对值编码器惯量 | | J _S | x10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.0033※1 | | | |
| 伺服电机质量※1 | | WE | kg | 18 | 15.5 | 19.5 | 27.7 |
| 制动器保持扭矩 | | TB | N·m | 32 以上 | 22 以上 | 32 以上 | 42 以上 |
| 制动器励磁电压 | | VB | V | DC90V / DC24V±10% | | | |
| 制动器励磁电流 | | IB | A | 0.32 / 1.2 | 0.32 / 1.2 | 0.27 / 1.0 | 0.27 / 1.0 |
| 制动器惯量 | | JB | x10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 5.1 | 5.1 | 5.1 | 5.1 |
| 制动器质量 | | W | kg | 4.5 | 2.4 | 2.8 | 2.8 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 6.0 | 7.0 | 7.4 | 8.4 |
| 冷却风扇 | | P _F | W | — | | | |
| 电机符合 CE·UL 标准※4 | | | | 符合 | | | |
| 电机保护等级 | | | | IP65 | | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t20 × □470mm | | | t20 × □540mm |

※1 采用备用电池式绝对值编码器【PA035C】时。
 如有下列编码器需求, 请与我司联系。
 · 无电池式绝对值旋转变压器
 · 省配线增量式编码器
 此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP 值。
 ※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP 值。
 ※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

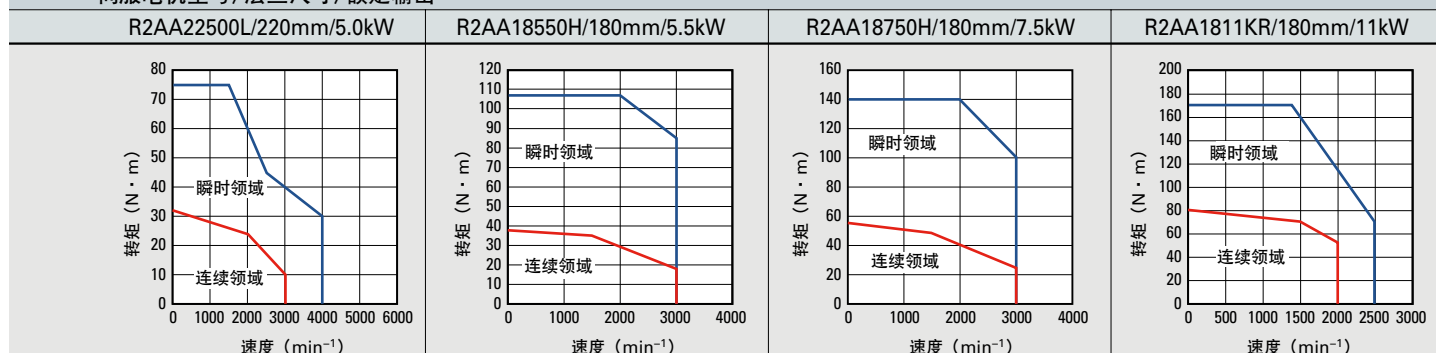
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



输入电源为三相AC200V时的数值。电源电压不足AC200V时, 瞬时输出领域将会相应下降。
 伺服驱动器电源为单相AC200V时, 请与我司联络。

| RS2A15□□ | | RS2A30□□ | | 适用伺服驱动器型号 | | | |
|------------------------|------------------------|------------------------|------------------------|--|------------------|----------------------|-----------------------------|
| R2AA22500L 《□220mm》 | R2AA18550H 《□180mm》 | R2AA18750H 《□180mm》 | R2AA1811KR 《□180mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | |
| | | | | 单位 | 符号 | 条件 | |
| 5 | 5.5 | 7.5 | 11 | kW | P _R | ★ 额定功率 | |
| 2000 | 1500 | 1500 | 1500 | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 | |
| 4000 | 3000 | 3000 | 2500 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 | |
| 24 | 35 | 48 | 70 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 | |
| 32 | 37.5 | 54.9 | 80.0 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 | |
| 75 | 107 | 140 | 170 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 | |
| 22.0 | 46.2 | 51.2 | 61.9 | Arms | I _R | ★ 额定电流 | |
| 34.0 | 48.0 | 56.8 | 66.0 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 | |
| 83.0 | 155.0 | 155.0 | 155.0 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 | |
| 1.00 | 0.84 | 1.04 | 1.25 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 | |
| 34.9 | 29.3 | 36.6 | 43.8 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 | |
| 0.047 | 0.030 | 0.030 | 0.035 | Ω | R _φ | ☆ 相电枢电阻 | |
| 105 | 180 | 235 | 445 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 | |
| 40 | 20 | 20 | 22 | ms | te | ☆ 电气性时间常数 | |
| 0.78 | 0.87 | 0.81 | 0.74 | ms | tm | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) | |
| 55 | 68 | 98 | 110 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量※ ¹ | |
| 0.0033※ ¹ | | | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _S | 绝对值编码器惯量 | |
| 22.5 | 27.7 | 35.7 | 40 | kg | WE | 伺服电机质量※ ¹ | |
| 42 以上 | 42 以上 | 54.9 以上 | 100 以上 | N·m | TB | 制动器保持扭矩 | |
| DC90V / DC24V±10% | | | | V | VB | 制动器励磁电压 | |
| 0.32 / 1.2 | 0.27 / 1.0 | 0.37 / 1.4 | 0.5 / 1.9 | A | IB | 制动器励磁电流 | |
| 5.1 | 5.1 | 4.5 | 9.7 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | JB | 制动器惯量 | |
| 5.5 | 2.8 | 4.5 | 8.9 | kg | W | 制动器质量 | |
| 温度:0~40℃ 湿度:90%以下(无结露) | | | | | | 电机使用温度·湿度 | |
| 9.6 | 9.3 | 11.6 | 16.0 | kVA | | 驱动器电源容量(额定时) | |
| 符合 IP65(冷却风扇除外) | | | | 39/33 AC200V±10% 相50/60Hz | W | P _F | 冷却风扇 |
| 符合 IP65(冷却风扇除外) | | | | | | | 电机符合 CE·UL 标准※ ⁴ |
| t20 × □540mm | | | | t30 × □610mm | | | 电机保护等级 |
| | | | | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





伺服驱动器

+



Q2 伺服电机

高效率·低波动(中惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A10A□ | RS2A15A□ | |
|-----------------|----|------------------|--|--------------------------|------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | Q2AA18200H 《□180mm》 | Q2AA22550B 《□220mm》 | Q2AA22700S 《□220mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | |
| 额定功率 | ★ | P _R | kW | 2 | 5.5 | 7 |
| 额定转速 | ★ | N _R | min ⁻¹ | 2000 | 1500 | 1000 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 3500 | 2000 | 1000 |
| 额定转矩 | ★ | T _R | N·m | 9.5 | 35 | 67 |
| 连续失速转矩 | ★ | T _S | N·m | 12 | 42 | 70 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | T _P | N·m | 31.0 | 90 | 150 |
| 额定电流 | ★ | I _R | Arms | 15 | 30 | 34 |
| 连续失速电流 | ★ | I _S | Arms | 18 | 35.1 | 34 |
| 瞬时最大电流 | ★ | I _P | Arms | 55 | 79.7 | 83 |
| 转矩常数 | ☆ | K _T | N·m/Arms | 0.75 | 1.32 | 2.13 |
| 感应电压常数 | ☆ | K _{Eφ} | mV/min ⁻¹ | 25.9 | 46 | 74.5 |
| 相电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.075 | 0.0464 | 0.057 |
| 额定功率比 | ★ | Q _R | kW/s | 45.7 | 128.5 | 243 |
| 电气性时间常数 | ☆ | t _e | ms | 14.7 | 24 | 30 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | t _m | ms | 0.82 | 0.76 | 0.7 |
| 转动惯量※1 | | J _M | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 20 | 95.3 | 185 |
| 伺服电机质量※1 | | W _E | kg | 13.6 | 34.8 | 46 |
| 制动器保持扭矩 | | T _B | N·m | 32 | 90 | 90 |
| 制动器励磁电压 | | V _B | V | DC90V / DC24V±10% | | |
| 制动器励磁电流 | | I _B | A | 0.37 / 1.4 | 0.36 / 1.3 | 0.44 / 1.7 |
| 制动器惯量 | | J _B | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 5.5 | 9.9 | 24 |
| 制动器质量 | | W | kg | 5 | 5.9 | 10.4 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 5.0 | 10.1 | 12.2 |
| 电机符合 CE·UL 标准※4 | | | | 符合 | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67 | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t20 × □470mm | t20 × □540mm | |

※1 含省配线增量式编码器。

此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

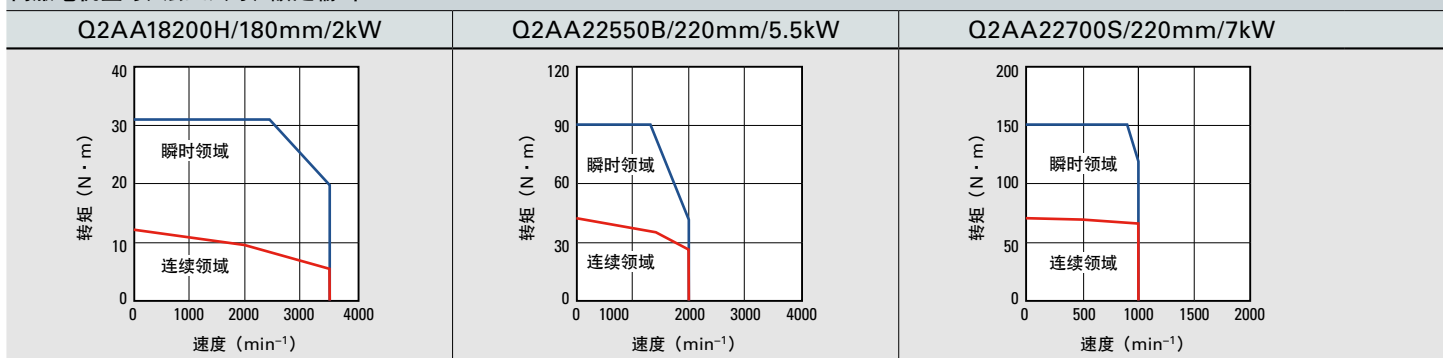
※2 ★的项目以及速度·转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。

※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。

※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

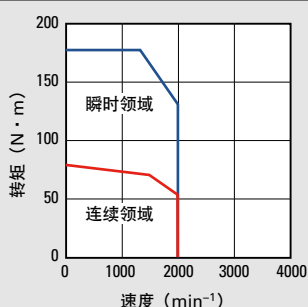
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



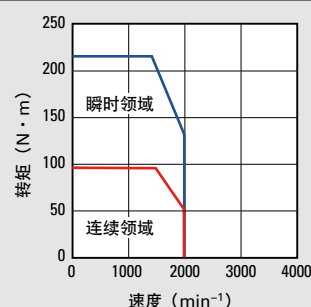
| RS2A30A□ | | 适用伺服驱动器型号 | | |
|--------------------------|------------------------|--|------------------|-----------------------------|
| Q2AA2211KV 《□220mm》 | Q2AA2215KV 《□220mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | |
| | | 单位 | 符号 | 条件 |
| 11 | 15 | kW | P _R | ★ 额定功率 |
| 1500 | | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 |
| 2000 | | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 |
| 70 | 95.5 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 |
| 80 | 95.5 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 |
| 176 | 215 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 |
| 60 | 66 | Arms | I _R | ★ 额定电流 |
| 66 | 66 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 |
| 155 | 157 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 |
| 1.29 | 1.54 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 |
| 45.1 | 53.6 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 |
| 0.015 | 0.016 | Ω | R _φ | ☆ 相电枢电阻 |
| 260 | 360 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 |
| 33 | 33 | ms | t _e | ☆ 电气性时间常数 |
| 0.50 | 0.52 | ms | t _m | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) |
| 186 | 255 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量※ ¹ |
| 58 | 70 | kg | W _E | 伺服电机质量※ ¹ |
| 90 | 90 | N·m | T _B | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | V | V _B | 制动器励磁电压 |
| 0.44 / 1.7 | | A | I _B | 制动器励磁电流 |
| 24 | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _B | 制动器惯量 |
| 11 | | kg | W | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 15.7 | 21.4 | kVA | | 驱动器电源容量(额定) |
| 符合 | | | | 电机符合 CE·UL 标准※ ⁴ |
| IP67 | | | | 电机保护等级 |
| t30 × □610mm | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出

Q2AA2211KV/220mm/11kW



Q2AA2215KV/220mm/15kW





伺服驱动器

+



R1 伺服电机

高效率(低惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 AC170V ~ AC253V

| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A30A□ | |
|-----------------|----|------------------|--|------------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | R1AA18550H 《□180mm》 | R1AA18750H 《□180mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | |
| 额定功率 | ★ | P _R | kW | 5.5 | 7.5 |
| 额定转速 | ★ | N _R | min ⁻¹ | 1500 | 1500 |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 3000 | 3000 |
| 额定转矩 | ★ | T _R | N·m | 35 | 48 |
| 连续失速转矩 | ★ | T _S | N·m | 37 | 48 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | T _P | N·m | 110 | 135 |
| 额定电流 | ★ | I _R | Arms | 46 | 54.0 |
| 连续失速电流 | ★ | I _S | Arms | 47 | 53.0 |
| 瞬时最大电流 | ★ | I _P | Arms | 140 | 155 |
| 转矩常数 | ☆ | K _T | N·m/Arms | 0.86 | 0.98 |
| 感应电压常数 | ☆ | K _{Eφ} | mV/min ⁻¹ | 30 | 34.1 |
| 相电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.031 | 0.025 |
| 额定功率比 | ★ | Q _R | kW/s | 370 | 550 |
| 电气性时间常数 | ☆ | t _e | ms | 18 | 21 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | t _m | ms | 0.42 | 0.33 |
| 转动惯量※1 | | J _M | x10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 33 | 42 |
| 伺服电机质量※1 | | W _E | kg | 27 | 39 |
| 制动器保持扭矩 | | T _B | N·m | 42 以上 | 54.9 以上 |
| 制动器励磁电压 | | V _B | V | DC90V / DC24V±10% | |
| 制动器励磁电流 | | I _B | A | 0.27/1.0 | 0.37 / 1.4 |
| 制动器惯量 | | J _B | x10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 5.1 | 4.5 |
| 制动器质量 | | W | kg | 2.8 | 4.5 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | |
| 冷却风扇功率 | | P _F | W | 39/33 AC200V±10% 单相50Hz/60Hz | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 9.3 | 11.6 |
| 电机符合 CE·UL 标准※4 | | | | 准备中 | |
| 电机保护等级 | | | | IP65(除冷却风扇外) | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t20×□540mm | |

※1 含省配线增量式编码器。此外,伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

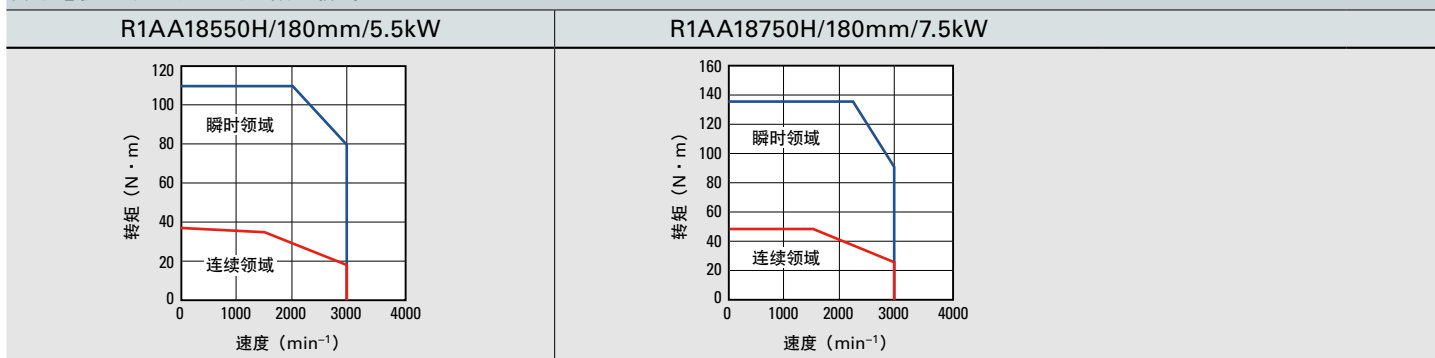
※2 带★号的数值为与标准驱动器配套使用(3相 AC200V)时,安装在本公司规定的散热板上温度上升饱和后得出的数值。各数值为 TYP. 值。

※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。

※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

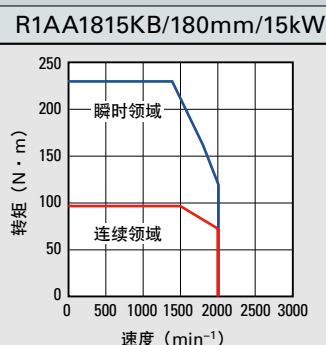
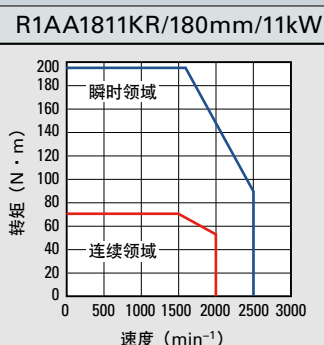
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





| RS2A30A□ | | 适用伺服驱动器型号 | | |
|------------------------------|------------------------|--|------------------|-----------------------------|
| R1AA1811KR 《□180mm》 | R1AA1815KB 《□180mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | |
| | | 单位 | 符号 | 条件 |
| 11 | 15 | kW | P _R | ★ 额定功率 |
| 1500 | 1500 | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 |
| 2500 | 2000 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 |
| 70 | 95.5 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 |
| 70 | 95.5 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 |
| 195 | 230 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 |
| 55.0 | 60.0 | Arms | I _R | ★ 额定电流 |
| 54.0 | 58.0 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 |
| 155 | 155 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 |
| 1.4 | 1.77 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 |
| 48.7 | 61.6 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 |
| 0.033 | 0.033 | Ω | R _φ | ☆ 相电枢电阻 |
| 770 | 1060 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 |
| 22 | 25 | ms | t _e | ☆ 电气性时间常数 |
| 0.32 | 0.27 | ms | t _m | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) |
| 64 | 86 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量※ ¹ |
| 52 | 64 | kg | W _E | 伺服电机质量※ ¹ |
| 75 以上 | 120 以上 | N·m | T _B | 制动器保持扭矩 |
| DC24V±10% | | V | V _B | 制动器励磁电压 |
| 1.5 | 1.9 | A | I _B | 制动器励磁电流 |
| 8.0 | 9.7 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _B | 制动器惯量 |
| 7.1 | 8.9 | kg | W | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 39/33 AC200V±10% 单相50Hz/60Hz | | W | P _F | 冷却风扇功率 |
| 16.0 | 21.4 | kVA | | 驱动器电源容量(额定) |
| 准备中 | | | | 电机符合 CE·UL 标准※ ⁴ |
| IP65(除冷却风扇外) | | | | 电机保护等级 |
| t30×□610mm | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





伺服驱动器

+



Q1 伺服电机

高效率(低惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 A170V ~ AC253V

| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A05A□ | | RS2A10A□ |
|-----------------|----|------------------|--|--------------------------|------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | Q1AA10100D 《□100mm》 | Q1AA10150D 《□100mm》 | Q1AA10200D 《□100mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | | |
| 额定功率 | ★ | P _R | kW | 1 | 1.5 | 2 |
| 额定转速 | ★ | N _R | min ⁻¹ | 3000 | | |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 5000 | 4500 | 5000 |
| 额定转矩 | ★ | T _R | N·m | 3.19 | 4.79 | 6.37 |
| 连续失速转矩 | ★ | T _S | N·m | 3.92 | 4.9 | 7.36 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | T _P | N·m | 10.5 | 14.7 | 19.6 |
| 额定电流 | ★ | I _R | Arms | 6.5 | 8.2 | 15.9 |
| 连续失速电流 | ★ | I _S | Arms | 7.8 | 8.2 | 18 |
| 瞬时最大电流 | ★ | I _P | Arms | 24.5 | 26.5 | 55 |
| 转矩常数 | ☆ | K _T | N·m/Arms | 0.55 | 0.705 | 0.47 |
| 感应电压常数 | ☆ | K _{Eφ} | mV/min ⁻¹ | 19.3 | 24.6 | 16.4 |
| 相电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.34 | 0.272 | 0.086 |
| 额定功率比 | ★ | Q _R | kW/s | 78.9 | 143 | 189 |
| 电气性时间常数 | ☆ | t _e | ms | 7.6 | 11.4 | 12.1 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | t _m | ms | 0.43 | 0.26 | 0.25 |
| 转动惯量※1 | | J _M | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 1.29 | 1.61 | 2.15 |
| 伺服电机质量※1 | | W _E | kg | 5.4 | 6.5 | 8.7 |
| 制动器保持扭矩 | | T _B | N·m | 3.92 | 9.8 | 9.8 |
| 制动器励磁电压 | | V _B | V | DC90V / DC24V±10% | | |
| 制动器励磁电流 | | I _B | A | 0.2 / 0.61 | 0.2 / 0.83 | 0.2 / 0.83 |
| 制动器惯量 | | J _B | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.15 | 0.4 | 0.4 |
| 制动器质量 | | W | kg | 1.3 | 1.5 | 1.5 |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 2.5 | 3.0 | 4.0 |
| 电机符合 CE·UL 标准※4 | | | | 符合 | | |
| 电机保护等级 | | | | IP67 | | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t20 × □400mm | | t20 × □470mm |

※1 含省配线增量式编码器。

此外, 伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

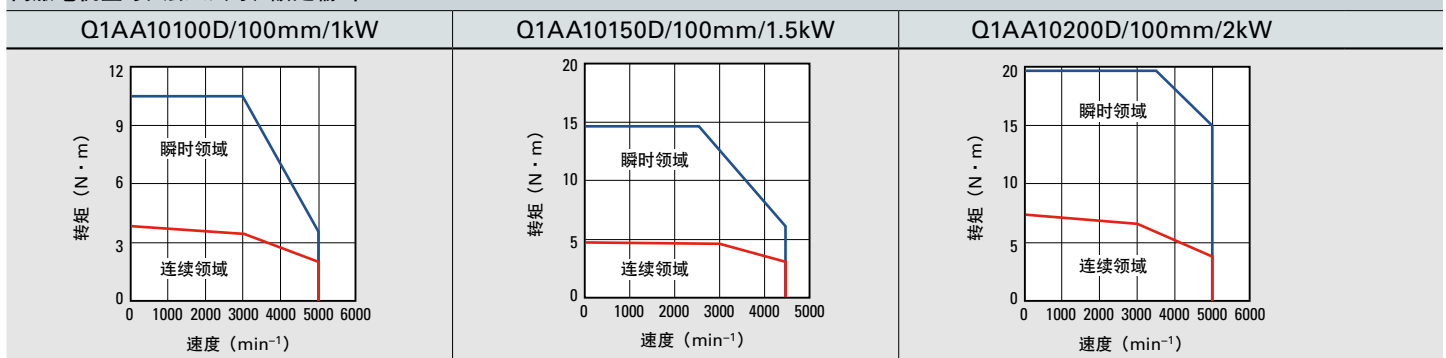
※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。

※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。

※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

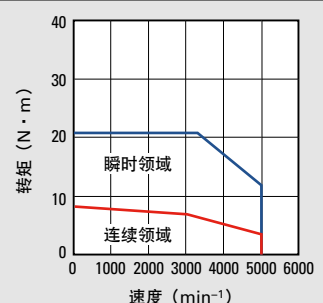
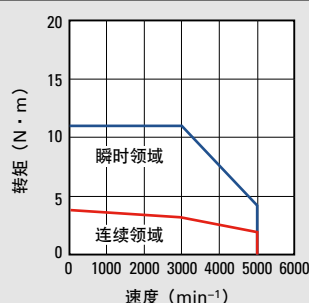
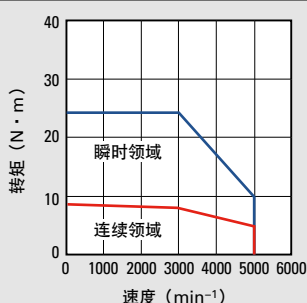
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





| RS2A10A□ | RS2A05A□ | RS2A10A□ | 适用伺服驱动器型号 | | | |
|--------------------------|------------------------|------------------------|--|------------------|----|------------------------------|
| Q1AA10250D 《□100mm》 | Q1AA12100D 《□120mm》 | Q1AA12200D 《□120mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | |
| | | | 单位 | 符号 | 条件 | |
| 2.5 | 1 | 2 | kW | P _R | ★ | 额定功率 |
| 3000 | | | min ⁻¹ | N _R | ★ | 额定转速 |
| 5000 | | | min ⁻¹ | N _{max} | ★ | 最高转速 |
| 7.97 | 3.19 | 6.37 | N·m | T _R | ★ | 额定转矩 |
| 8.82 | 3.92 | 7.36 | N·m | T _S | ★ | 连续失速转矩 |
| 24.4 | 11 | 21 | N·m | T _P | ★ | 瞬时最大失速转矩 |
| 16.6 | 6.2 | 14.3 | Arms | I _R | ★ | 额定电流 |
| 17.2 | 7.5 | 16.2 | Arms | I _S | ★ | 连续失速电流 |
| 55 | 24.5 | 53 | Arms | I _P | ★ | 瞬时最大电流 |
| 0.587 | 0.587 | 0.5 | N·m/Arms | K _T | ☆ | 转矩常数 |
| 20.5 | 20.2 | 17.6 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ | 感应电压常数 |
| 0.104 | 0.19 | 0.06 | Ω | R _φ | ☆ | 相电枢电阻 |
| 240 | 45.2 | 93 | kW/s | Q _R | ★ | 额定功率比 |
| 13 | 13 | 20 | ms | t _e | ☆ | 电气性时间常数 |
| 0.24 | 0.38 | 0.31 | ms | t _m | ☆ | 机械性时间常数(不含编码器) |
| 2.65 | 2.25 | 4.37 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | | 转动惯量※ ¹ |
| 9.4 | 5.4 | 8.7 | kg | W _E | | 伺服电机质量※ ¹ |
| 9.8 | 9.0 | 9.0 | N·m | T _B | | 制动器保持扭矩 |
| DC90V / DC24V±10% | | | V | V _B | | 制动器励磁电压 |
| 0.2 / 0.83 | 0.25 / 0.86 | | A | I _B | | 制动器励磁电流 |
| 0.4 | 0.5 | 0.5 | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _B | | 制动器惯量 |
| 1.5 | 1.5 | 1.5 | kg | W | | 制动器质量 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | | | | | 电机使用温度·湿度 |
| 4.2 | 2.5 | 4.0 | kVA | | | 驱动器电源容量(额定值) |
| 符合 | | | | | | 电机符合 CE·UL 标准 ※ ⁴ |
| IP67 | | | | | | 电机保护等级 |
| t20 × □470mm | t20 × □400mm | t20 × □470mm | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出





伺服驱动器

+



Q1 伺服电机

高效率(低惯量)

电源电压 AC200V

使用电压范围 A170V ~ AC253V

| 适用伺服驱动器型号 | | | | RS2A10A□ | |
|-----------------------------|----|------------------|--|--------------------------|------------------------|
| 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | | | Q1AA12300D 《□120mm》 | Q1AA13300D 《□130mm》 |
| | 条件 | 符号 | 单位 | | |
| 额定功率 | ★ | P _R | kW | 3 | |
| 额定转速 | ★ | N _R | min ⁻¹ | 3000 | |
| 最高转速 | ★ | N _{max} | min ⁻¹ | 5000 | 4500 |
| 额定转矩 | ★ | T _R | N·m | 9.6 | 9.5 |
| 连续失速转矩 | ★ | T _S | N·m | 11 | 10.8 |
| 瞬时最大失速转矩 | ★ | T _P | N·m | 31 | 28.4 |
| 额定电流 | ★ | I _R | Arms | 16.2 | 16.7 |
| 连续失速电流 | ★ | I _S | Arms | 17.3 | 17.6 |
| 瞬时最大电流 | ★ | I _P | Arms | 55 | 55 |
| 转矩常数 | ☆ | K _T | N·m/Arms | 0.73 | 0.693 |
| 感应电压常数 | ☆ | K _{Eφ} | mV/min ⁻¹ | 25.4 | 24.2 |
| 相电阻 | ☆ | R _φ | Ω | 0.082 | 0.087 |
| 额定功率比 | ★ | Q _R | kW/s | 143 | 184 |
| 电气性时间常数 | ☆ | t _e | ms | 13.9 | 17.9 |
| 机械性时间常数(不含编码器) | ☆ | t _m | ms | 0.3 | 0.27 |
| 转动惯量 ^{※1} | | J _M | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 6.4 | 4.92 |
| 伺服电机质量 ^{※1} | | W _E | kg | 11.4 | |
| 制动器保持扭矩 | | T _B | N·m | 11.8 | |
| 制动器励磁电压 | | V _B | V | DC90V / DC24V±10% | |
| 制动器励磁电流 | | I _B | A | 0.28 / 1.0 | |
| 制动器惯量 | | J _B | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | 0.5 | |
| 制动器质量 | | W | kg | 1.7 | |
| 电机使用温度·湿度 | | | | 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | |
| 驱动器电源容量(额定值) | | | kVA | 5.0 | 5.0 |
| 电机符合 CE·UL 标准 ^{※4} | | | | 符合 | |
| 电机保护等级 | | | | IP67 | |
| 测定时散热用铝板尺寸 | | | | t20 × □470mm | |

※1 含省配线增量式编码器。此外，伺服驱动器质量详情请参照 P.51 ~ 52。

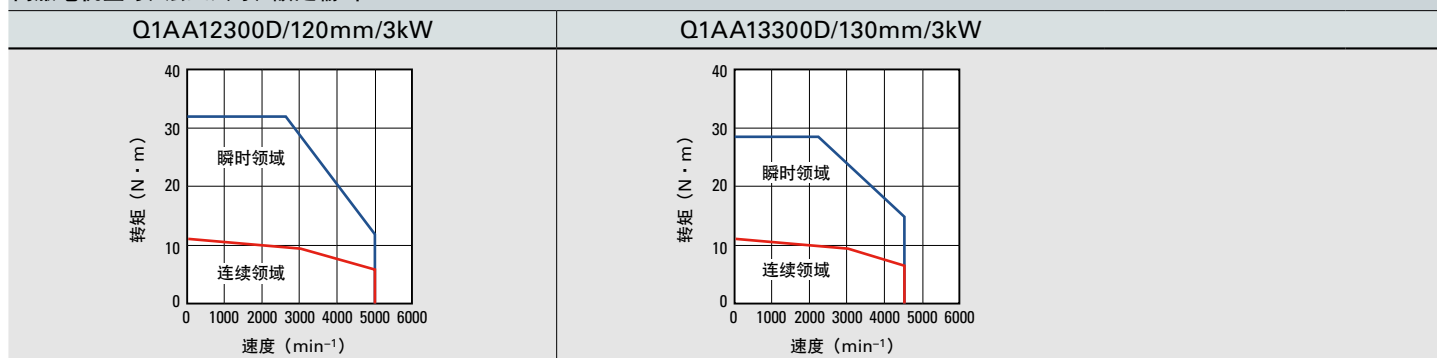
※2 ★的项目以及速度-转矩特性是指因与标准驱动器组合温度上升饱和后的数值。各数值为 TYP. 值。

※3 ☆的线圈温度为 20℃ 时的数值。各数值为 TYP. 值。

※4 伺服驱动器的标准规格符合 CE·UL 标准。

速度·转矩特性图

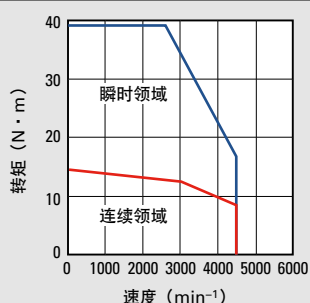
伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出



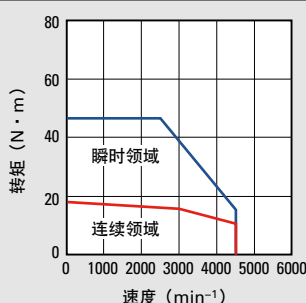
| RS2A15A□ | | 适用伺服驱动器型号 | | |
|--------------------------|------------------------|--|------------------|-----------------------------|
| Q1AA13400D 《□130mm》 | Q1AA13500D 《□130mm》 | 伺服电机型号《 》为法兰尺寸 | | |
| 4 | 5 | 单位 | 符号 | 条件 |
| 3000 | 4500 | kW | P _R | ★ 额定功率 |
| 12.7 | 15.7 | min ⁻¹ | N _R | ★ 额定转速 |
| 14.7 | 18.1 | min ⁻¹ | N _{max} | ★ 最高转速 |
| 39.2 | 47.6 | N·m | T _R | ★ 额定转矩 |
| 23.4 | 25.8 | N·m | T _S | ★ 连续失速转矩 |
| 26.4 | 27.5 | N·m | T _P | ★ 瞬时最大失速转矩 |
| 83 | 83 | Arms | I _R | ★ 额定电流 |
| 0.612 | 0.724 | Arms | I _S | ★ 连续失速电流 |
| 21.4 | 25.3 | Arms | I _P | ★ 瞬时最大电流 |
| 0.048 | 0.0461 | N·m/Arms | K _T | ☆ 转矩常数 |
| 251 | 291 | mV/min ⁻¹ | K _{Eφ} | ☆ 感应电压常数 |
| 19.2 | 20.8 | Ω | R _φ | ☆ 相电枢电阻 |
| 0.25 | 0.22 | kW/s | Q _R | ★ 额定功率比 |
| 6.43 | 8.47 | ms | t _e | ☆ 电气性时间常数 |
| 14.4 | 16 | ms | t _m | ☆ 机械性时间常数(不含编码器) |
| 19.6 | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _M | 转动惯量※ ¹ |
| DC90V / DC24V±10% | | kg | W _E | 伺服电机质量※ ¹ |
| 0.25 / 0.95 | | N·m | T _B | 制动器保持扭矩 |
| 0.58 | | V | V _B | 制动器励磁电压 |
| 2.2 | | A | I _B | 制动器励磁电流 |
| 温度: 0~40℃ 湿度: 90%以下(无结露) | | ×10 ⁻⁴ kg·m ² (GD ² /4) | J _B | 制动器惯量 |
| 6.7 | 8.3 | kg | W | 制动器质量 |
| 符合 | | | | 电机使用温度·湿度 |
| IP67 | | kVA | | 驱动器电源容量(额定) |
| t20 × □470mm | t20 × □540mm | | | 电机符合 CE·UL 标准※ ⁴ |
| | | | | 电机保护等级 |
| | | | | 测定时散热用铝板尺寸 |

伺服电机型号/法兰尺寸/额定输出

Q1AA13400D/130mm/4kW

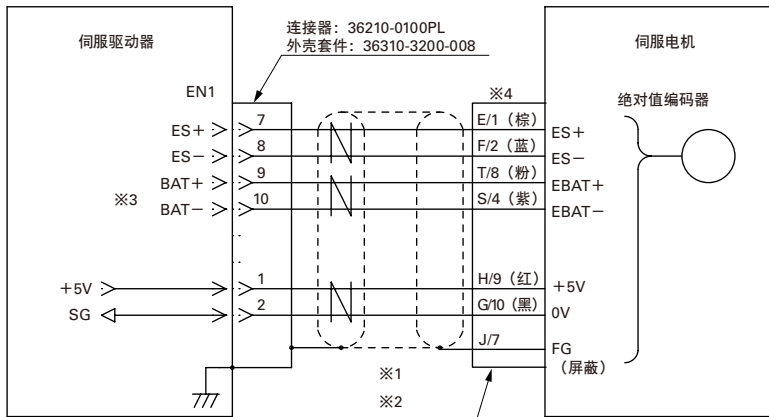


Q1AA13500D/130mm/5kW



■ 串行编码器

- 备用电池式绝对值编码器[PA035C]
- 增量式系统用绝对值编码器[PA035S]
- 无电池式绝对值旋转变压器[RA035C, HA062]



CANON插头型号

| | |
|--------------------|---|
| 增量式系统用绝对值编码器 | JN2DS10SL1-R JN2FS10SL2-R JN2FS10SL1-R JN2DS10SL3-R JN2DS10SL2-R JN2FS10SL3-R |
| 备用电池式/无电池式绝对值旋转变压器 | N/MS3106B20-29S N/MS3108B20-29S ※R2伺服电机 \square 130mm (R2AA13 \square \square \square)时, 同以上的增量式系统用绝对值编码器相同。 |

- ※1 请使用被覆式双绞屏蔽电缆。
- ※2 线长(最大)取决于电源线(5V, SG)的导体尺寸

| 导体尺寸 | | 导体电阻 (Ω /km) ※20℃ | 长度 (m) |
|------|-----------------------|------------------------------|-----------|
| AWG | SQ (mm ²) | | |
| 26 | 0.15 | 150以下 | 5 |
| 24 | 0.2 | 100以下 | 10 |
| 22 | 0.3 | 60以下 | 15 |
| 20 | 0.5 | 40以下 | 25 |
| 18 | 0.75 | 25以下 | 40 |

导体阻抗因导体规格而异。

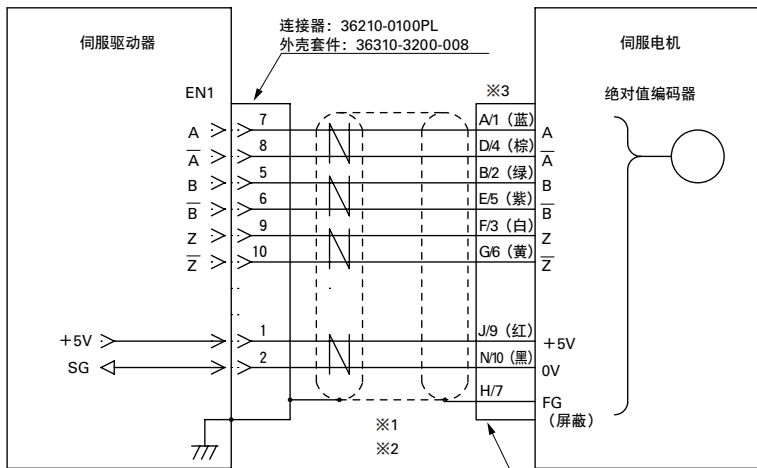
- ※3 使用增量式系统用绝对值编码器, 无电池绝对值编码器时不需要连接电池线(EBAT+, EBAT-)。
- ※4 () 内为导线时的颜色。

下表是CANON插头型的料型号。

| 编码器 | ES+ | ES- | EBAT+ | EBAT- | +5V | 0V | FG |
|--------------|-----|-----|-------|-------|-----|------|-----|
| 备用电池式绝对值编码器 | E/1 | F/2 | T/8 | S/4 | H/9 | G/10 | J/7 |
| 增量式系统用绝对值编码器 | 1 | 2 | - | - | 9 | 10 | 7 |
| 无电池式绝对值旋转变压器 | E | F | - | - | H | G | J |

■ 脉冲编码器

- 省配线增量式编码器



电机连接用的编码器连接器 P.57 (CANON插头时)

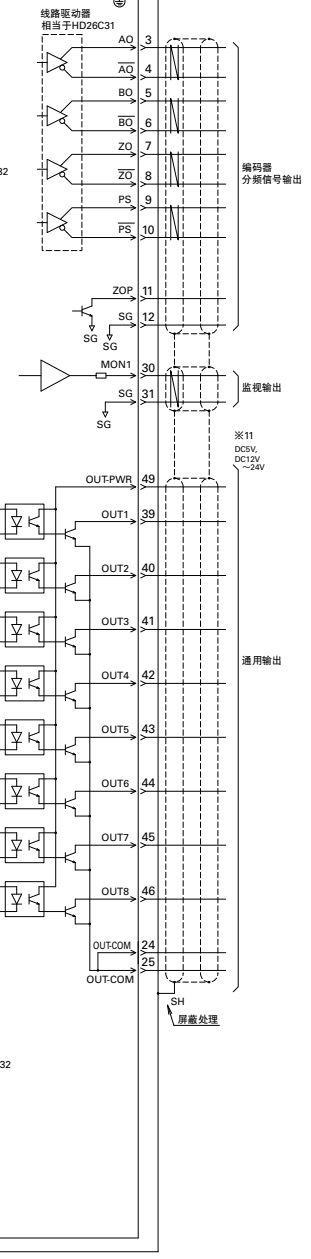
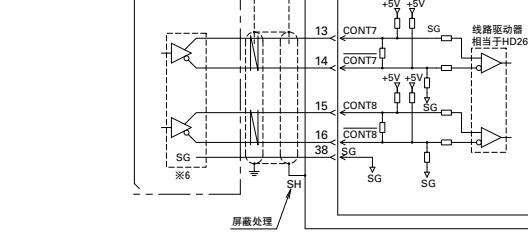
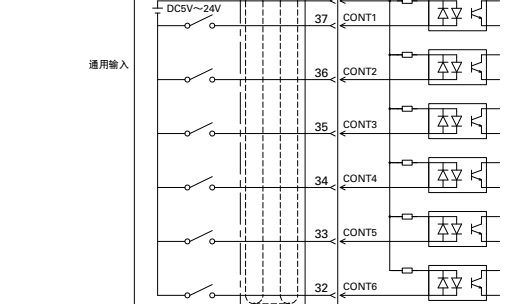
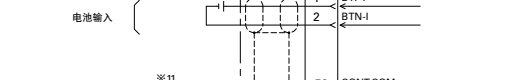
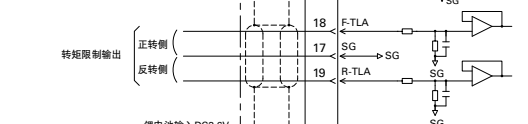
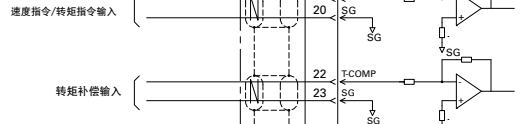
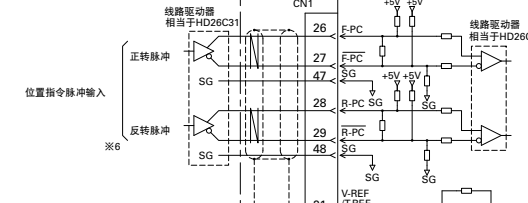
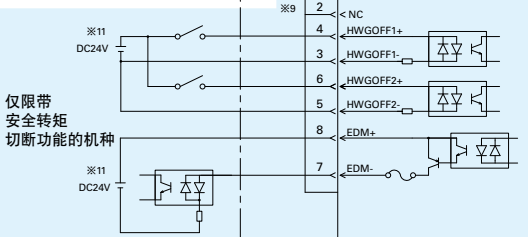
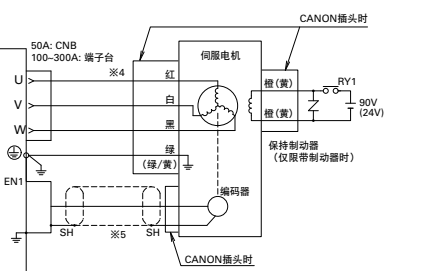
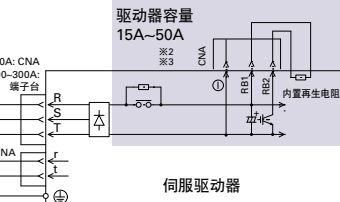
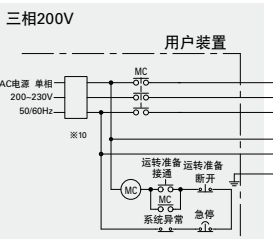
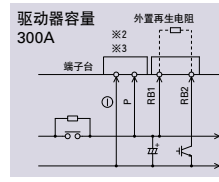
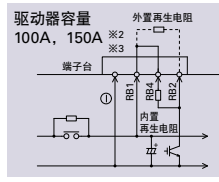
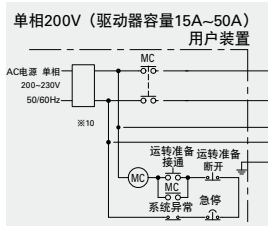
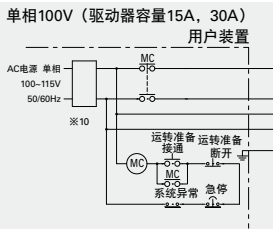
- ※1 请使用被覆式双绞屏蔽电缆。
- ※2 线长(最大)取决于电源线(5V, SG)的导体尺寸

| 导体尺寸 | | 导体电阻 (Ω /km) ※20℃ | 长度 (m) |
|------|-----------------------|------------------------------|-----------|
| AWG | SQ (mm ²) | | |
| 26 | 0.15 | 150以下 | 5 |
| 24 | 0.2 | 100以下 | 10 |
| 22 | 0.3 | 60以下 | 15 |
| 20 | 0.5 | 40以下 | 25 |
| 18 | 0.75 | 25以下 | 40 |

导体阻抗因导体规格而异。

- ※3 英文字母是CANON插头型号。() 内为导线时的颜色。

■ 模拟量 / 脉冲输入型 (NPN输出)



| 连接器型号 | 名称 | 外壳、插头、外壳套件 |
|----------------------|-----------------|---|
| CNA 15A~50A | 主电源, 控制电源输入连接器 | MSTB2.5/8-STF-5.08LUB |
| CNA 100A, 150A, 300A | 控制电源输入连接器 | MSTBT2.5/2-STF-5.08 |
| CNB 15A~50A | 伺服电动机动力线连接器 | MSTBT2.5/3-STF-5.08 |
| CN1 | 上位控制器输入输出信号用连接器 | 插头: 10150-3000PE 外壳: 10350-52A0-008 |
| EN1 | 编码器信号用连接器 | 连接器: 36210-0100PL 外壳套件: 36310-3200-008 |
| CN4 | 安全转矩切断功能用连接器 | 短接用: 2040978-1 接线用: 2013595-3 |

- ※1 请使用被覆式双绞屏蔽电缆。
- ※2 驱动器容量15A、30A、50A 请将再生电阻连接在“RB1-RB2间”。如果要连接外置再生电阻, 请将“RB1-RB2间”连接的再生电阻拆除后在“RB1-RB2间”连接外置再生电阻。
驱动器容量100A、150A 使用内置再生电阻时, 请将“RB1-RB4间”短路。使用外置再生电阻时, 请先拆除连接在RB1端子, 将外置再生电阻连接到“RB1-RB2间”。
驱动器容量300A 请将再生电阻连接在“RB1-RB2间”。
- ※3 ⊙、P (仅300A) 端子为维修用端子 (高压电路)。请勿在该端子上接线。
- ※4 电机侧的接线因电机规格而异。电机动力线和制动器线为引线型时, 标示为红、白、黑、绿、橙色。如果是CANON插头型, 则请按电机规格书进行接线。参照56页“针记号”。
- ※5 编码器连接用连接器的配线, 请参照40页编码器接线图。
- ※6 使用差分输入信号时, 请务必连接伺服驱动器同装置间的SG (信号地线)。
- ※7 R,S,T,r,t,⊙、P (仅300A), RB1, RB2, RB4 (仅100A, 150A), U,V,W为高压电路。除此以外的信号线为低压电路。配线时, 请确保高压电路与低压电路之间有足够的距离。
- ※8 CN4是安全转矩切断功能用连接器。连接安全装置, 如安全转矩功能不接线, 则无法使电机通电。不使用安全转矩切断功能时, 请将任选项插头 (型号: AL-00718251-01) 插入CN4端口后再使用。
- ※9 请不要连接CN4-1,2引脚。
- ※10 建议使用符合UL规格标准及IEC或者EN规格标准的漏电断路器。
- ※11 请客户自行准备外部电源。

特
长

标准型号一览 - 型号的辨别

系统构成图

规格

编码器接线图

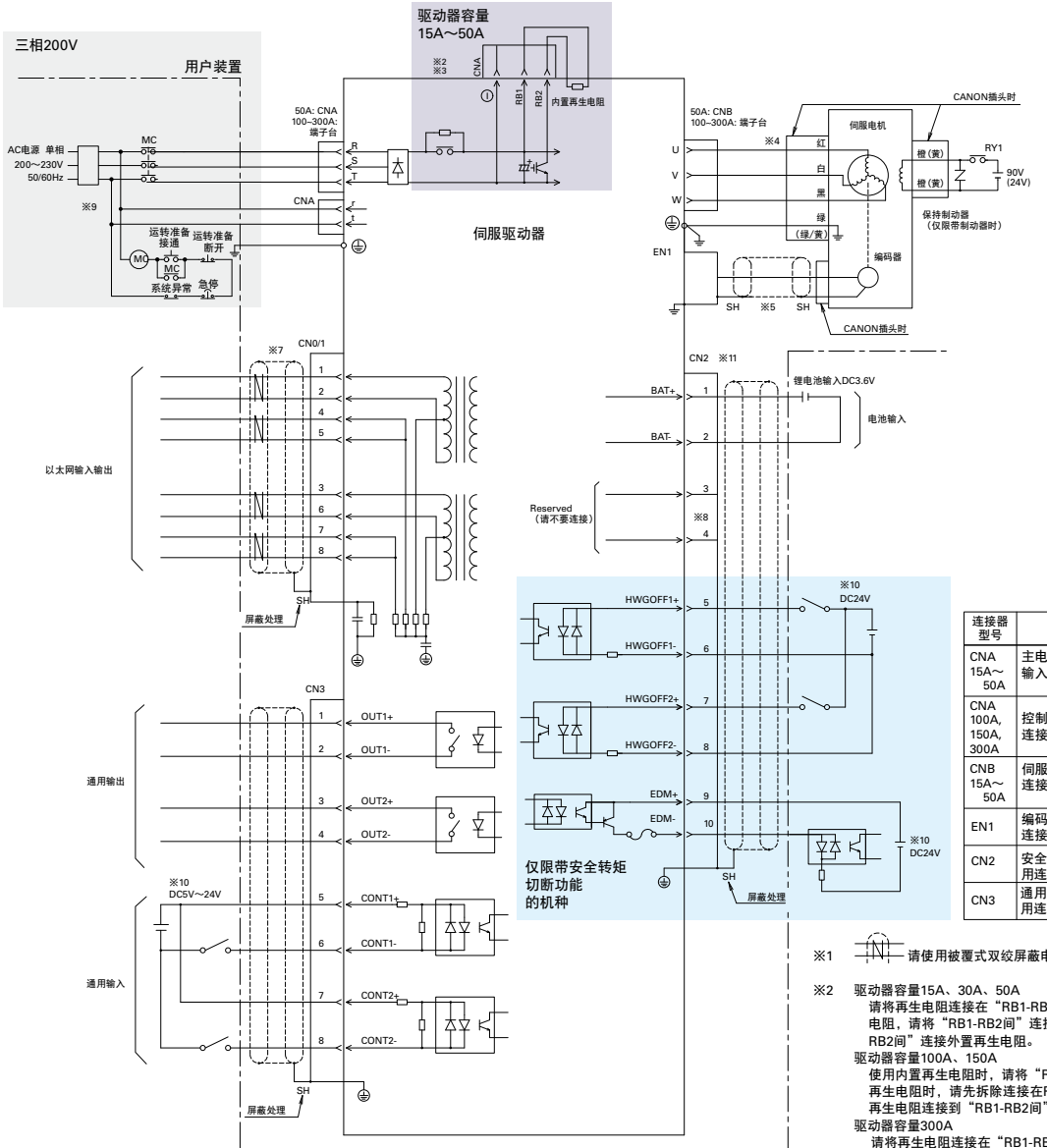
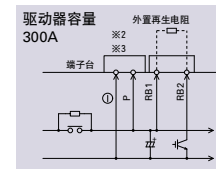
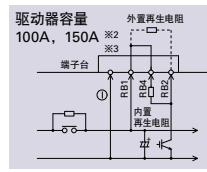
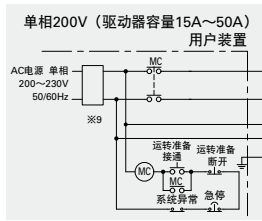
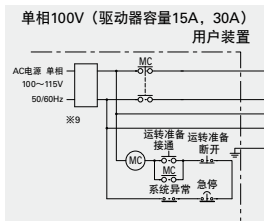
外部接线图

外形图

设置软件

任选项

■ EtherCAT接口型

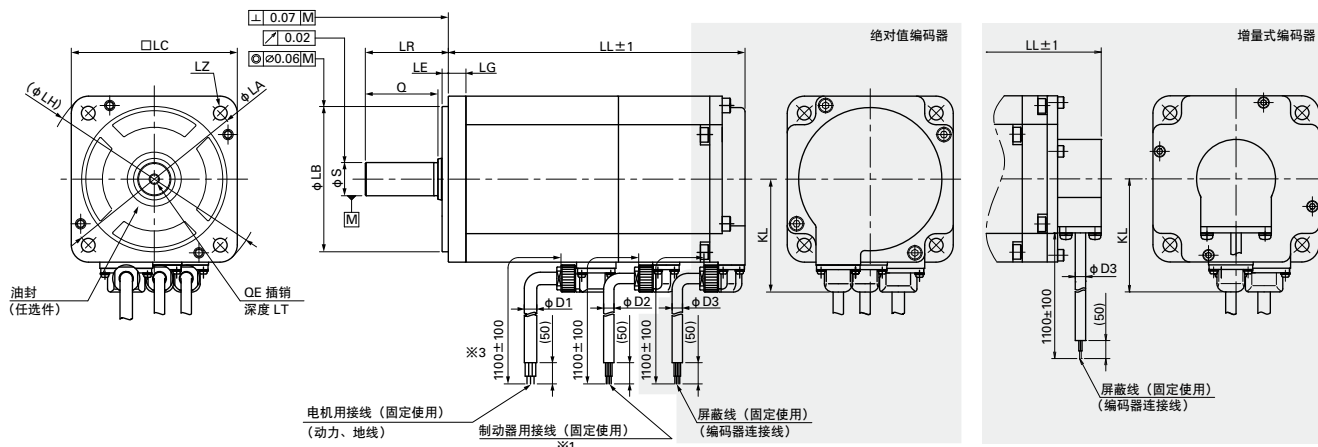


| 连接器型号 | 名称 | 外壳、插头、外壳套件 |
|----------------------|----------------|---|
| CNA 15A~50A | 主电源, 控制电源输入连接器 | MSTBT2.5/8-STF-5.08LUB |
| CNA 100A, 150A, 300A | 控制电源输入连接器 | MSTBT2.5/2-STF-5.08 |
| CNB 15A~50A | 伺服电动力线连接器 | MSTBT2.5/3-STF-5.08 |
| EN1 | 编码器信号用连接器 | 连接器: 36210-0100PL 外壳套件: 36310-3200-008 |
| CN2 | 安全转矩切断功能用连接器 | MUF-PK10K-X |
| CN3 | 通用输入输出信号用连接器 | 2013595-3 |

- ※1 请使用被覆式双绞屏蔽电缆。
- ※2 驱动器容量15A、30A、50A
请将再生电阻连接在“RB1-RB2间”。如果要连接外置再生电阻, 请将“RB1-RB2间”连接的再生电阻拆除后在“RB1-RB2间”连接外置再生电阻。
驱动器容量100A、150A
使用内置再生电阻时, 请将“RB1-RB4间”短路。使用外置再生电阻时, 请先拆除连接在RB1端子, RB4端子, 将外置再生电阻连接到“RB1-RB2间”。
驱动器容量300A
请将再生电阻连接在“RB1-RB2间”。
- ※3 ○、P (仅300A) 端子为维修用端子 (高压电路)。请勿在该端子上接线。
- ※4 电机侧的接线因电机规格而异。电动力线和制动器线为引线型时, 标示为红、白、黑、绿、橙色。如果是CANON插头型, 则请按电机规格书进行接线。参照58页“针配号”。
- ※5 编码器连接用连接器的配线, 请参照41页编码器接线图。
- ※6 R,S,T,r,t,○,P (仅300A), RB1,RB2,RB4 (仅100A,150A), U,V,W为高压电路。除此以外的信号线为低压电路。配线时, 请确保高压电路与低压电路之间有足够的距离。
- ※7 请使用Cat 5e (TIA规格) 以上的双绞屏蔽线(STP)。
- ※8 请不要连接CN2-3,4引脚。
- ※9 建议使用符合UL规格标准及IEC或者EN规格标准的漏电断路器。驱动器使用单相电源时, 请不要接S相。
- ※10 请客户自行准备外部电源。
- ※11 CN2是安全转矩切断功能用连接器。连接安全装置, 如安全转矩功能不接线, 则无法使电机通电。

□ 40mm ~ □ 100mm

R2 伺服电机



※ 带制动器，不带中转电缆用连接器的电机外形图。

| 型号 | 备用电池式绝对值编码器 增量式系统用绝对值编码器 | | | | 增量式编码器 | | | | LG | KL | LA | LB | LE |
|-----------|-----------------------------|-------|-------|-------|--------|-------|-------|-------|------|------|----------|---------------|-----|
| | 无油封 | | 带油封 | | 无油封 | | 带油封 | | | | | | |
| | 无制动器 | 带制动器 | 无制动器 | 带制动器 | 无制动器 | 带制动器 | 无制动器 | 带制动器 | | | | | |
| R2□A04003 | 51.5 | 87.5 | 56.5 | 92.5 | 63.5 | 99.5 | 68.5 | 104.5 | 5 | 35.4 | 46 | 0 30-0.021 | 2.5 |
| R2EA04008 | 72 | 108 | 77 | 113 | 84 | 120 | 89 | 125 | | | | | |
| R2AA04010 | | | | | | | | | | | | | |
| R2□A06010 | 58.5 | 82.5 | 65.5 | 89.5 | 78.2 | 106.2 | 85.2 | 113.2 | 6 | 44.6 | 70 | 0 50-0.025 | 3 |
| R2□A06020 | 69.5 | 97.5 | 76.5 | 104.5 | 89.2 | 117.2 | 96.2 | 124.2 | | | | | |
| R2AA06040 | 95.5 | 123.5 | 102.5 | 130.5 | 115.2 | 143.2 | 122.2 | 150.2 | | | | | |
| R2AA08020 | 66.3 | 102 | 73.3 | 109 | 90 | 122.7 | 97 | 129.7 | 8 | 54.4 | 90 | 0 70-0.030 | 3 |
| R2AA08040 | 78.3 | 114 | 85.3 | 121 | 102 | 134.7 | 109 | 141.7 | | | | | |
| R2AA08075 | 107.3 | 143 | 114.3 | 150 | 131 | 163.7 | 138 | 170.7 | | | | | |
| R2AAB8075 | 114.3 | 140.2 | 114.3 | 140.2 | 128.8 | 154.7 | 128.8 | 154.7 | 59.4 | 100 | 80-0.030 | 3 | |
| R2AAB8100 | 137 | 163 | 137 | 163 | 151.5 | 177.4 | 151.5 | 177.4 | | | | | |
| R2AA10075 | 111.3 | 128.8 | 111.3 | 128.8 | — | — | — | — | 10 | 66.8 | 115 | 0 95-0.035 | 3 |
| R2AA10100 | 128.3 | 145.8 | 128.3 | 145.8 | — | — | — | — | | | | | |

| 型号 | LH | LC | LZ | LR | S | Q | QE | LT | D1 | D2 | D3 |
|-----------|-------|-----|--------|----|---------------|----|----|----|----|----|----|
| R2□A04003 | 56 | 40 | 2-φ4.5 | 25 | 0 6-0.008 | 20 | — | — | 6 | 5 | 5 |
| R2□A04005 | | | | | 0 8-0.009 | | | | | | |
| R2EA04008 | | | | | 0 8-0.009 | | | | | | |
| R2AA04010 | | | | | 0 8-0.009 | | | | | | |
| R2□A06010 | 82 | 60 | 4-φ5.5 | 30 | 0 14-0.011 | 25 | M5 | 12 | 6 | 5 | 5 |
| R2□A06020 | | | | | 0 14-0.011 | | | | | | |
| R2AA06040 | | | | | 0 14-0.011 | | | | | | |
| R2AA08020 | | | | | 0 14-0.011 | | | | | | |
| R2AA08040 | 108 | 80 | 4-φ6.6 | 40 | 0 16-0.011 | 35 | M5 | 12 | 6 | 5 | 5 |
| R2AA08075 | | | | | 0 16-0.011 | | | | | | |
| R2AAB8075 | | | | | 0 16-0.011 | | | | | | |
| R2AAB8100 | 115.5 | 86 | 4-φ6.6 | 35 | 0 16-0.011 | 30 | M5 | 12 | 6 | 5 | 5 |
| R2AA10075 | 130 | 100 | 4-φ9 | 45 | 0 22-0.013 | 40 | M6 | 20 | 6 | 5 | 5 |
| R2AA10100 | | | | | 0 22-0.013 | | | | | | |

※1 无制动器时，不带制动器连接器（电缆）。

※2 带油封以及带制动器时，会有降低额定功率现象，详细内容请与我司联系。

※3 连接中转电缆用带连接器电机的出线长度为中200±30mm。电缆前段带连接器。

使用下列编码器时的尺寸，请与我司联系。

- 旋转变压器式无电池绝对值编码器 [RA035C],
- 高精度光学式无电池绝对值编码器 [HA062] (□100mm以上)

特
长

标准型号一路一型号的辨识

系统构成图

规
格

编码器接线图

外部接线图

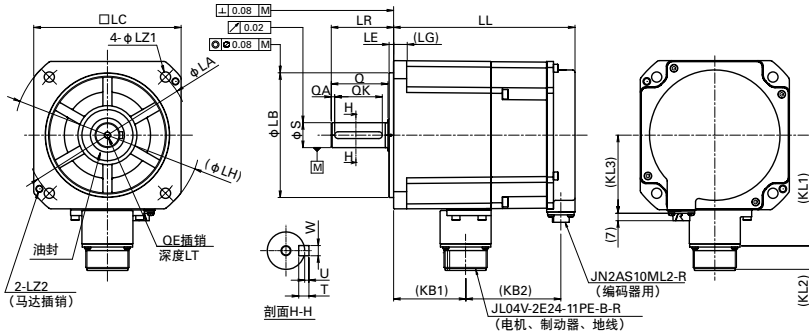
外形图

设置软件

任选项

□ 130mm

R2 伺服电机 0.5kW ~ 1.8kW



※ 带制动器, 备用电池式绝对值编码器的外形图。

| 型号 | 备用电池式绝对值编码器 增量式系统用绝对值编码器 | | | | | | 增量式编码器 | | | | | | LG | KL1 | KL2 | LA |
|-----------|-----------------------------|-----|-----|-------|-----|-----|--------|-----|-----|-------|-----|-----|----|-----|-----|-----|
| | 无制动器 | | | 带制动器 | | | 无制动器 | | | 带制动器 | | | | | | |
| | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | | | | |
| R2AA13050 | 103 | | | 139.5 | 81 | | 115.5 | | | 153.5 | 93 | | | | | |
| R2AA13120 | 120.5 | 44 | 69 | 160 | 84 | 69 | 133 | 57 | 38 | 174 | 96 | 38 | 12 | 98 | 21 | 145 |
| R2AA13180 | 138 | | | 179 | 86 | | 150.5 | | | 192 | 96 | | | | | |

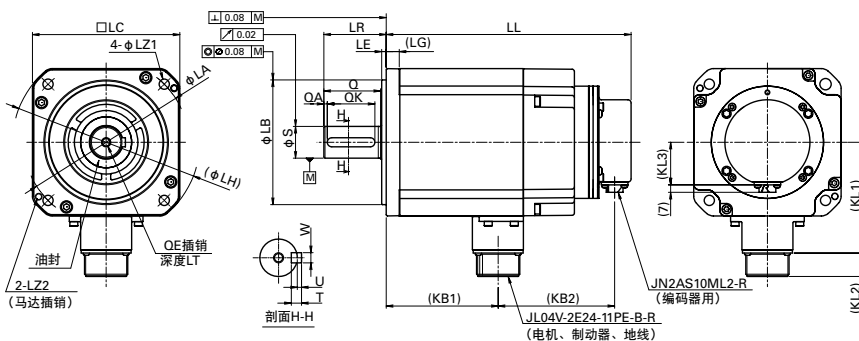
| 型号 | LB | LE | LH | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | QA | QK | W | T | U | KB1 | OE | LT |
|-----------|-------------------------|----|-----|-----|-----|-----|----|------------------------|----|----|----|-----------------------|---|-----|-----|----|----|
| R2AA13050 | | | | | | | | | | | | | | | 46 | | |
| R2AA13120 | 110 ⁰ -0.035 | 4 | 165 | 130 | 9 | M6 | 55 | 22 ⁰ -0.013 | 50 | 3 | 42 | 6 ⁰ -0.030 | 6 | 2.5 | 64 | M6 | 20 |
| R2AA13180 | | | | | | | | | | | | | | | 81 | | |

使用下列编码器时的尺寸, 请与我司联系。

- 旋转变压器式无电池绝对值编码器 [RA035C], 高精度光学式无电池绝对值编码器 [HA062]

□ 130mm

R2 伺服电机 2kW



※ 带制动器, 备用电池式绝对值编码器的外形图。

| 型号 | 备用电池式绝对值编码器 增量式系统用绝对值编码器 | | | | | | 增量式编码器 | | | | | | LG | KL1 | KL2 | LA |
|-----------|-----------------------------|-----|-----|------|-----|-----|--------|-----|-----|------|-----|-----|----|-----|-----|-----|
| | 无制动器 | | | 带制动器 | | | 无制动器 | | | 带制动器 | | | | | | |
| | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | LL | KB2 | KL3 | | | | |
| R2AA13200 | 171 | 57 | 38 | 216 | 103 | 38 | 185 | 64 | 65 | 230 | 110 | 65 | 12 | 98 | 21 | 145 |

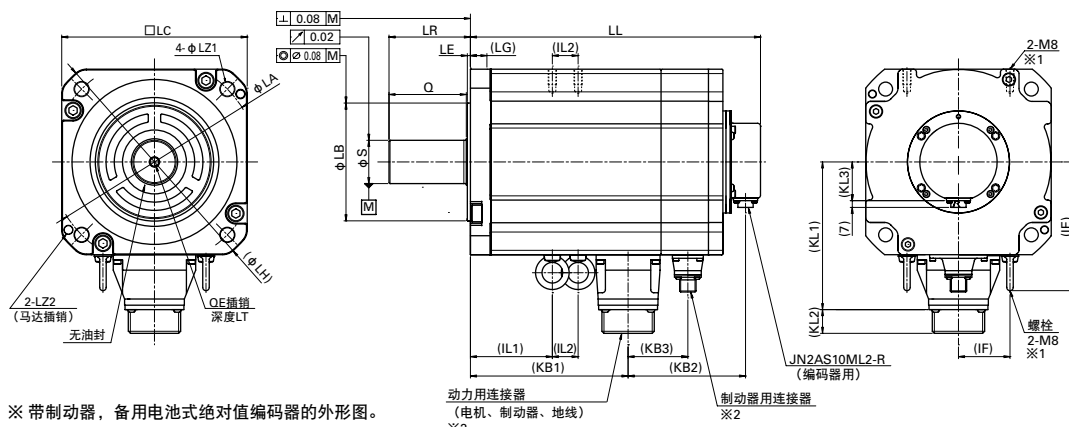
| 型号 | LB | LE | LH | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | QA | QK | W | T | U | KB1 | OE | LT |
|-----------|-------------------------|----|-----|-----|-----|-----|----|------------------------|----|----|----|-----------------------|---|---|-----|----|----|
| R2AA13200 | 110 ⁰ -0.035 | 4 | 165 | 130 | 9 | M6 | 55 | 28 ⁰ -0.013 | 50 | 3 | 42 | 8 ⁰ -0.036 | 7 | 3 | 99 | M8 | 25 |

使用下列编码器时的尺寸, 请与我司联系。

- 旋转变压器式无电池绝对值编码器 [RA035C], 高精度光学式无电池绝对值编码器 [HA062]

180mm

R2 伺服电机 3.5kW ~ 7.5kW



※ 带制动器，备用电池式绝对值编码器的外形图。

| 型号 | 备用电池式绝对值编码器 增量式系统用绝对值编码器 | | | | 增量式编码器 | | | | LL | KB2 | KB3 | KL3 | LG | KL1 | KL2 | LA | LB | LE | LH | | | |
|-----------|-----------------------------|------|---|----|--------|------|----|----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|----|-----|----|-----|--------------------------------------|---|-----|
| | 无制动器 | 带制动器 | | | 无制动器 | 带制动器 | | | | | | | | | | | | | | | | |
| R2AA18350 | 155 | 48 | - | 38 | 204 | 97 | - | 38 | 172 | 59 | - | 65 | 221 | 108 | - | 16 | 123 | 21 | 200 | 114.3 ⁰ _{-0.035} | 3 | 230 |
| R2AA18450 | 172 | - | - | - | 221 | - | - | - | 189 | - | - | - | 238 | - | - | - | - | - | - | - | - | - |
| R2AA18550 | 228 | 59 | - | - | 281 | 114 | 58 | 38 | 242 | 66 | - | 65 | 295 | 121 | 58 | 19 | 144 | 22 | - | - | - | - |
| R2AA18750 | 273 | - | - | - | 336 | 124 | 68 | - | 287 | - | - | - | 350 | 131 | 68 | - | - | - | - | - | - | - |

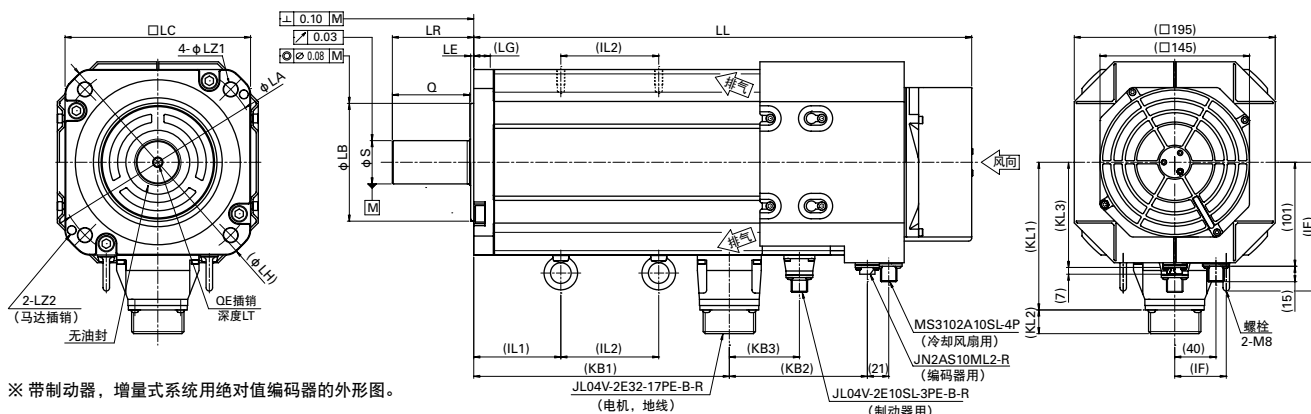
| 型号 | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | KB1 | QE | LT | IE | IF | IL1 | IL2 | 动力用连接器型号 | 制动器用连接器型号 |
|-----------|-----|------|-----|----------|-----|----|-----|----------------------|----|----------------------|------------------|------------------|------------------|---------------------|-----------|
| R2AA18350 | 180 | 13.5 | M8 | 65 | 0 | 60 | 92 | M8 | 25 | 123 _{※1} | 50 _{※1} | 50 _{※1} | 20 _{※1} | JL04V-2E24-11PE-B-R | - ※2 |
| R2AA18450 | | | | 35-0.016 | 109 | 57 | 20 | JL04V-2E32-17PE-B-R | | JL04V-2E10SL-3PE-B-R | | | | | |
| R2AA18550 | | | | 0 | 153 | 41 | 63 | JL04V-2E32-17PE-B-R | | JL04V-2E10SL-3PE-B-R | | | | | |
| R2AA18750 | | | | 42-0.016 | 198 | 86 | 86 | JL04V-2E10SL-3PE-B-R | | JL04V-2E10SL-3PE-B-R | | | | | |

※1 R2AA18350无制动器电机不配备螺栓。
 ※2 制动器线与动力用连接器通用。

使用下列编码器时的尺寸，请与我司联系。
 · 旋转变压器式无电池绝对值编码器 [RA035C]，
 高精度光学式无电池绝对值编码器 [HA062]

180mm

R2 伺服电机 11kW



※ 带制动器，增量式系统用绝对值编码器的外形图。

| 型号 | 备用电池式绝对值编码器 增量式系统用绝对值编码器 | | | | 增量式编码器 | | | | LL | KB3 | KB2 | KL3 | LG | KL1 | KL2 | LA | |
|-----------|-----------------------------|------|---|-----|--------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| | 无制动器 | 带制动器 | | | 无制动器 | 带制动器 | | | | | | | | | | | |
| R2AA1811K | 385 | 59 | - | 102 | 518 | 194 | 123 | 102 | 385 | - | 66 | 102 | 518 | 201 | 123 | 102 | 200 |

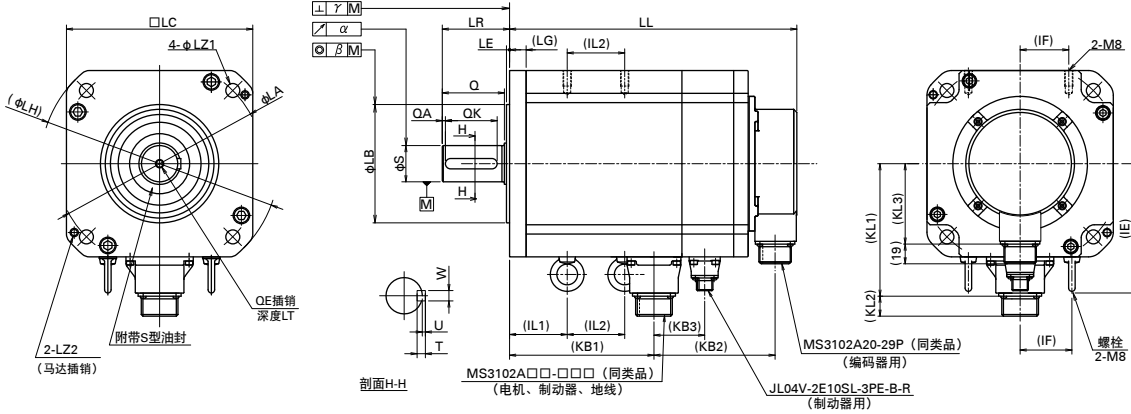
| 型号 | LB | LE | LH | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | KB1 | QE | LT | IE | IF | IL1 | IL2 |
|-----------|--------------------------------------|----|-----|-----|------|-----|----|---|----|-----|-----|----|-----|----|-----|-----|
| R2AA1811K | 114.3 ⁰ _{-0.035} | 3 | 230 | 180 | 13.5 | M8 | 79 | 0 | 75 | 223 | M10 | 25 | 123 | 50 | 63 | 111 |

使用下列编码器时的尺寸，请与我司联系。
 · 旋转变压器式无电池绝对值编码器 [RA035C]，高精度光学式无电池绝对值编码器 [HA062]

□ 100mm ~ □ 220mm

Q1 伺服电机

Q2 伺服电机



Q1 伺服电机

| 型号 | 增量式编码器 | | LL | KB2 | KB3 | LG | KL1 | KL2 | KL3 | LA | LB | LE | LH | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | QA |
|-----------|--------|------|----|-----|-----|----|-----|-----|-----|-----|-------------|----|-----|-----|-----|-----|----|------------|----|----|
| | 无制动器 | 带制动器 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA10100 | 184 | 219 | 80 | 116 | 51 | 10 | 78 | 19 | 63 | 115 | 0 95-0.035 | 3 | 130 | 100 | 9 | - | 45 | 0 22-0.013 | 40 | 3 |
| Q1AA10150 | 209 | 244 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA10200 | 234 | 269 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA10250 | 259 | 294 | 72 | 108 | 45 | 12 | 93 | 21 | 67 | 135 | 0 110-0.035 | 3 | 162 | 120 | 9 | - | 45 | 0 22-0.013 | 40 | 3 |
| Q1AA12100 | 168 | 204 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA12200 | 205 | 241 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA12300 | 242 | 278 | 67 | 117 | - | 12 | 98 | 21 | 80 | 145 | 0 110-0.035 | 4 | 165 | 130 | 9 | M6 | 55 | 0 28-0.013 | 50 | 3 |
| Q1AA13300 | 205 | 254 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA13400 | 232 | 281 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q1AA13500 | 269 | 318 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

| 型号 | QK | W | T | U | KB1 | α | β | γ | QE | LT | IE | IF | IL1 | IL2 | 动力用 连接器型号 ^{※1} | 制动器用 连接器型号 ^{※2} |
|-----------|----|-----------|---|-----|-----|------|------|------|----|----|----|----|-----|-----|-----------------------------|-----------------------------|
| Q1AA10100 | 32 | 0 6-0.030 | 6 | 2.5 | 84 | 0.02 | 0.08 | 0.08 | M6 | 20 | - | - | - | - | MS3102A20-15P | JL04V-2E10SL-3PE-B-R |
| Q1AA10150 | | | | | 109 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA10200 | | | | | 134 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA10250 | | | | | 159 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA12100 | 32 | 0 6-0.030 | 6 | 2.5 | 76 | 0.02 | 0.08 | 0.08 | M6 | 20 | - | - | - | - | MS3102A24-11P | JL04V-2E10SL-3PE-B-R |
| Q1AA12200 | | | | | 113 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA12300 | | | | | 150 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA13300 | 42 | 0 8-0.036 | 7 | 3 | 117 | 0.02 | 0.08 | 0.08 | M8 | 25 | - | - | - | - | MS3102A24-11P ^{※3} | |
| Q1AA13400 | | | | | 144 | | | | | | | | | | | |
| Q1AA13500 | | | | | 181 | | | | | | | | | | | |

※1 连接器的装配为防水规格, 因此对应IP67时请使用防水规格的连接器的接收方的插头。

※2 对应DC24V 制动器时, 制动器的连接器全部为JL04V-2E10SL-3PE-B-R。

※3 制动器线与动力用连接器通用。

使用绝对值编码器的尺寸时, 请与我司联系。

Q2 伺服电机

| 型号 | 增量式编码器 | | LL | KB2 | KB3 | LG | KL1 | KL2 | KL3 | LA | LB | LE | LH | LC | LZ1 | LZ2 | LR | S | Q | QA |
|-----------|--------|------|----|-----|-----|----|-----|-----|-----|-----|---------------|----|-----|-----|------|-----|----|------------|----|----|
| | 无制动器 | 带制动器 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q2AA18200 | 171 | 221 | 83 | 141 | 82 | 19 | 141 | 21 | 80 | 200 | 0 114.3-0.035 | 3 | 230 | 180 | 13.5 | M8 | 65 | 0 35-0.016 | 60 | 3 |
| Q2AA22550 | 252 | 309 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q2AA22700 | 310 | 368 | 73 | 61 | 131 | 19 | 162 | 22 | 80 | 235 | 0 200-0.046 | 4 | 270 | 220 | 13.5 | M10 | 79 | 0 55-0.019 | 75 | 3 |
| Q2AA2211K | 335 | 393 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Q2AA2215K | 394 | 452 | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

| 型号 | QK | W | T | U | KB1 | α | β | γ | QE | LT | IE | IF | IL1 | IL2 | 动力用 ^{※1} 连接器型号 | 制动器用 ^{※2} 连接器型号 |
|-----------|----|------------|----|---|-----|------|------|------|-----|----|-----|----|-----|---------|-----------------------------|-----------------------------|
| Q2AA18200 | 50 | 0 10-0.036 | 8 | 3 | 83 | 0.02 | 0.08 | 0.08 | M8 | 25 | - | - | - | - | MS3102A24-11P ^{※3} | |
| Q2AA22550 | 67 | 0 16-0.043 | 10 | 4 | 149 | 0.03 | 0.08 | 0.10 | M10 | 25 | 142 | 60 | 55 | 50 110 | MS3102A24-11P | JL04V-2E10SL-3PE-B-R |
| Q2AA22700 | | | | | 207 | | | | | | | | | | | |
| Q2AA2211K | 67 | 0 16-0.043 | 10 | 4 | 241 | 0.03 | 0.08 | 0.10 | M10 | 25 | 142 | 60 | 69 | 120 180 | MS3102A32-17P | |
| Q2AA2215K | | | | | 300 | | | | | | | | | | | |

※1 连接器的装配为防水规格, 因此对应IP67时请使用防水规格的连接器的接收方的插头。

※2 对应DC24V 制动器时, 制动器的连接器全部为JL04V-2E10SL-3PE-B-R。

※3 制动器线与动力用连接器通用。

使用绝对值编码器的尺寸时, 请与我司联系。

电线径组合表

| 电源电压 | 法兰尺寸 (mm) | 型号 | 最大连续电枢电流 (Is) | 动力用插座 | | 连接器适用电线最大尺寸 | | | | 插座允许电流 | 适用驱动器型号 | 建议马达动力电线尺寸※ (U, V, W) | | 主电源电线尺寸 (R, S, T) | | | |
|------|------------|------------|---------------|--------|-------|-------------|------|-----------------|---------|--------|---------|-----------------------|---------|-------------------|---------|-----------------|---------|
| | | | | 管壳尺寸 | 连接器尺寸 | MS 型 | | JL04V 型 | | | | mm ² | AWG No. | mm ² | AWG No. | mm ² | AWG No. |
| | | | | | | Arms | Arms | mm ² | AWG No. | | | | | | | | |
| 200V | □100 | Q1AA10100D | 7.8 | 20-15P | #12 | 3.5 | #12 | 3.5 | #12 | 20/1 本 | RS2A05 | 3.5 | #12 | 3.5 | #12 | | |
| | | Q1AA10150D | 8.2 | | | | | | | | | | | | | | |
| | | Q1AA10200D | 18 | | | | | | | | | | | | | | |
| | | Q1AA10250D | 17.2 | | | | | | | | | | | | | | |
| | □120 | Q1AA12100D | 7.5 | 24-11P | #8 | 8 | #8 | 5.5 | #10 | 40/1 本 | RS2A05 | 3.5 | #12 | 3.5 | #12 | | |
| | | Q1AA12200D | 16.2 | | | | | | | | | | | | | | |
| | | Q1AA12300D | 17.3 | | | | | | | | | | | | | | |
| | □130 | Q1AA13300D | 17.6 | 24-11P | #8 | 8 | #8 | 5.5 | #10 | 40/1 本 | RS2A10 | 5.5 | #10 | 5.5 | #10 | | |
| | | Q1AA13400D | 26.4 | | | | | | | | | | | | | | |
| | | Q1AA13500D | 27.5 | | | | | | | | | | | | | | |
| | □180 | Q2AA18200H | 18 | 24-11P | #8 | 8 | #8 | 5.5 | #10 | 40/1 本 | RS2A10 | 5.5 | #10 | 5.5 | #10 | | |
| | | Q2AA22550B | 35.1 | | | | | | | | | | | | | | |
| | | Q2AA22700S | 34 | 32-17P | #4 | 22 | #4 | 22 | #4 | 70/1 本 | RS2A30 | 14 | #6 | 14 | #6 | | |
| | | Q2AA2211KV | 66 | | | | | | | | | | | | | | |
| | Q2AA2215KV | 66 | | | | | | | | | | | | | | | |

※建议使用耐热乙烯电线 (HIV)。

特
长

标准型
一路、型号的
选项

系统
构成图

规
格

编
码
器
接
线
图

外
部
接
线
图

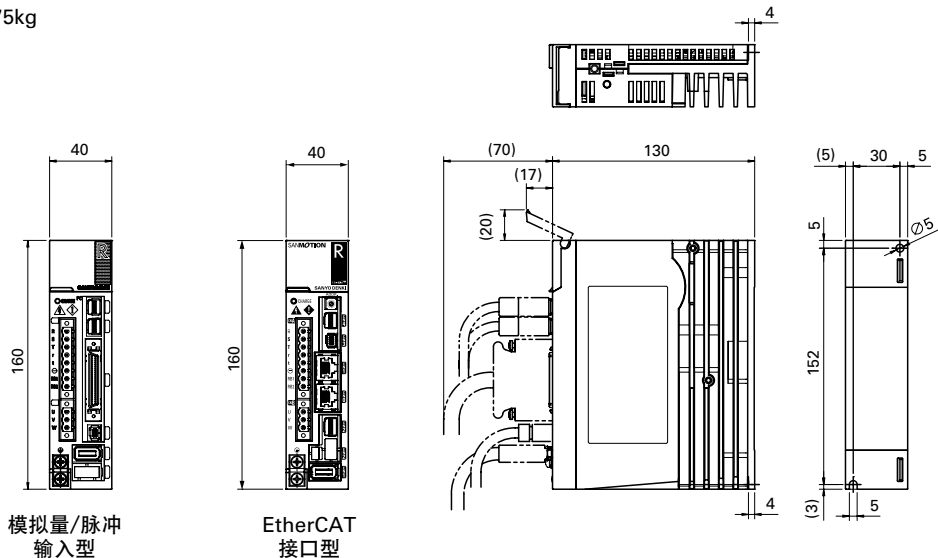
外
形
图

设
置
软
件

任
选
件

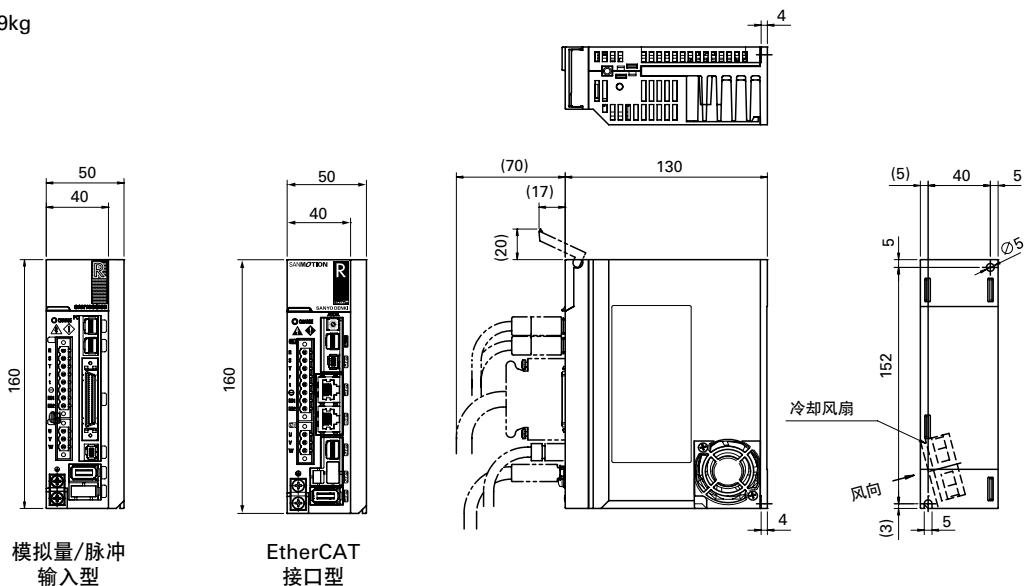
15A

质量: 0.75kg



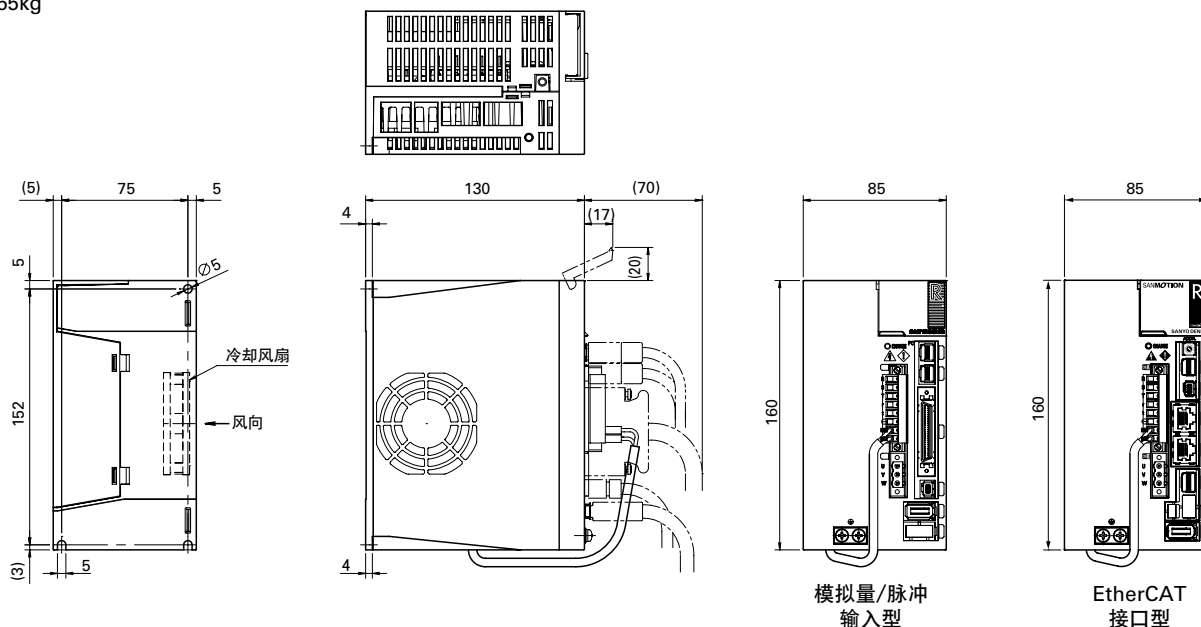
30A

质量: 0.9kg



50A

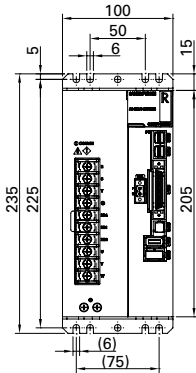
质量: 1.65kg



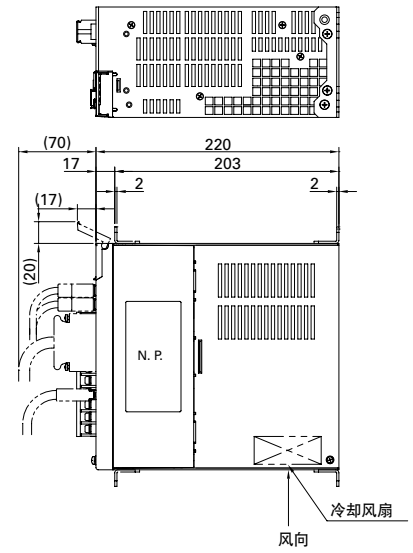
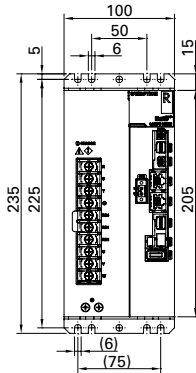
100A

质量: 5.0kg

模拟量/脉冲
输入型



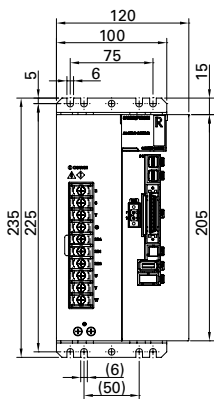
EtherCAT
接口型



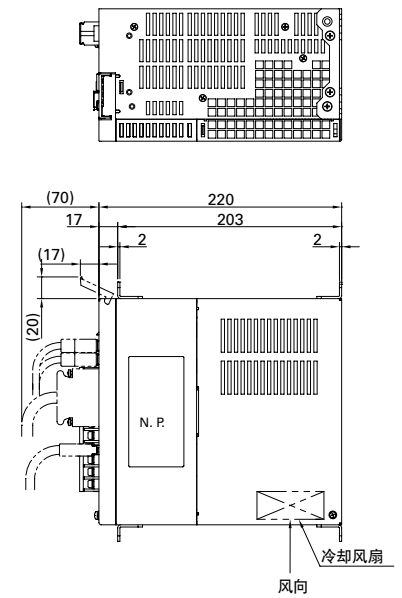
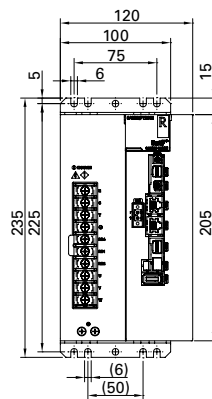
150A

质量: 5.3kg

模拟量/脉冲
输入型



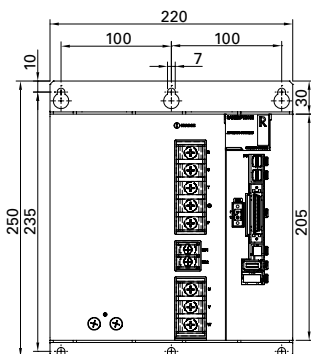
EtherCAT
接口型



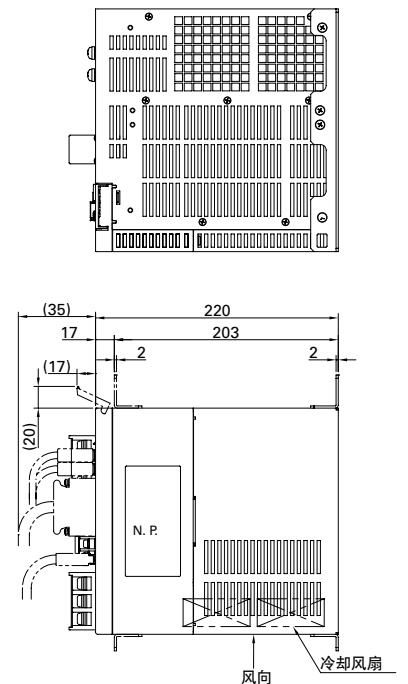
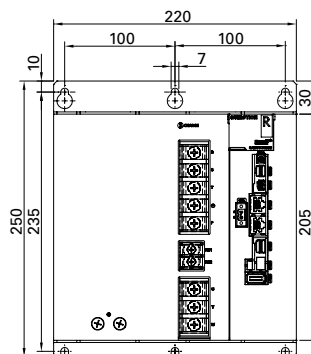
300A

质量: 9.6kg

模拟量/脉冲
输入型



EtherCAT
接口型



特
长

标准型号一览·型号的辨识

系统构成图

规格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任选项

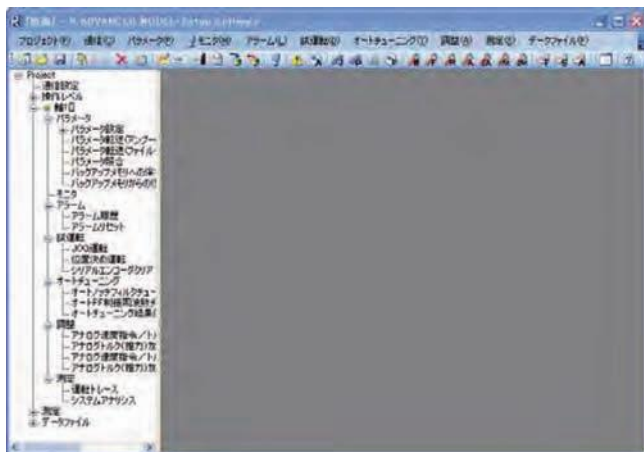
设置软件

使用此软件可通过电脑设置伺服系统的参数。
可简单的实现伺服系统的运转、调试。

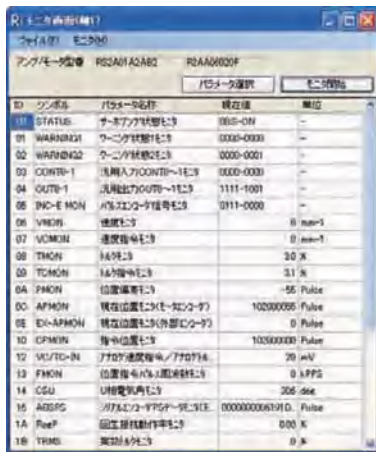
可在我司官网免费下载。 URL : <http://www.sanyodenki.co.jp>



启动画面



主画面



监视器画面

可对运转状态，输入输出信号的状态进行监视。

■设置软件名称：

R-ADVANCED MODEL-Setup Software

■主要功能

伺服驱动器各种参数的设定

伺服驱动器的状态显示

报警显示，报警解除

试运转操作

抑振频率等的自动调谐

调整模拟量指令的偏移电压

※伺服驱动器RS-232C接口连接计算机电缆（型号：AL-00689703-01）后，通过计算机进行相关操作。

■支持办公软件

Windows 98/SE/Me/2000/XP/Vista/7

※软件版本详细说明请见我司官网。



参数设置

可由计算机对参数进行设置，保存和读入等操作。



报警履历

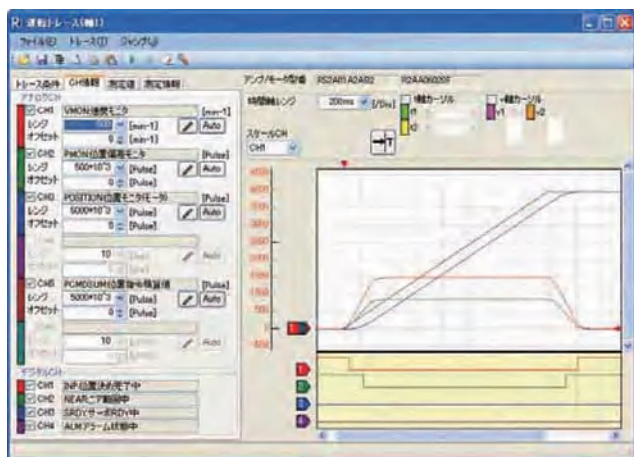
可对现在及过去的报警发生状况进行确认。



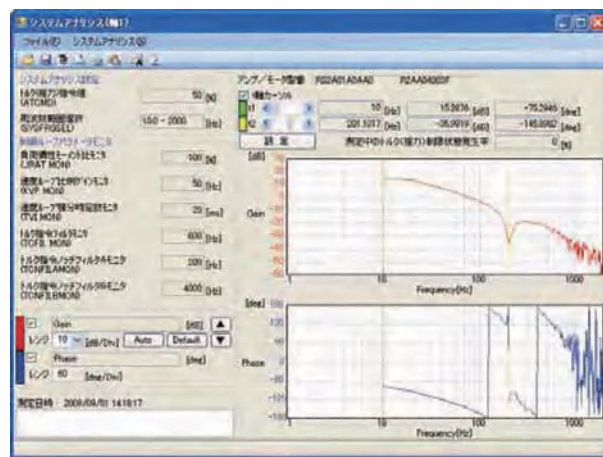
试运转功能
通过计算机输入速度指令，即可简单的使电机进行运转。



定位运转
通过计算机输入移动量和移动速度，即可简单的使电机进行运转。



运转波形分析
通过图形显示伺服电机的速度，转矩和内部转态等信息。



系统分析
可测定伺服系统的频率特性。

■ 伺服驱动器连接用连接器 模拟量/脉冲输入型

15A, 30A, 50A

连接器单体

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 厂家型号 | 厂家名 |
|-------------------|---------------|----------------|----------------------------------|--------------------------|
| CN1 | 上位控制器连接用 | AL-00385594 | 10150-3000PE 和 10350-52A0-008 | 住友 3M |
| EN1, EN2 | 编码器连接用 | AL-00632607 | 36210-0100PL 和 36310-3200-008 | |
| CNA | 输入电源, 再生电阻连接用 | AL-00686902-01 | MSTBT2.5/8-STF-5.08LUB | Phoenix Contact |
| CNB | 伺服电机连接用 | AL-Y0004079-01 | MSTBT2.5/3-STF-5.08 | |
| CN4 ^{※1} | 安全设备连接用(短接用) | AL-00718251-01 | 2040978-1 | Tyco Electronics Amp K.K |
| CN4 | 安全设备连接用(接线用) | AL-00718252-01 | 2013595-3 | |

※1 CN4不进行接线时, 必须将安全设备连接用(短接用)连接器插到伺服驱动器的CN4内。

连接器套件(不带安全转矩切断功能)

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 | 备注 |
|-------------------------|--------|-------------|-------------------------|--------|
| CN1, EN1, CNA, CNB | 标准 | AL-00723282 | RS2***A0*L0/RS2***A8*L0 | 不带再生电阻 |
| CN1, EN1, CNB | | AL-00723284 | RS2***A0*A0/RS2***A8*A0 | 带再生电阻 |
| CN1, EN1, EN2, CNA, CNB | 全闭环系统用 | AL-00723286 | RS2***A2*L0/RS2***AA*L0 | 不带再生电阻 |
| CN1, EN1, EN2, CNB | | AL-00723288 | RS2***A2*A0/RS2***AA*A0 | 带再生电阻 |
| CN1, EN1 | 低压套件 | AL-00723290 | RS2***A0**0/RS2***A8**0 | - |
| CNA, CNB | 高压套件 | AL-00696037 | RS2***A**L0 | 不带再生电阻 |

连接器套件(带安全转矩切断功能)

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 | 备注 |
|------------------------------|--------|-------------|-------------------------------|--------|
| CN1, EN1, CNA, CNB, CN4 | 标准 | AL-00723155 | RS2***A0*L2(4)/RS2***A8*L2(4) | 不带再生电阻 |
| CN1, EN1, CNB, CN4 | | AL-00723156 | RS2***A0*A2(4)/RS2***A8*A2(4) | 带再生电阻 |
| CN1, EN1, EN2, CNA, CNB, CN4 | 全闭环系统用 | AL-00723157 | RS2***A2*L2(4)/RS2***AA*L2(4) | 不带再生电阻 |
| CN1, EN1, EN2, CNB, CN4 | | AL-00723158 | RS2***A2*A2(4)/RS2***AA*A2(4) | 带再生电阻 |
| CN1, EN1, CN4 | 低压套件 | AL-00723159 | RS2***A0**2(4)/RS2***A8**2(4) | - |

※ 安全机器连接用(接线用)连接器套件CN4的型号: AL-00718252-01。

100A, 150A, 300A

连接器单体

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 厂家型号 | 厂家名 |
|-------------------|--------------|----------------|----------------------------------|--------------------------|
| CN1 | 上位控制器连接用 | AL-00385594 | 10150-3000PE 和 10350-52A0-008 | 住友 3M |
| EN1, EN2 | 编码器连接用 | AL-00632607 | 36210-0100PL 和 36310-3200-008 | |
| CNA | 控制电源输入用 | AL-Y0005159-01 | MSTBT2.5/2-STF-5.08 | Phoenix Contact |
| CN4 ^{※1} | 安全设备连接用(短接用) | AL-00718251-01 | 2040978-1 | Tyco Electronics Amp K.K |
| CN4 | 安全设备连接用(接线用) | AL-00718252-01 | 2013595-3 | |

※1 CN4不进行接线时, 必须将安全设备连接用(短接用)连接器插到伺服驱动器的CN4内。

连接器套件(不带安全转矩切断功能)

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 |
|--------------------|--------|-------------|-------------------------|
| CN1, EN1, CNA | 标准 | AL-00751448 | RS2***A0A*0/RS2***A8A*0 |
| CN1, EN1, EN2, CNA | 全闭环系统用 | AL-00751450 | RS2***A2A*0/RS2***AAA*0 |
| CN1, EN1 | 低压套件 | AL-00723290 | RS2***A0A*0/RS2***A8A*0 |

连接器套件(带安全转矩切断功能)

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 |
|-------------------------|--------|-------------|-------------------------------|
| CN1, EN1, CNA, CN4 | 标准 | AL-00751452 | RS2***A0A*2(4)/RS2***A8A*2(4) |
| CN1, EN1, EN2, CNA, CN4 | 全闭环系统用 | AL-00751454 | RS2***A2A*2(4)/RS2***AAA*2(4) |
| CN1, EN1, CN4 | 低压套件 | AL-00723159 | RS2***A0A*2(4)/RS2***A8A*2(4) |

■驱动器连接用连接器 EtherCAT接口型

15A, 30A, 50A

连接器单体

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 厂家型号 | 厂家名 |
|---------|----------------------|--|--------------------------------------|--------------------------|
| CN0,CN1 | Ethernet 上位控制器连接用 | 弊司未准备此款连接器。 请使用 CAT5e 规格的组合式屏蔽插头 (RJ-45)。 | | |
| EN1,EN2 | 编码器连接用 | AL-00632607 | 36210-0100PL 和 36310-3200-008 的套件 | 住友 3M |
| CNA | 输入电源, 再生电阻连接用 | AL-00686902-01 | MSTBT2.5/8-STF-5.08LUB | Phoenix Contact |
| CNB | 伺服电机连接用 | AL-Y0004079-01 | MSTBT2.5/3-STF-5.08 | Phoenix Contact |
| CN2 | 安全设备连接用 | AL-Y0004290-02 | MUF-PK10K-X | 日本压着端子制造 |
| CN3 | 通用输入输出用 | AL-00718252-01 | 2013595-3 | Tyco Electronics Amp K.K |

连接器套件

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 | 备注 |
|-------------------------|--------|-------------|-------------------------|--------|
| CNA,CNB,EN1,CN2,CN3 | 标准 | AL-00734194 | RS2***A0KL*/RS2***A8KL* | 不带再生电阻 |
| CNB,EN1,CN2,CN3 | | AL-00734196 | RS2***A0KA*/RS2***A8KA* | 带再生电阻 |
| CNA,CNB,EN1,EN2,CN2,CN3 | 全闭环系统用 | AL-00734195 | RS2***A2KL*/RS2***AAKL* | 不带再生电阻 |
| CNB,EN1,EN2,CN2,CN3 | | AL-00734197 | RS2***A2KA*/RS2***AAKA* | 带再生电阻 |

100A, 150A, 300A

连接器单体

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 厂家型号 | 厂家名 |
|----------|----------------------|--|----------------------------------|--------------------------|
| CN0,CN1 | Ethernet 上位控制器连接用 | 弊司未准备此款连接器。 请使用 CAT5e 规格的组合式屏蔽插头 (RJ-45)。 | | |
| EN1, EN2 | 编码器连接用 | AL-00632607 | 36210-0100PL 和 36310-3200-008 | 住友 3M |
| CNA | 控制电源输入用 | AL-Y0005159-01 | MSTBT2.5/2-STF-5.08 | Phoenix Contact |
| CN2 | 安全设备连接用 | AL-Y0004290-02 | MUF-PK10K-X | 日本压着端子制造 |
| CN3 | 通用输入输出用 | AL-00718252-01 | 2013595-3 | Tyco Electronics Amp K.K |

连接器套件

| 连接器型号 | 内容 | 型号 | 适用驱动器型号 |
|---------------------|------------|-------------|-------------------------|
| CNA,EN1,CN2,CN3 | 标准 | AL-00756240 | RS2***A0K**/RS2***A8K** |
| CNA,EN1,EN2,CN2,CN3 | 全闭环系统用 | AL-00756242 | RS2***A2K**/RS2***AAK** |
| EN1,CN2,CN3 | 低压套件 | AL-00756244 | RS2***A0K**/RS2***A8K** |
| EN1,EN2,CN2,CN3 | 全闭环系统用低压套件 | AL-00756246 | RS2***A2K**/RS2***AAK** |

■电机连接用编码器连接器

R2伺服电机

| 电机型号 | 编码器用插座 | 适用电缆直径 (导线管颜色) | 编码器用组合插头(带橡胶导线管) | | 针配记号 |
|-----------------|--------------|-----------------------|------------------|--------------|-----------------|
| | | | 直管插头 | 弯角插头 | |
| R2 伺服电机 全部机型 | JN2AS10ML2-R | φ5.7 ~ 7.3 (Black) | JN2DS10SL1-R | JN2FS10SL1-R | 请参照 41 页编码器连接图。 |
| | | φ6.5 ~ 8.0 (Gray) | JN2DS10SL2-R | JN2FS10SL2-R | |
| | | φ3.5 ~ 5.0 (Black) | JN2DS10SL3-R | JN2FS10SL3-R | |

请根据电缆尺寸, 选定插头及插座。厂家型号与我司配备型号相同。

编码器插头适用接触器※1, 2

| 接触器尺寸 | 种类 | 适用接触器 | |
|-------|------------------|---------------------|---------------|
| | | 插口接触器型号 | 适用电线尺寸 |
| #22 | 手动压接工具型 ※3, 4 | JN1-22-20S-R-PKG100 | AWG #20 |
| | | JN1-22-22S-PKG100 | AWG #21 ~ #25 |
| | | JN1-22-26S-PKG100 | AWG #26 ~ #28 |
| | 焊接型 | JN1-22-22F-PKG100 | AWG #20 |

※1: 请根据使用电缆的尺寸, 选择插头以及接触器。厂家型号与本公司的配货型号相同。

※2: 若要将插入的接触器取出, 请使用拆卸工具。拆卸工具请从厂家(日本航空电子工业(株))购买。

※3: 手动压接工具的零件号请参考厂家(日本航空电子工业(株))的使用说明书。

※4: 半自动压接工具请从厂家(日本航空电子工业(株))购买。

※5: 连接器、接触器的使用方法、注意事项等详细内容请参考厂家(日本航空电子工业(株))的商品目录及使用说明书。

Q1, Q2伺服电机

| 电机型号 | 编码器用插座 | 编码器用标准规格 插头(电缆夹) | | 编码器用防水规格, TÜV 规格产品 插头(电缆夹) | | 针配记号 |
|------------------------|---------------|---|---|--|--|-----------------|
| | | 直管插头 | 弯角插头 | 直管插头 | 弯角插头 | |
| Q1, Q2 伺服电机 全部机型 | MS3102A20-29P | MS3106B20-29S (MS3057-12A) 【MS06B20-29S-12】 | MS3108B20-29S (MS3057-12A) 【MS08B20-29S-12】 | JA06A20-29S-J1-EB (JL04-2022CK(14)-R) | JA08A20-29S-J1-EB (JL04-2022CK(14)-R) | 请参照 41 页编码器连接图。 |

标记为 [] 的为本公司的配置型号。(插头+电缆夹)

■电机连接用的冷却风扇连接器

| 电机型号 | 冷却风扇用插座 | 冷却风扇标准规格 插头(电缆夹) | | 冷却风扇防水规格 插头(电缆夹) | | 针配记号 | | |
|----------------|----------------|---|---|--------------------------|------|--------------------------|---|---|
| | | 直管插头 | 弯角插头 | 直管插头 | 弯角插头 | AC200V±10% 单相 50/60Hz | | |
| R1, R2 伺服电机 | MS3102A10SL-4P | MS3106B10SL-4S (MS3057-4A) 【MS06B10SL-4S-4】 | MS3108B10SL-4S (MS3057-4A) 【MS08B10SL-4S-4】 | JA06A10SL-4S-J1 (导线管) | | 导线管由客户 自行准备 | A | B |

连接器的使用方法, 注意事项等详情, 请参照连接器的生产厂家(日本航空电子工业(株))的产品目录。标记为 [] 的为本公司的配置型号(插头+电缆夹)

电机连接用动力连接器※1, 4

| 电 压 | 法兰尺寸 | 电机型号 | 电机动力用插座 | 制动器用插座 标准规格:TUV 规格:DC90V (※4 TUV:仅限DC24V) | 动力用标准规格插头(电缆夹) | | 动力用防水规格, TUV 规格产品 插头(电缆夹) | |
|---------|---|--|--|--|--|--|--|---------------------|
| | | | | | 直管插头 | 弯角插头 | 直管插头 | 弯角插头 |
| | | | | | 200V 规格 | □ 130mm | R2AA13050 R2AA13120 R2AA13180 R2AA13200 | JL04V-2E24-11PE-B-R |
| □ 180mm | R2AA18350 R2AA18450 R2AA18550 R2AA18750 R2AA1811K | JL04V-2E24-11PE-B-R | ※3 | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |
| □ 220mm | R2AA22350 R2AA22500 | JL04V-2E24-11PE-B-R | ※3 | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |
| □ 180mm | R1AA18550H R1AA18750H R1AA1811KR R1AA1815KB | JL04V-2E32-17PE-B-R | JL04V-2E10SL3PE-B-R | MS3106B32-17S (MS3057-20A) [MS06B32-17S-20] | MS3108B32-17S (MS3057-20A) [MS08B32-17S-20] | JL04V-6A32-17SE-EB-R (JL04-32CK-R) [332706X11] | | |
| □ 100mm | Q1AA10100D Q1AA10150D Q1AA10200D Q1AA10250D | JL04V-2E20-15PE-B-R | JL04V-2E10SL3PE-B-R | MS3106B20-15S (MS3057-12A) [MS06B20-15S-12] | MS3108B20-15S (MS3057-12A) [MS08B20-15S-12] | JL04V-6A20-15SE-EB-R (JL04-2022CK-R) [332706X5] | JL04V-8A20-15SE-EB-R (JL04-2022CK-R) [332707X5] | |
| □ 120mm | Q1AA12100D Q1AA12200D Q1AA12300D | JL04V-2E24-11PE-B-R | JL04V-2E10SL3PE-B-R | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |
| □ 130mm | Q1AA13300D Q1AA13400D Q1AA13500D | JL04V-2E24-11PE-B-R | ※4 (JL04V-2E10SL3PE-B-R) | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |
| □ 180mm | Q2AA18200H | JL04V-2E24-11PE-B-R | ※4 (JL04V-2E10SL3PE-B-R) | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |
| □ 220mm | Q2AA22550B Q2AA22700S Q2AA2211KV Q2AA2215KV | JL04V-2E24-11PE-B-R JL04V-2E32-17PE-B-R | JL04V-2E10SL3PE-B-R JL04V-2E10SL3PE-B-R | MS3106B24-11S (MS3057-16A) [MS06B24-11S-16] MS3106B32-17S (MS3057-20A) [MS06B32-17S-20] | MS3108B24-11S (MS3057-16A) [MS08B24-11S-16] MS3108B32-17S (MS3057-20A) [MS08B32-17S-20] | JL04V-6A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332706X10] JL04V-6A32-17SE-EB-R (JL04-32CK-R) [332706X11] | JL04V-8A24-11SE-EB-R (JL04-2428CK-R) [332707X10] | |

| 电 压 | 法兰尺寸 | 电机型号 | 制动器用防水规格, TUV 规格产品 插头(电缆夹) | | 针配记号 | | | | |
|---------|---|--|--|---------|--|--------|-----------|--------------|-----|
| | | | 直管插头 | 弯角插头 | U相 | V相 | W相 | 地线 | 制动器 |
| | | | 200V 规格 | □ 130mm | R2AA13050 R2AA13120 R2AA13180 R2AA13200 | ※3 | | D | E |
| □ 180mm | R2AA18350 R2AA18450 R2AA18550 R2AA18750 R2AA1811K | JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] | JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] | A | B | C | D | A, B | |
| □ 220mm | R2AA22350 R2AA22500 | ※3 | | D | E | F | G, H | A, B | |
| □ 180mm | R1AA18550H R1AA18750H R1AA1811KR R1AA1815KB | JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] | JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] | A | B | C | D | A, B | |
| □ 100mm | Q1AA10100D Q1AA10150D Q1AA10200D Q1AA10250D | JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] | JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] | A | B | C | D | A, B | |
| □ 120mm | Q1AA12100D Q1AA12200D Q1AA12300D | JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] | JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] | D | E | F | G, H | A, B | |
| □ 130mm | Q1AA13300D Q1AA13400D Q1AA13500D | ※4 | ※4 | D | E | F | G, H | A, B | |
| □ 180mm | Q2AA18200H | ※4 | ※4 | D | E | F | G, H | A, B | |
| □ 220mm | Q2AA22550B Q2AA22700S Q2AA2211KV Q2AA2215KV | JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] JL04V-6A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332706X1] | JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] JL04V-8A10SL3SE-EB-R (JL04-1012CK-R) [332707X1] | D A | E B | F C | G, H D | A, B A, B | |

※1: 连接器的使用方法, 注意事项等详情, 请参照连接器的生产厂家(日本航空电子工业(株))的产品目录。

※2: 标记为 [] 的为本公司的配置型号。(插头+电缆夹)

※3: 制动器线线与动力用插座通用。

※4: TUV 规格 DC24V 带制动器电机是动力用连接器与其他制动器用连接器的全部机型必备。

特
长

标准型
号一
览
-
型
号
的
辨
别

系
统
构
成
图

规
格

编
码
器
接
线
图

外
部
接
线
图

外
形
图

设
置
软
件

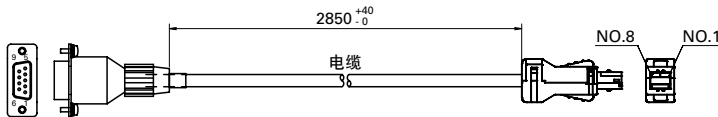
任
选
件

■ 设定软件，串行通信相关

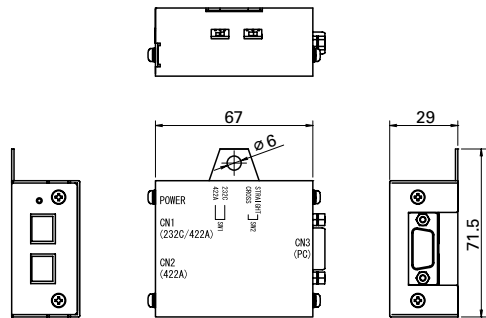
| 名称 | 内容 | 型号 |
|-----------------------------------|---|----------------|
| 1) 计算机通信用电缆 | 计算机 ↔ 伺服驱动器间 模拟量 / 脉冲输入型 : CN2 EtherCAT 接口型 : CN4 | AL-00689703-01 |
| 2) 驱动器间通信用电缆 (0.2m) ^{※1} | 伺服驱动器 (CN2) ↔ 伺服驱动器 (CN3) 间 | AL-00695974-01 |
| 3) 驱动器间通信用电缆 (3.0m) ^{※1} | | AL-00695974-02 |
| 4) 通信转换器 ^{※1} | RS232C ↔ RS-422 | SAU-024-01 |
| 5) 带终端电阻连接器 ^{※1} | RS-422 通信用终端电阻 | AL-00695977-01 |

外形图 (单位 : mm)

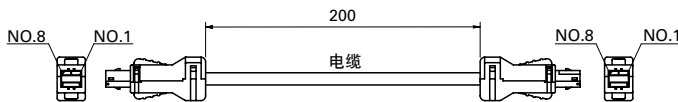
1) 计算机通信用电缆 (型号 :AL-00689703-01)



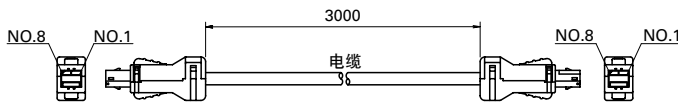
4) 通信转换器 (型号 :SAU-024-01)^{※1}



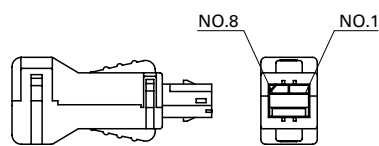
2) 驱动器间通信用电缆(0.2m) (型号 :AL-00695974-01)^{※1}



3) 驱动器间通信用电缆(3.0m) (型号 :AL-00695974-02)^{※1}



5) 带终端电阻连接器 (型号 :AL-00695977-01)^{※1}

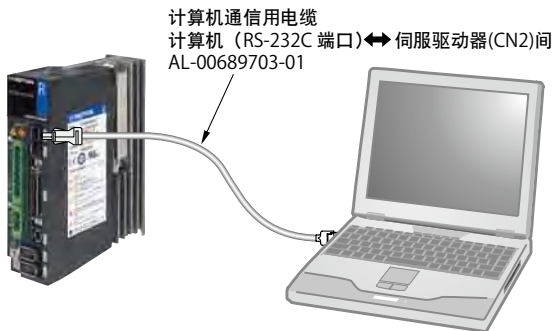


※1 模拟量/脉冲输入型驱动器的专用任选项。

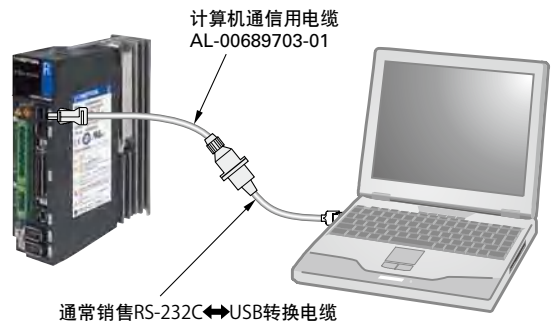
连接例

1) 单轴时

· 计算机RS-232C端子使用时



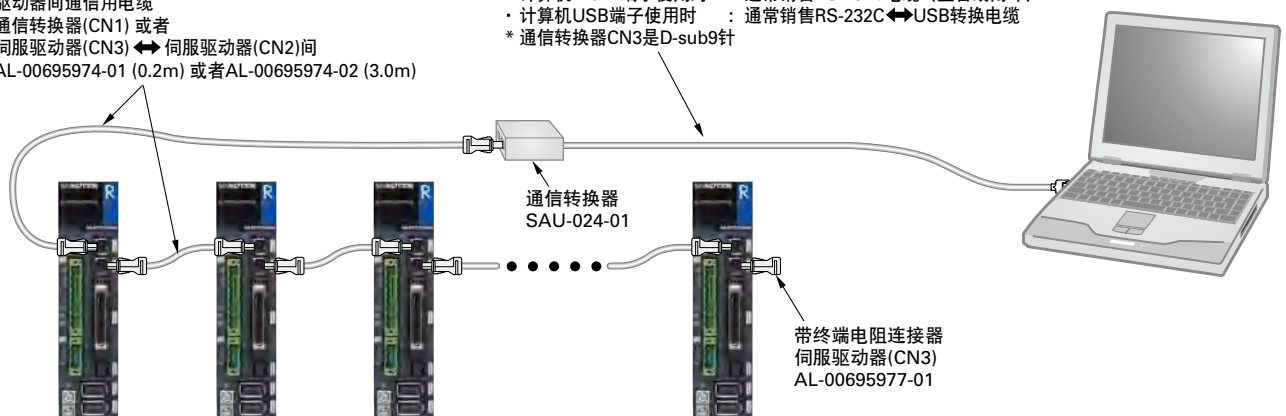
· 计算机USB端子使用时



2) 多轴时

驱动器间通信用电缆
通信转换器(CN1) 或者
伺服驱动器(CN3) ↔ 伺服驱动器(CN2)间
AL-00695974-01 (0.2m) 或者AL-00695974-02 (3.0m)

· 计算机D-sub端子使用时 : 通常销售RS-232C电缆 (直管或闭环)
· 计算机USB端子使用时 : 通常销售RS-232C ↔ USB转换电缆
* 通信转换器CN3是D-sub9针

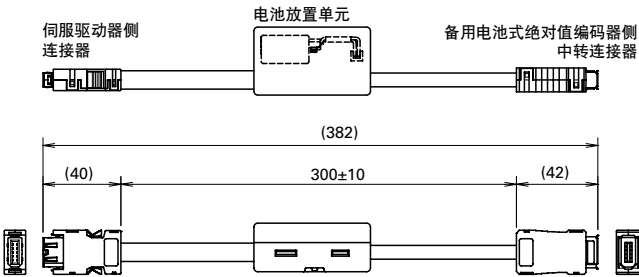


■ 备用电池式绝对值编码器用电池相关

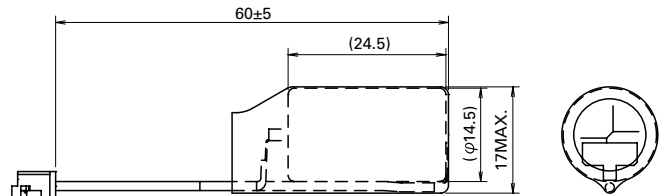
| 名称 | 内容 | 型号 |
|------------------------|--|----------------|
| 1) 带电池单元编码器中转电缆 两侧带连接器 | — | AL-00731792-01 |
| 2) 带电池单元编码器中转电缆 单侧带连接器 | — | AL-00697960-□□ |
| 3) 更换用电池 (锂电池) | 锂电池 : ER3VLY Toshiba Consumer Marketing | AL-00697958-01 |

外形图 (单位 : mm)

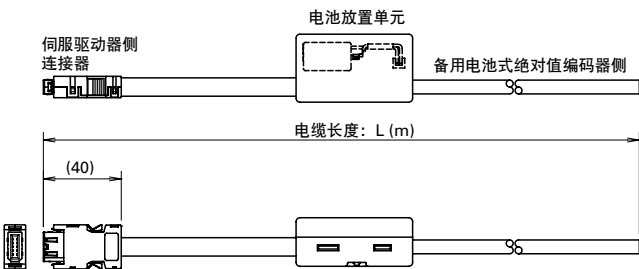
1) 带电池单元编码器中转电缆 两侧带连接器 (型号 : AL-00731792-01)



3) 更换用电池 (型号 : AL-00697958-01)



2) 带电池单元编码器中转电缆单侧带连接器 (型号 : AL-00697960-□□)



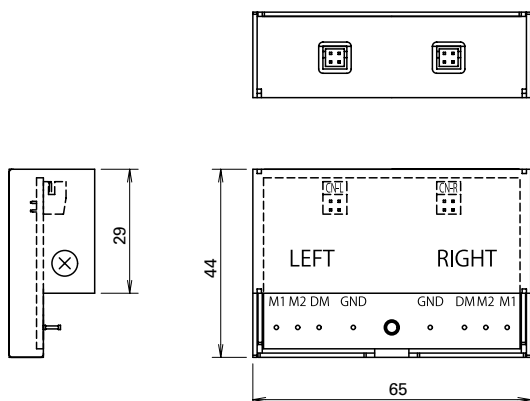
| | 型 号 | L [m] |
|---|----------------|-------|
| 1 | AL-00697960-01 | 3 |
| 2 | AL-00697960-02 | 5 |
| 3 | AL-00697960-03 | 10 |
| 4 | AL-00697960-04 | 15 |
| 5 | AL-00697960-05 | 20 |
| 6 | AL-00697960-06 | 25 |

■ 模拟量监视器相关

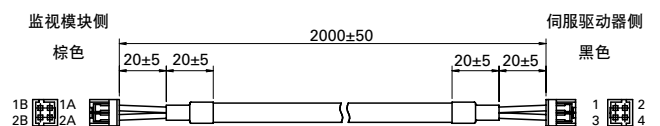
| 名称 | 内容 | 型号 |
|---------|--------------------|----------------|
| 1) 监视模块 | 监视模块本体 专用电缆 2 根 | Q-MON-3 |
| 2) 专用电缆 | 专用电缆 2 根 | AL-00690525-01 |

外形图 (单位 : mm)

1) 监视模块 (型号 : Q-MON-3)

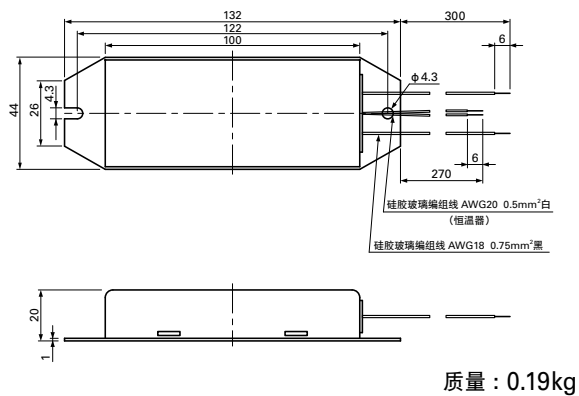


2) 专用电缆 (型号 : AL-00690525-01)

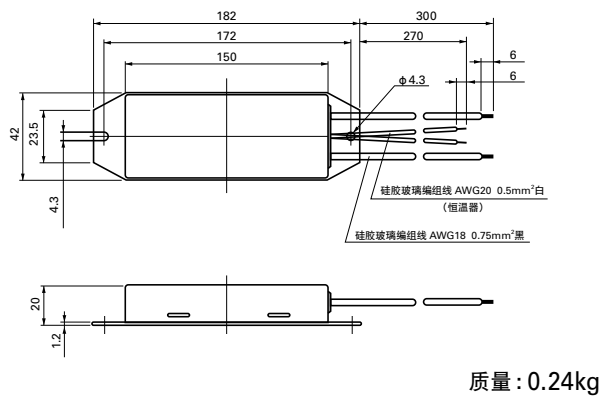


※1 监视模块(型号Q-MON-3)配有2)所示的专用电缆(型号:AL-00690525-01)2根。

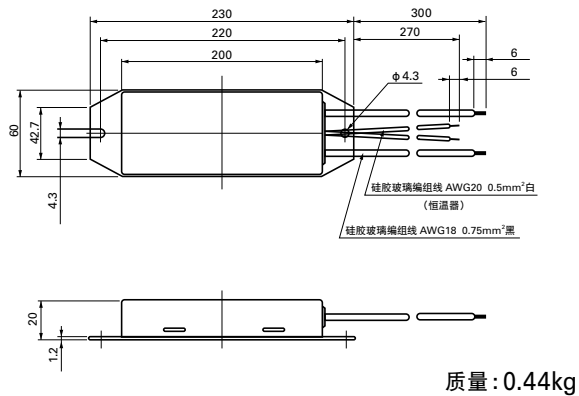
■外置再生电阻器外型图 (单位: mm)



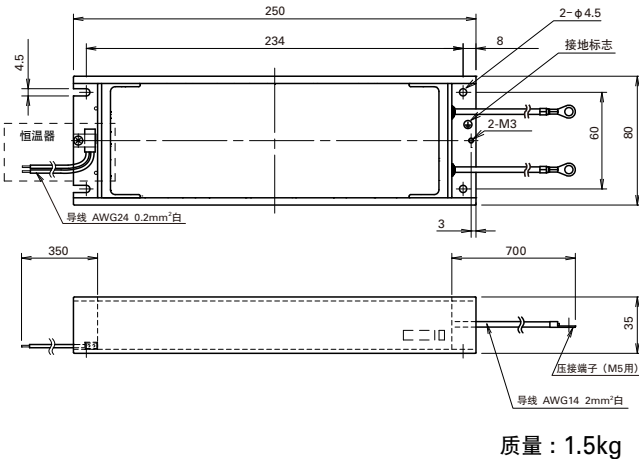
| | 型号 | 恒温器 |
|---|-----------------|------|
| 1 | REGIST-080W100B | b 接点 |
| 2 | REGIST-080W50B | b 接点 |



| | 型号 | 恒温器 |
|---|-----------------|------|
| 1 | REGIST-120W100B | b 接点 |
| 2 | REGIST-120W50B | b 接点 |



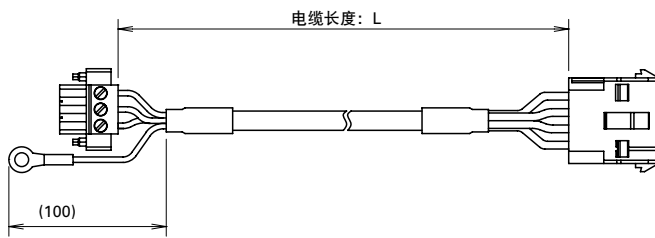
| | 型号 | 恒温器 |
|---|-----------------|------|
| 1 | REGIST-220W20B | b 接点 |
| 2 | REGIST-220W50B | b 接点 |
| 3 | REGIST-220W100B | b 接点 |



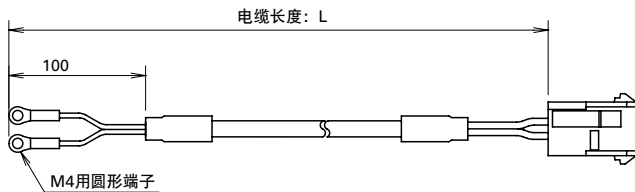
| | 型号 | 恒温器 |
|---|-----------------|------|
| 1 | REGIST-500CW20B | b 接点 |
| 2 | REGIST-500CW14B | b 接点 |
| 3 | REGIST-500CW10B | b 接点 |
| 4 | REGIST-500CW7B | b 接点 |

■ 伺服电机中转电缆外形图

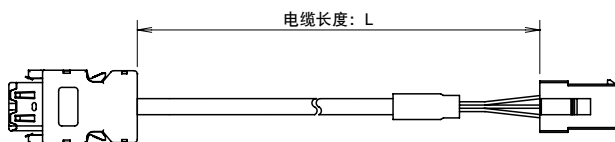
电源线



制动器线



编码器线

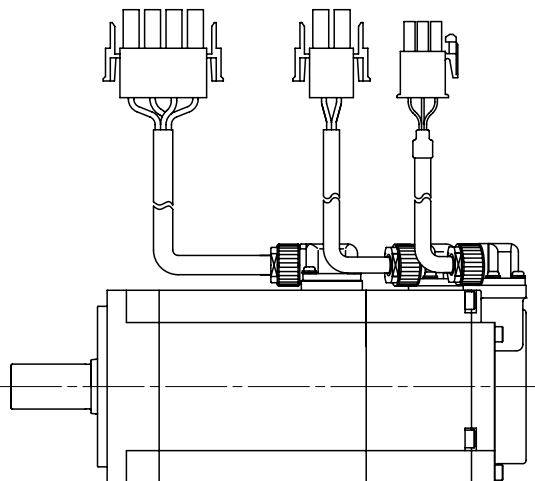


| 型号 | | | 电缆长度: L (m) |
|-------------|-------------|-------------|----------------|
| 动力用 | 制动器用 | 编码器用 | |
| RS-CM4-01-R | RS-CB3-01-R | RS-CA4-01-R | 1 |
| RS-CM4-02-R | RS-CB3-02-R | RS-CA4-02-R | 2 |
| RS-CM4-03-R | RS-CB3-03-R | RS-CA4-03-R | 3 |
| RS-CM4-05-R | RS-CB3-05-R | RS-CA4-05-R | 5 |
| RS-CM4-10-R | RS-CB3-10-R | RS-CA4-10-R | 10 |

带中转电缆用连接伺服电机
200V系列

| 额定功率 | 电机法兰尺寸 | 保持制动器 | 型号 | 备注 |
|------|--------|-----------|----------------|---------------|
| 30W | □40mm | - | R2AA04003FXPA0 | |
| 30W | □40mm | 带 (DC24V) | R2AA04003FCPA0 | |
| 50W | □40mm | - | R2AA04005FXPA0 | |
| 50W | □40mm | 带 (DC24V) | R2AA04005FCPA0 | |
| 100W | □40mm | - | R2AA04010FXPA0 | |
| 90W | □40mm | 带 (DC24V) | R2AA04010FCPA0 | 额定输出功率降低到 90% |
| 100W | □60mm | - | R2AA06010FXPA0 | |
| 100W | □60mm | 带 (DC24V) | R2AA06010FCPA0 | |
| 200W | □60mm | - | R2AA06020FXPA0 | |
| 200W | □60mm | 带 (DC24V) | R2AA06020FCPA0 | |
| 400W | □60mm | - | R2AA06040FXPA0 | |
| 360W | □60mm | 带 (DC24V) | R2AA06040FCPA0 | 额定输出功率降低到 90% |
| 750W | □80mm | - | R2AA08075FXPA0 | |
| 750W | □80mm | 带 (DC24V) | R2AA08075FCPA0 | |

· 下图为带连接器电机。电缆长度为 200 ± 30 mm。



特
长

标准型号一览
- 型号的辨识

系统构成图

规
格

编码器接线图

外部接线图

外形图

设置软件

任
选
件

山洋电气株式会社

日期：_____

用户企业名称：_____

部门名称：_____

姓名：_____

电话号码：_____

传真号码：_____

邮件地址：_____

| 咨询项目 | 内 容 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|-----------------------------|---|-----------------|--------------------|-------------|--------------------|-------------|----|----------|----|--------------|----|-------------|----|----------|---|------------|---|----------|---|--------------|----|--------------|----|--|--|--------------|----|--------------|----|---------|--|-----------|-------------------|-----------|-------------------|--|--|----------|-------------------|---------------|-------------------|--|--|------------|----|------------|----|------------|----|-------------|----|-------------|----|----------|----|----------|----|------------|----|-------------|----|-----------|----|-----------|----|--|--|-------------------------|--|--|--------------------|--|--|------------------------|--|--------------|--|--|--------------------|--------------|--------------------|----------------|--|--|--|---------|--|----------------|--|--|-------------------|----------------|-----|-----------------|--|--|-----|
| ① 设备名称 | 装置，分类（运送设备·加工设备·试验设备·其他） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ② 伺服轴名称 | 轴，轴结构（水平轴·垂直轴），制动器结构（有·无） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ③ 上述轴的状况 | 厂家名称（ ） 系列名称（ ） 电机容量（ ） 液压/机械式/新式 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ④ 定位精度 | ± mm · ± μm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑤ 运动模式 | <p>【参考公式】 $1G=9.8[m/s^2]$、$1[m/s^2] \approx 0.1G$ $\alpha [m/s^2]=V[m/sec] \div t1[sec]$ $D[m]=V[m/sec] \times (t1+t2)[sec]$</p> | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑥ 装置结构 | 滚珠丝杆·丝杆旋转型（水平/垂直），滚珠丝杆·螺母旋转型（水平/垂直），齿轮齿条（水平/垂直） 传送带/链条（水平/垂直），转台，滚筒，其他 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑦ 机械构造 | <table border="0"> <tr> <td>WT（转台质量）</td> <td>kg</td> <td>WL（工件质量）</td> <td>kg</td> <td>WA（其他驱动部质量）</td> <td>kg</td> </tr> <tr> <td>WR（齿条质量）</td> <td>kg</td> <td>WB（传送带/链条质量）</td> <td>kg</td> <td>WC（计数器均衡质量）</td> <td>kg</td> </tr> <tr> <td>Fa（轴向外力）</td> <td>N</td> <td>Fb（滚珠丝杆预压）</td> <td>N</td> <td>T（滚筒挤压力）</td> <td>N</td> </tr> <tr> <td>Dr1（驱动侧滚筒直径）</td> <td>mm</td> <td>Dr2（从动侧滚筒直径）</td> <td>mm</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Lr1（驱动侧滚筒长度）</td> <td>mm</td> <td>Lr2（从动侧滚筒长度）</td> <td>mm</td> <td>G（减速机比）</td> <td></td> </tr> <tr> <td>JG（减速机惯量）</td> <td>kg·m²</td> <td>JC（联轴器惯量）</td> <td>kg·m²</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>JN（螺母惯量）</td> <td>kg·m²</td> <td>JO（其他电机轴换算惯量）</td> <td>kg·m²</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>Db（滚珠丝杆直径）</td> <td>mm</td> <td>Lb（滚珠丝杆轴长）</td> <td>mm</td> <td>Pb（滚珠丝杆导程）</td> <td>mm</td> </tr> <tr> <td>Dp（小齿轮/皮带轮）</td> <td>mm</td> <td>Lp（从动侧滚筒长度）</td> <td>mm</td> <td>tp（皮带轮厚）</td> <td>mm</td> </tr> <tr> <td>Dt（转台直径）</td> <td>mm</td> <td>Dh（转台支撑直径）</td> <td>mm</td> <td>LW（负荷轴偏移距离）</td> <td>mm</td> </tr> <tr> <td>Ds（转台轴直径）</td> <td>mm</td> <td>Ls（转台轴长度）</td> <td>mm</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>ρ（滚珠丝杆/小齿轮/皮带轮/转台轴材质比重）</td> <td></td> <td></td> <td>kg·cm³</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>μ（滑动面/支撑部/滚筒与底座间的摩擦系数）</td> <td></td> <td>ρ1（1号滚筒材质比重）</td> <td></td> <td></td> <td>kg/cm³</td> </tr> <tr> <td>ρ2（2号滚筒材质比重）</td> <td>kg/cm³</td> <td>κ（预压螺母的内部摩擦系数）</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>η（机械效率）</td> <td></td> <td>JL（电机轴换算的负荷惯量）</td> <td></td> <td></td> <td>kg·m²</td> </tr> <tr> <td>TF（电机轴换算的摩擦转矩）</td> <td>N·m</td> <td>Tu（电机轴换算的不平衡转矩）</td> <td></td> <td></td> <td>N·m</td> </tr> </table> | WT（转台质量） | kg | WL（工件质量） | kg | WA（其他驱动部质量） | kg | WR（齿条质量） | kg | WB（传送带/链条质量） | kg | WC（计数器均衡质量） | kg | Fa（轴向外力） | N | Fb（滚珠丝杆预压） | N | T（滚筒挤压力） | N | Dr1（驱动侧滚筒直径） | mm | Dr2（从动侧滚筒直径） | mm | | | Lr1（驱动侧滚筒长度） | mm | Lr2（从动侧滚筒长度） | mm | G（减速机比） | | JG（减速机惯量） | kg·m ² | JC（联轴器惯量） | kg·m ² | | | JN（螺母惯量） | kg·m ² | JO（其他电机轴换算惯量） | kg·m ² | | | Db（滚珠丝杆直径） | mm | Lb（滚珠丝杆轴长） | mm | Pb（滚珠丝杆导程） | mm | Dp（小齿轮/皮带轮） | mm | Lp（从动侧滚筒长度） | mm | tp（皮带轮厚） | mm | Dt（转台直径） | mm | Dh（转台支撑直径） | mm | LW（负荷轴偏移距离） | mm | Ds（转台轴直径） | mm | Ls（转台轴长度） | mm | | | ρ（滚珠丝杆/小齿轮/皮带轮/转台轴材质比重） | | | kg·cm ³ | | | μ（滑动面/支撑部/滚筒与底座间的摩擦系数） | | ρ1（1号滚筒材质比重） | | | kg/cm ³ | ρ2（2号滚筒材质比重） | kg/cm ³ | κ（预压螺母的内部摩擦系数） | | | | η（机械效率） | | JL（电机轴换算的负荷惯量） | | | kg·m ² | TF（电机轴换算的摩擦转矩） | N·m | Tu（电机轴换算的不平衡转矩） | | | N·m |
| WT（转台质量） | kg | WL（工件质量） | kg | WA（其他驱动部质量） | kg | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| WR（齿条质量） | kg | WB（传送带/链条质量） | kg | WC（计数器均衡质量） | kg | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Fa（轴向外力） | N | Fb（滚珠丝杆预压） | N | T（滚筒挤压力） | N | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Dr1（驱动侧滚筒直径） | mm | Dr2（从动侧滚筒直径） | mm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Lr1（驱动侧滚筒长度） | mm | Lr2（从动侧滚筒长度） | mm | G（减速机比） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| JG（减速机惯量） | kg·m ² | JC（联轴器惯量） | kg·m ² | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| JN（螺母惯量） | kg·m ² | JO（其他电机轴换算惯量） | kg·m ² | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Db（滚珠丝杆直径） | mm | Lb（滚珠丝杆轴长） | mm | Pb（滚珠丝杆导程） | mm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Dp（小齿轮/皮带轮） | mm | Lp（从动侧滚筒长度） | mm | tp（皮带轮厚） | mm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Dt（转台直径） | mm | Dh（转台支撑直径） | mm | LW（负荷轴偏移距离） | mm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Ds（转台轴直径） | mm | Ls（转台轴长度） | mm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ρ（滚珠丝杆/小齿轮/皮带轮/转台轴材质比重） | | | kg·cm ³ | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| μ（滑动面/支撑部/滚筒与底座间的摩擦系数） | | ρ1（1号滚筒材质比重） | | | kg/cm ³ | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ρ2（2号滚筒材质比重） | kg/cm ³ | κ（预压螺母的内部摩擦系数） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| η（机械效率） | | JL（电机轴换算的负荷惯量） | | | kg·m ² | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| TF（电机轴换算的摩擦转矩） | N·m | Tu（电机轴换算的不平衡转矩） | | | N·m | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑧ 减速机 | 请用户准备〔 / 〕·山洋标准〔行星·平齿·无背隙行星 / 〕其他〔 / 〕 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑨ 编码器种类 | 编码器 指定機種（有·无） 有～（省配线增量式编码器，备用电池式绝对值编码器， 增量式系统用绝对值编码器，无电池式绝对值旋转变压器） 分辨率（ ） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑩ 控制模式 | 位置·速度·转矩·其他〔 〕 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑪ 上位机（控制器） | PLC·计算机·用户开发的产品·我司产品·其他〔 〕 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑫ 使用环境所要求事项 | 切削加工·用于无尘车间·防尘对策·其他〔 〕 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑬ 预计生产台数 | 单机· 台/月· 台/年 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑭ 开发日程表 | 试制时间：大约 年 月，批量生产时间：大约 年 月 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑮ 希望弊司对应方法 | 相关资料（已收到·希望日后邮寄） 希望我司拜访说明（有·无） 希望洽谈（有·无） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| ⑯ 其他特别事项 （疑问或者希望配合解决事宜等） | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |



■关于 ECO PRODUCTS

在开发产品时考虑到环境因素，采用了环境化的绿色设计标准。符合此标准的产品具有“环境化绿色设计产品=ECO PRODUCT”的标志。

■使用注意事项：

若不遵守右边所述注意事项，有可能造成中度伤害、轻伤或财物损失；甚至还有可能造成更严重的后果。请务必遵守。

⚠ 注意

- 在使用本产品之前请务必阅读说明书。
- 在应用于关系到生命的医疗仪器等设备时，请事先与我司联系，采取充分的安全措施。
- 在应用于会对社会、公共环境产生严重影响和设备时，请事先与我司联系。
- 不可在车、船等振动的环境中使用。
- 请不要对设备进行改装、加工。
- 本产品目录中的驱动器适用于普通产业，若需要应用于航空、航天、原子能、电力、海底中转设备等特殊用途时，请事先与我司联系。

※对上述内容有不明确或疑问之处，请与我司联系。

制造：SANYO DENKI CO., LTD.

1-15-1, Kita-Otsuka, Toshima-ku, Tokyo 170-8451, Japan

<http://www.sanyodenki.com>

Phone: +81 3 3917 5157

销售：山洋电气(上海)贸易有限公司

上海市长宁区仙霞路319号远东国际广场A栋2107-2109室

Phone: +86 21 6235 1107
FAX : +86 21 6278 8289

山洋电气(上海)贸易有限公司
北京分公司

北京市建国门内大街8号中粮广场B1222室

Phone: +86 10 6522 2160
FAX : +86 10 6522 8692

山洋电气(香港)有限公司

香港九龙尖沙咀东部科学馆道1号康宏广场南座23楼2305室

Phone: +852 2312 6250
FAX : +852 2312 6220

山洋电气贸易(深圳)有限公司

深圳市深南东路5002号信兴广场地王商业大楼02楼01-05室

Phone: +86 755 3337 3865
FAX : +86 755 2583 2321